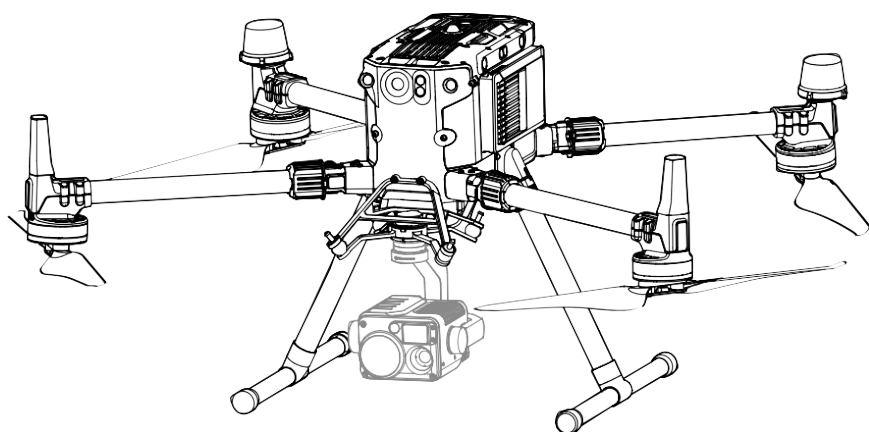


MATRICE 350 RTK

Kasutusjuhend

v1. 2023.05





Selle dokumendi autoriõigused kuuluvad DJI-le ja kõik õigused on kaitstud. Kui DJI pole teisiti lubanud, ei ole teil õigust kasutada ega lubada teistel dokumenti või selle mis tahes osa kasutada dokumendi reprodutseerimise, üleandmise või müügi teel. Kasutajad peaksid viitama sellele dokumendile ja selle sisule ainult juhistena DJI UAV kasutamiseks. Dokumenti ei tohi kasutada muuks otstarbeks.



Märksõnade otsimine

Otsige märksõnu, nagu „aku” (battery) ja „paigaldamine” (install), et leida teema. Kui loete seda dokumenti Adobe Acrobat Readeriga, vajutage Windowsis Ctrl+F või Macis Command+F, et alustada otsingut.



Teemani liikumine

Vaadake täielikku teemade loendit sisukorras. Klõpsake teemal, et liikuda vastavasse jaotisesse.



Printimine

See dokument toetab kõrge eraldusvõimega printimist.

Selle juhendi kasutamine

Legend



Tähtis



Näpunäiteid ja
näpunäiteid



Viide

DJI™ pakub kasutajatele õppevideoid ja järgmisi dokumente.

1. Kastis

Loe enne kasutamist

2. Ohutusjuhised
3. Kiirjuhend
4. BS65 intelligentse akujaama kasutusjuhend
5. Kasutusjuhend

Enne esmakordset kasutamist on soovitatav vaadata kõiki õppevideoid ning lugeda lahtiütlust ja ohutusjuhised. Valmistuge oma esimeseks lennuks, lugedes läbi kiirjuhendi ja lisateabe saamiseks vaadake seda juhendit.

Laadi alla DJI Assistant 2 (Enterprise Series)

Laadige alla ja installige DJI ASSISTANT™ 2 (Enterprise Series), kasutades allolevat linki: <https://enterprise.dji.com/matrice-350-rtk/downloads>

Juhendavad videod

Minge allolevale aadressile või skannige QR-koodi, et vaadata õpetusvideoid, mis näitavad toote ohutut kasutamist.



<https://enterprise.dji.com/matrice-350-rtk/video>

-
- Selle toote töötemperatuur on -20° kuni 50° C. See ei vasta standardsele töötemperatuurile militaarotstarbel kasutamiseks (-55° kuni 125° C), mis on vajalik suurema keskkonnamuutuse talumiseks. Kasutage toodet nõuetekohaselt ja ainult sellistes rakendustes, mis vastavad selle klassi töötemperatuurivahemiku nõuetele.
-

Sisu

Selle juhendi kasutamine	3
Legendid	3
Lugege enne kasutamist	3
DJI Assistant 2 allalaadimine (Enterprise Series)	3
Õpetusvideod	3
Toote profiil	10
Sissejuhatus	10
Funktsiooni esiletõstmised	10
Drooni ettevalmistamine	11
Telikute paigaldamine	11
Drooni lahti voltimine	11
Gimbal-kaamera paigaldamine	12
Intelligentsete lennuakude paigaldamine / aku taseme kontrollimine	12
Lennuohutus	14
Lennukeskkonna nõuded	14
Traadita side nõuded	14
Drooni vastutustundlik käsitsemine	15
Nägemissüsteem ja infrapunasensori süsteem	16
Tuvastamisulatus	17
Kalibreerimine	18
Vision Systemi kasutamine	18
Abistab pidurdamine takistuste tuvastamise kaudu	19
Infrapuna sensorsüsteemi kasutamine	19
Tagasi koju (RTH)	20
Nutikas RTH	20
Nutikas RTH protseduur	21
Aku tühi RTH	21
Tõrkekindel RTH	23
RTH ettevaatusabinõud	23
Takistuste tuvastamine RTH ajal	23
Maandumise kaitse	24
Raskuskeskme kalibreerimine	25
Lennusalvesti	25
Lennupiiirangud ja avamine	25
GEO (geospatial Environment Online) süsteem	25

GEO tsoonid	25
Lennupiirangud GEO tsoonides	26
GEO tsoonide avamine	28
Maksimaalse kõrguse ja kauguse piirangud	29
Kompassi kalibreerimine	30
Mootorite käivitamine/seiskamine	31
Lennukatse	32
Lennujärgne kontrollnimekiri	32
DJI AirSense	32
Lennueelne kontrollnimekiri	33
Droon	36
Drooni aktiveerimine	36
Drooni ülevaade	36
FPV kaamera	37
Propellerid	37
Propelleri kasutamine	37
Propelleri labade vahetamine	38
Drooni indikaatorid	38
Drooni majakad	39
Drooni abituled	40
Gimbal kaamera	40
Drooni RTK	41
RTK mooduli tutvustus	41
RTK lubamine/keelamine	41
DJI D-RTK 2 ülitäpse GNSS mobiiljaam	41
Kohandatud võrgu RTK	41
IP reiting	42
Laienduspordid	42
Kaugjuhtimispuul	44
Kaugjuhtimispuuldi käivitamine ja aktiveerimine	44
Sisse/välja lülitamine	44
Kaugjuhtimispuuldi aktiveerimine	44
Kaugjuhtimispuuldi ülevaade	45
WB37 intelligentse aku paigaldamine	47
Rihma ja kronsteini komplekti paigaldamine	48
Antennide reguleerimine	48
IP reiting	49

Kasutajaliides	50
Avakuva	50
Ekraani žestid	51
Otsetee seaded	51
Video edastamine	52
Kaugjuhtimispuldi LEDid ja hoiatus	53
Kaugjuhtimispuldi LED-id	53
Kaugjuhtimispuldi hoiatus	53
Kaugjuhtimispuldi laadimine ja aku taseme kontrollimine	54
Kaugjuhtimispuldi laadimine	54
Aku taseme kontrollimine	55
Kaugjuhtimispuldi ja juhtpulga režiimide ühendamine	56
Kaugjuhtimispuldi ühendamine	56
Juhtpulga režiim	57
Nuppude ülevaade	59
RTH nupp	59
L1/L2/L3/R1/R2/R3 nupud	59
Nuppude kohandamine ja kombinatsioonid	59
Lennurežiimi lüliti	60
Kompassi kalibreerimine	62
HDMI sätted	62
Täiustatud kahe operaatori režiim	62
Intelligentne akujaam	66
Hoiatused	66
Akujaama kasutamine	67
Intelligentne lennuaku	71
Sissejuhatus	71
Aku omadused	71
Patareide paigaldamine	72
Paaritud akude kasutamine	72
Sisse/välja lülitamine	72
Aku taseme kontrollimine	73
Kuuma patarei vahetus	73
Aku soojendamine	73
Aku hoiustamine	74
Aku hooldus	75

Võimsuse kalibreerimine	75
Aku hooldus	75
DJI Pilot 2 rakendus	77
Koduleht	77
Lennueelse kontrolli vaade	80
FPV kaameravaade	81
FPV kaameravaate kasutamine	81
Esmane lennuekraan (PFD)	82
Navigeerimisekraan	83
Ülemine riba	86
AR-projektsioon	87
Gimbal kaameravaade	88
Gimbal Camera View kasutamine	88
Lai kaameravaade	91
Soojuskaamera vaade	91
Laserkaugusmõõtur (RNG)	92
Smart Track	93
Kaardivaade	96
Märkuste haldamine ja sünkroonimine	97
PinPoint	97
Joone ja ala märkuste haldamine	100
Märkuste jagamine	101
Missiooni lend	101
Missioonilennu tutvustus	102
Missioonilend – teekonnapunktide määramine	102
Missioonilend – missiooni otsesalvestus	103
Redigeerimine lennu ajal	105
Tervisehaldussüsteem (HMS)	106
Intelligentne akujaama haldus	107
DJI FlightHub 2	107
Püsivara värskendus	109
DJI Pilot 2 kasutamine	109
Drooni ja kaugjuhtimispuldi püsivara värskendamine	109
Akujaam ja TB65 akud	109
Võrguühendusest värskendus	110
DJI Assistant 2 kasutamine (Enterprise Series)	110
Droon ja kaugjuhtimispult	110

H20-seeria püsivara värskendus	110
Püsivara versiooni teave	111
Lisa	113
Tehnilised andmed	113
Ülessuunalise gimbalipistiku kasutamine	117
Dual Gimbal Connectori kasutamine	117
CSM-radari kasutamine	119
Laiendatud kruviaukude kirjeldus	121
Veaotsingu protseduurid	122
Riskid ja hoiatused	122
Utiliseerimine	122
C3 sertifikaat	123
MTOM avaldus	123
Otsene kaug-ID	123
Toodete loend, sealhulgas kvalifitseeritud tarvikud	124
Varuosade ja varuosade loend	124
Kaugjuhtimispuldi hoiatused	124
GEO teadlikkus	125
EASA teatis	128
FAR Remote ID vastavusteave	128
Müüj järgne teave	128

Toote profiil

See peatükk tutvustab toote peamisi omadusi.

Toote profiil

Sissejuhatus

DJI MATRIKS™ 350 RTK (M350 RTK) on võimas tööstusliku õhusõiduki platvorm, millel on täiustatud lennujuhtimissüsteem, kuus suunaanduri ja positsioneerimissüsteemi ning õise nägemisega FPV-kaamera. M350 RTK toetab DJI CSM Radarit ja ühildub DJI DGC2.0 pistikuga gimbalitega, kuni kolme sõltumatu gimbaliga ja mitme SDK laienduspoordiga. Ohutusmajakad nii drooni üla- kui ka allosas võimaldavad öösel või vähese valgusega õhusõidukit tuvastada. Lisatuled aitavad nägemise positsioneerimissüsteemil saavutada paremat jõudlust öösel või vähese valgusega tingimustes. M350 RTK lennuaeg on kuni 55 minutit ^[1] ilma kasuliku koormata uue kahe akuga TB65 süsteemiga. Akut saab laadida kuni 400 tsükli, mis vähendab ühe lennu maksumust. Suure täpsusega mõõdistamine ja kaardistamine on saadaval, kui seda kasutatakse koos DJI ZENMUSE'ga™ L1/P1. AI Spot Check ja PinPointi saab kasutada DJI Zenmuse H20 seeriaga.

DJI RC Plus kaugjuhtimispuldil on O3 Enterprise, DJI signatuuri OCUSYNC uusim versioon™ videoedastustehnoloogia ja saab edastada reaajas HD-vaate drooni kaamerast, et seda puutekraanil kuvada. Kaugjuhtimispuldil on 7,02-tolline suure heledusega 1200 cd/m² puutetundlik ekraan eraldusvõimega 1920×1200 pikslit. Androidi operatsioonisüsteemil on mitmesuguseid funktsioone, nagu GNSS, Wi-Fi ja Bluetooth. Kaugjuhtimispuldil on lai valik funktsiooninuppe ja ka kohandatavaid nuppe, millega saab hõlpsasti drooni juhtida ja kaamerat juhtida. Kaugjuhtimispult toetab 65 W kiirlaadimist ja selle maksimaalne tööaeg on sisemise akuga 3 tundi 18 minutit ja välise intelligentse WB37 akuga kuni 6 tundi. ^[2] Kaugjuhtimispuldi kaitseklass on IP54 (IEC 60529).

[1] Maksimaalset lennuaega testiti laborikeskkonnas ja see on ainult viitamiseks.

[2] Kaugjuhtimispuldi maksimaalset tööaega testiti laborikeskkonnas toatemperatuuril. See on ainult viitamiseks. Tegelik tööaeg võib olenevalt stsenaariumist erineda.

Funktsiooni esiletõstmised

Nii droonisüsteem kui ka M350 RTK andurisüsteem kasutavad lennuohutuse tagamiseks koondamiskonstruktsiooni. Lisatud käeluku tuvastamise funktsioon võib vältida käevarrukate lukustamata jätmise ohtu. FPV-kaamera suudab õise lennu ajal selgelt näha ümbrust ja takistusi. M350 RTK on loodud kuuesuunalise binokulaarse nägemissüsteemi ja infrapunasensori süsteemiga kuuesuunalise teadlikkuse, positsioneerimise ja takistuste tuvastamise võimaluste jaoks, pakjudes lennu ajal igakülgset kaitset. Kui CSM radar on paigaldatud, suudab M350 RTK tuvastada peeneid takistusi ülespoole või horisontaalses 360° ulatuses ja neid õigel ajal vältida. Sisseehitatud RTK-moodul tagab positsioneerimise suure täpsuse. M350 RTK IP-reiting on IP55 ja see on veekindel isegi siis, kui drooni käed on kokku pandud. Sisseehitatud DJI AirSense süsteem tuvastab ümbritsevas õhuruumis läheduses olevad droonid, andes ohutuse tagamiseks DJI Pilot 2 rakenduses hoiatusi.

Intelligentsed funktsioonid: AI Spot Check kasutamisel saab M350 RTK genereerida ja salvestada lennumarsruudi faile, mida saab igal ajal kasutada automaatse töö teostamiseks ja korduvate kontrollide tegemiseks pärast objektide pildistamist. Sihtmärgi valimiseks saab lisada PinPoint

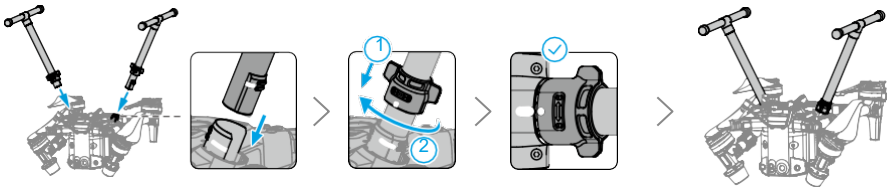
huvipakkuv punkt gimbal-kaamera vaates ning pikkus- ja laiuskraade saab salvestada ja jagada. M350 RTK toetab teekonnapunkti, kaardistamise, kaldu ja lineaarset lennuülesannet. DJI Terra abil saavad kasutajad kiiresti saada HD 2D ja 3D digitaalseid tulemusi, võimaldades ülitäpseid ja tõhusaid kaardistamistoiminguid.

Mitme kasuliku koormuse tugi: M350 RTK toetab ühte allapoole suunatud gimballi, kahte allapoole suunatud gimballi ja ühte ülespoole suunatud gimballi, mis vastab erinevate tööstsenariumide vajadustele. E-Port avatud liides võib arendusaega järsult lühendada ja kolm kasuliku koormuse porti toetavad rakendusväljade laiendamiseks DJI Payload SDK-d.

Drooni ettevalmistamine

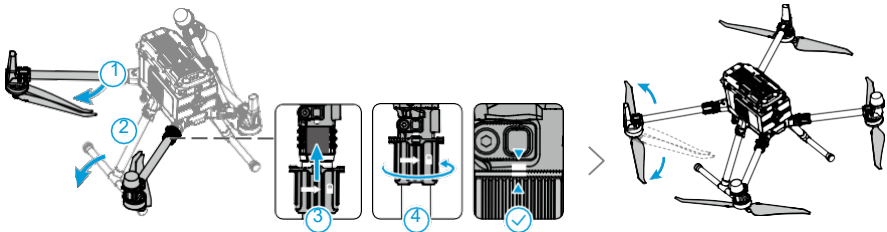
Telikute paigaldamine

Sisestage telik pärast punaste märkide joondamist paigaldusasendiga, libistage käigulukk teliku lõpuni, seejärel pöörake seda, kuni punane märk on joondusmärgiga sünkroonis.

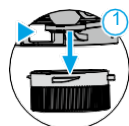


Drooni lahti voltimine

- Avage esiraami hoovad ja seejärel tagumised raami hoovad.
- Lukustage raami hoovad ja keerake propellerid lahti.



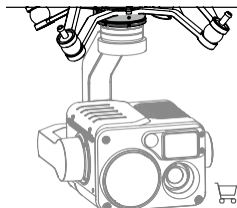
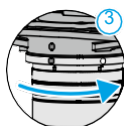
Gimbal-kaamera paigaldamine



Katte eemaldamiseks vajutage nuppu Gimbal Detachment.



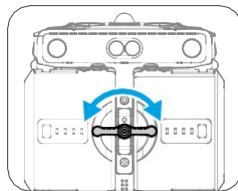
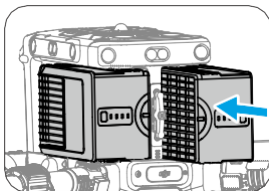
Joondage valged ja punased punktid ning sisestage objektiv.



- Pärast paigaldamist veenduge, et gimbalilukk on oma kohale lukustatud.
- Gimbalkaamera eemaldamiseks vajutage gimballi lukustuse pööramise kindlasti alla gimballi eemaldamise nuppu. Gimballi eemaldamisel järgmiseks paigalduseks peab gimballi lukk olema täielikult pööratud.

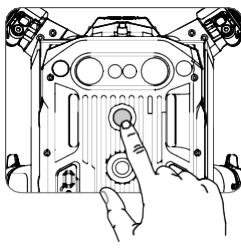
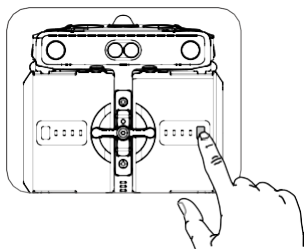
Intelligentsete lennuakude paigaldamine / aku taseme kontrollimine

Sisestage paar akut ja lukustage aku vabastusnupp.



Kontrollige aku taset: vajutage üks kord aku taseme nuppu.

Toide sisse/välja: vajutage ja seejärel vajutage ja hoidke all toitenuppu, et drooni sisse/välja lülitada.



Lennuohutus

See peatükk sisaldab teavet lennukeskkonna nõuete, traadita side nõuete ja õhusõiduki oluliste lennuohutusfunktsioonide kohta.

Lennuohutus

Enne tegelikku lendu alustage kindlasti koolitust ja praktikat. Treenige DJI Assistant 2 simulaatoriga või lendake kogunud professionaalide juhendamisel. Valige lendamiseks sobiv piirkond vastavalt järgmistele lennunõuetele ja piirangutele. Lennake drooniga alla 120 m (400 jalga). Sellest kõrgem lennukõrgus võib rikkuda kohalikke seadusi ja eeskirju. Enne lendamist veenduge, et mõistate ja järgite kohalikke seadusi ja eeskirju. Enne lendamist lugege hoolikalt ohutusjuhiseid, et mõista kõiki ettevaatusabinõusid.

Lennukeskkonna nõuded

1. ÄRGE kasutage drooni rasketes ilmastikutingimustes, näiteks kui tuule kiirus ületab 12 m/s. Vihmaga lennates järgige jaotises IP55 kaitseklass loetletud lennunõudeid.
2. Asetage droon õhkutõusmiseks avatud ja takistusteta tasasele pinnale. Veenduge, et droon on ümbritsevatest takistustest, hoonetest, rahvahulgast või puudest ohutus kauguses. Lennuohutuse tagamiseks lendake õhusõidukiga visuaalse vaatevälja (VLOS) piires.
3. Kui õhusõidukit ümbritsevad valgustingimused on halvad, näitab DJI Pilot 2 navigatsiooniteave, et nägemissüsteem või infrapunasensori süsteem ei tööta. See tähendab, et nägemissüsteem ja infrapunasensori süsteem ei pruugi korralikult töötada ja droon ei suuda takistusi tajuda. Jälgige kogu aeg ümbritsevat keskkonda. Kasutage FPV-kaamera reaalaajas vaadet ja hoidke lennuohutuse tagamiseks kontrolli õhusõiduki üle.
4. Veenduge, et majakad ja lisatud oleksid öösel lennuohutuse tagamiseks sisse lülitatud.
5. ÄRGE startige liikuvate objektide (nt autod, laevad ja droonid) eest.
6. ÄRGE startige ega maanduge õhusõidukit liivastel või tolmustel aladel, et vältida mootori tööea mõjutamist.
7. Kõrgmäestikul lennates võib keskkond mõjutada aku ja jõusüsteemide tööd. Soovitatakse kasutada 2112 kõrgel kõrgusel madala müratasemega propellereid.
8. Kompass ja GNSS polaarialadel ei tööta. Lenda ettevaatlikult.
9. ÄRGE kasutage drooni, kaugjuhtimispulti, akut ega akujaama õnnetuste, tulekahjude, plahvatuste, üleujutuste, tsunamide, laviinide, maalihkete, maavärinate, tolmu või liivtormide läheduses.
10. Kasutage akujaama temperatuurivahemikus -20° kuni 40° C (-4° kuni 104° F).
11. ÄRGE kasutage laadimisjaoturit niiskes keskkonnas.
12. Veenduge, et temperatuur ja niiskus oleksid gimbalkaamerale kasutamise ajal sobivad.
13. Seda toodet ei tohi kasutada potentsiaalselt plahvatusohtlikus keskkonnas.

Traadita side nõuded

1. Veenduge, et antennid ei oleks kahjustatud ega lahti.
2. Lennake avatud aladel. Kõrged hooned, teraskonstruksioonid, mäed, kivid või kõrged puud võivad mõjutada GNSSi täpsust ja blokeerida videoedastussignaali.

3. Drooni kaugjuhtimisel lülitage lähedalasuvad Wi-Fi- ja Bluetooth-seadmed kindlasti välja, et vältida kaugjuhtimisvõrgi häireid muudest juhtmeta seadmetest.
4. Olge magnetiliste või raadiohäiretega alade läheduses lennates äärmiselt tähelepanelik. Pöörake suurt tähelepanu DJI Pilot 2 videoedastuse kvaliteedile ja signaali tugevusele. Elektromagnetiliste häirete allikate hulka kuuluvad, kuid mitte ainult, kõrgepingeliinid, suuremahulised jõuülekandejaamad või mobiilsed tugijaamad ja ringhäälingutornid. Liiga segavatel aladel lennates võib droon käituda ebatavaliselt või kaotada juhitavuse. Naaske kodupunkti ja maanduge õhusõiduk, kui seda DJI Pilot 2-s palutakse.

Drooni vastutustundlik käsitsemine

Järgige järgmisi reegleid, et vältida nõuetele mittevastavat käitumist, raskeid vigastusi ja varalist kahju:

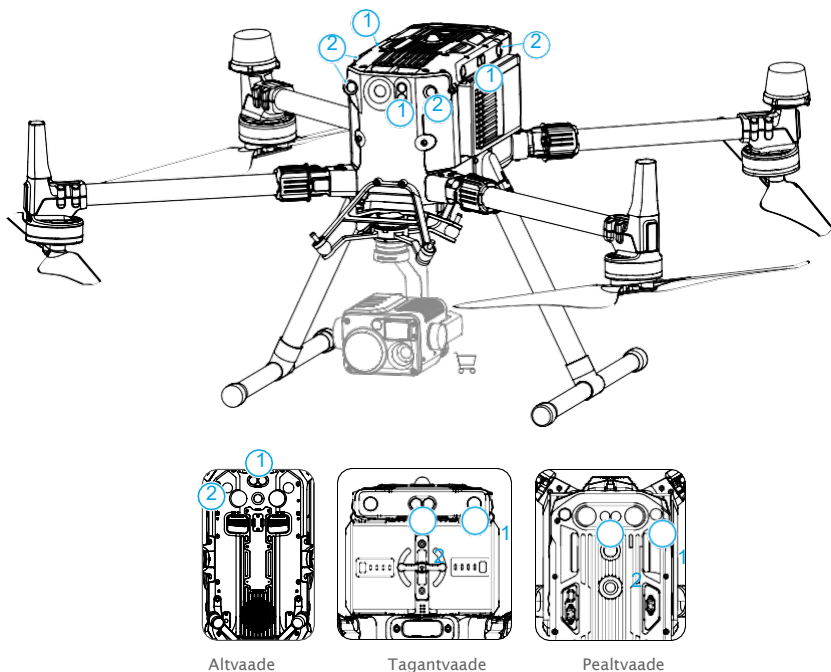
- Veenduge, et te ei oleks purjus, ei tarvita narkootikume, anesteesia mõju all või ei põe peeringlust, väsimust, iiveldust või muid füüsilisi või vaimseid seisundeid, mis võivad kahjustada teie võimet drooni ohutult kasutada.
- Veenduge, et pliidil oleks A3 sertifikaat.
- ÄRGE tegutsege mehitatud õhusõidukite läheduses. ÄRGE segage mehitatud õhusõidukite käitamist. Olge tähelepanelik ja vältige alati teisi droone. Vajadusel kohe maandus.
- ÄRGE lendake drooniga suurürituste toimumispaikades, sealhulgas, kuid mitte ainult, spordiüritustel ja kontsertidel.
- ÄRGE lennake õhusõidukiga ilma loata piirkondades, mis on kohalike seadustega keelatud. Keelatud alad on lennujaamad, riigipiirid, suuremad linnad ja tiheasustusalad, suursündmuste toimumiskohad, piirkonnad, kus on toimunud hädaolukord (nt metsatulekahjud) ja tundlike ehitistega kohad (nt tuumaelektrijaamad, elektrijaamad, hüdroelektrijaamad, parandusasutused, tiheda liiklusega teed, valitsusasutused ja sõjaväetsoonid).
- ÄRGE lendake drooniga lubatud kõrgusest kõrgemal.
- Hoidke oma õhusõidukit visuaalses vaateväljas (VLOS).
- ÄRGE kasutage õhusõidukit ebaseaduslike või ohtlike kaupade või koormate vedamiseks.
- Veenduge, et mõistate oma lennutegevuse olemust (nt meelelahutuslik, avalik või äriplane kasutamine) ning olete enne lendu saanud vastava loa ja loa seotud valitsusasutustelt. Põhjalike määratluste ja spetsiifiliste nõuete saamiseks konsulteerige kohalike regulaatoritega. Pange tähele, et kaugjuhitavatel õhusõidukitel võidakse teatud riikides ja piirkondades keelata äritegevus. Enne lendamist kontrollige ja järgige kõiki kohalikke seadusi ja määrusi, kuna need reeglid võivad siin kirjeldatutest erineda.
- Kaamerat kasutades austage teiste privaatsust. ÄRGE viige läbi jälgimistoiminguid, nagu videosalvestus või ühegi isiku, olemi, sündmuse, esituse, näituse või kinnisvara pildistamine ilma loata või juhul, kui eeldatakse privaatsust, isegi kui pilt või video on jäädvustatud isiklikuks kasutamiseks.
- Pidage meeles, et teatud piirkondades võib üritustest, etendustest, näitustest või äripindadest tehtud piltide ja videote salvestamine kaameraga rikkuda autoriõigusi või muid seaduslikke õigusi, isegi kui pilt või video on tehtud isiklikuks kasutamiseks.

Nägemissüsteem ja infrapunasensori süsteem

M350 RTK on varustatud kuuesuunalise nägemissüsteemi ja infrapunasensori süsteemiga, mis tagab asukoha määramise ja takistuste tuvastamise.

Nägemissüsteemi peamised komponendid asuvad drooni esi-, taga-, vasakul, paremal, üla- ja allaosas ning sisaldavad stereo nägemissensoreid. Nägemissüsteem kasutab pildandmeid, et aidata droonil pidevalt takistusi otsida ja saada drooni asukohateavet. Infrapunasensori süsteem kasutab infrapunamooduleid, et tuvastada takistusi, et hinnata drooni kõrgust, võimaldades droonil säilitada oma praegust asukohta ja võimaldada täpset hõljumist siseruumides või väljas.

Infrapunasensori süsteem koosneb kahest infrapunaandurist drooni ees, taga, vasakul, paremal, üleval ja all. Allapoole suunatud nägemissüsteem ja infrapunasensori süsteem aitavad droonil säilitada oma praegust asendit, hõljuda täpsemalt ning lennata siseruumides või õues, kus GNSS pole saadaval.



1. Infrapuna sensorsüsteem
2. Nägemissüsteem



· Ühtlase lennu ja üldise lennuohutuse tagamiseks ÄRGE blokeeri visuaalseid ja infrapunaandureid.

Tuvastamisulatus

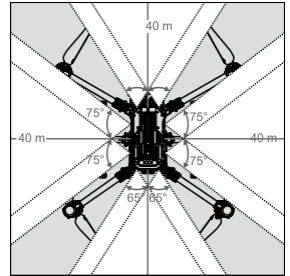
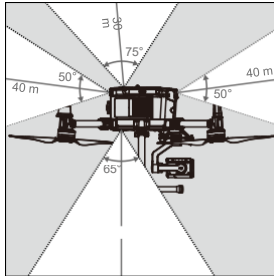
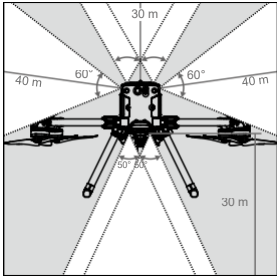
Nägemissüsteemi tuvastusulatus

Tuvastamiskaugus: üles/alla: 0,6-30 m, edasi/tagasi/vasakule/paremale: 0,7-40 m FOV:

edasi/tagasi/all: 65° (horisontaalne), 50° (vertikaalne)

Vasak/paremale/üles: 75° (horisontaalne), 60° (vertikaalne)

Nägemissüsteemi tuvastusvahemik on kujutatud allpool. Pange tähele, et droon ei suuda tuvastada ega vältida takistusi, mis ei ole tuvastusulatuses.



· Droon ei suuda hallil alal objekte tuvastada. Lendage ettevaatlikult.



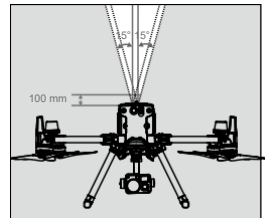
· Kasutajad saavad rakenduses DJI Pilot 2 seadistada pidurdusteeconda ja hoiatusteeconda. Droon võib pidurdusteeconda lähedale lennates automaatselt peatuda. Kui droon on jõudnud hoiatuskaugusesse, kuvatakse takistusteave kollasena. Kui droon on takistuste vältimise ohutuskauguse lähedal, kuvatakse takistusteave punasena.

Infrapunasensori süsteemi tuvastusulatus

Tuvastamiskaugus: 0,1-8 m

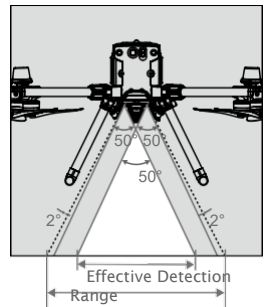
FOV: 30°

Pange tähele, et droon ei suuda tuvastada ega vältida takistusi, mis ei ole tuvastusulatuses. Diagramm näitab ülespoole suunatud infrapunaanduri süsteemi tuvastusvahemikku.



Mitte takistada tsooni Märkus

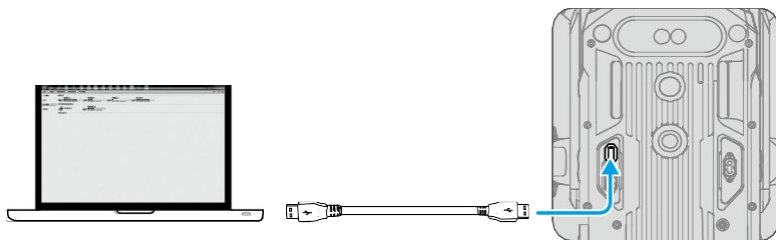
Vision Systemi nurgas võib esineda $\pm 2^\circ$ viga, mis on tingitud vigadest monteerimisprotsessis. Õnnetuste vältimiseks palun ÄRGE kinnitage andurite takistusteta tsoonis olevat koormat. Kui kasulik koormus satub Do Not Obstruct Zone'i, on soovitatav Pilot 2 rakenduses nägemissüsteem välja lülitada ja lennata ettevaatlikult.



Kalibreerimine

Droonile paigaldatud nägemissüsteemi kaamerad on tehases kalibreeritud. Kui õhusõiduk kogeb kokkupõrget või töötemperatuur on oluliselt muutunud, võib see vajada kalibreerimist DJI Assistant 2 (Enterprise Series) kaudu. Ühendage droon arvutiga ja kalibreerige nägemissüsteemi kaamerad, kui DJI Pilot 2 seda küsib.

1. Drooni toide.
2. Ühendage droon ja arvuti USB-C-kaabli abil.
3. Käivitage DJI Assistant 2 (Enterprise Series) ja logige sisse DJI kontoga.
4. Klõpsake M350 RTK ja kalibreerimisnuppu.
5. Järgige DJI Assistant 2 (Matrice Series) juhiseid, et siseneda kaugjuhtimispuldi kalibreerimisse. Enne kalibreerimist veenduge, et kaugjuhtimispuldi puuteekraan ei peegeldaks valgust. Suunake kalibreerimisikoon nägemissüsteemi poole ja kalibreerige koos suunavaatesüsteemi vastavalt juhistele.

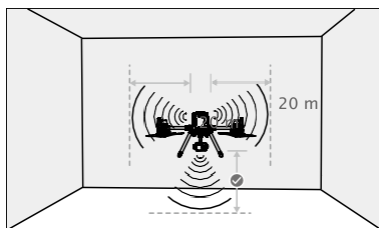


- ÄRGE lülitage toidet välja ega eemaldage USB-C-kaablit pärast kalibreerimist. Oodake andmete arvutamist.
-

Vision Systemi kasutamine

Vision System võimaldab täpset hõljumist siseruumides või keskkondades, kus GNSS-signaal pole saadaval.

Kui GNSS-signaal on saadaval, pakub Vision System lisateavet õhusõiduki asukoha määramise täpsuse parandamiseks. Vision System töötab hästi, kui see asub maapinnast 30 m kaugusel ja horisontaalselt 20 m kaugusel seinast või muudest selle küljel asuvatest objektidest, mis nõuab selgete mustritega pindu ja piisavat valgustust.

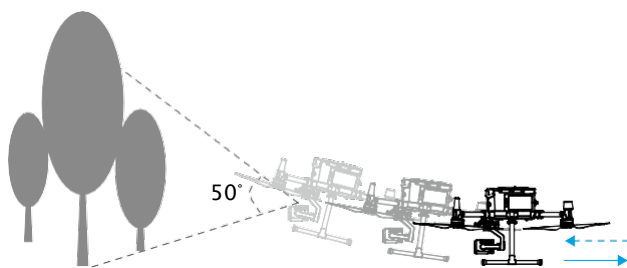




- Kui nägemissüsteem lülitub välja või blokeeritakse teiste objektide poolt, ei saa droon siseruumides madalal kõrgusel hõljuda ja maandumiskiirust kontrolliv maandumiskaitse funktsioon lülitatakse välja. Märkus: liiga kiire maandumine võib õhusõidukit kahjustada.

Abistab pidurdamine takistuste tuvastamise kaudu

Nägemissüsteemi toitel suudab droon aktiivselt pidurdada, kui ees tuvastatakse takistusi. Takistuste tuvastamine töötab kõige paremini, kui valgustus on piisav ja takistus on selgelt tekstureeritud. Piisava pidurdusteevõime tagamiseks ei tohi õhusõiduk lennata kiirusega üle 38 miili tunnis (62 km/h) maksimaalse kaldenurgaga 25°.



Infrapuna sensorsüsteemi kasutamine

Infrapuna sensorsüsteemi saab kasutada ainult suurte, hajusate ja peegeldavate takistuste vältimiseks (peegeldusvõime >10%).



- Vision Systemi mõõtetäpsust mõjutavad kergesti valguse intensiivsus ja objekti pinna tekstuur. Infrapunasensori süsteemi saab kasutada ainult suurte, hajusate ja peegeldavate takistuste vältimiseks (peegeldusvõime >10%).
- Vision System EI pruugi korralikult töötada järgmistes olukordades:
 - a. Lendamine ühevärviliste pindade (nt puhas must, puhas valge, puhas punane, puhas roheline) lähedal või ilma selge tekstuurita.
 - b. Lendamine väga peegeldavate pindade lähedal.
 - c. Lendamine vee või läbipaistvate pindade lähedal.
 - d. Lendamine liikuvate pindade või esemete läheduses (nt liikuvate inimeste kohal, lainetades pilliroogu, põõsaid ja rohtu).
 - e. Lendamine piirkonnas, kus valgustus muutub sageli või drastiliselt, või piirkonnas, kus on otsene tugev valgustus.
 - f. Lendamine äärmiselt tumedate (< 15 luksit) või heledate (> 10 000 luksit) pindade lähedal.

- g. Lendamine suurel kiirusel (üle 14 m/s 2 meetri kõrgusel või üle 5 m/s 1 meetri kõrgusel).
- h. Pisikesed takistused.
- i. Objektiiv on määrdunud (nt vihmapiiskade, sõrmejälgede jms tõttu).
- j. Halva nähtavusega stseenid (nt tihed udu).
- Infrapunasensori süsteem EI pruugi pakkuda täpset kaugust järgmistest olukordades:
 - a. Lendamine pindade lähedal, mis võivad helilaineid neelata (nt puhtad mustad matid esemed).
 - b. Üle 15 m on suur ala tugevaid helkureid (näiteks mitu liikluskäik on paigutatud kõrvuti).
 - c. Pisikesed takistused.
 - d. Peegel või läbipaistvad esemed (nt peeglid, vesi ja klaas).
- Hoidke andurid kogu aeg puhtad. Mustus või muu praht võib nende tõhusust negatiivselt mõjutada.
- Vision System ei pruugi korralikult töötada, kui droon lendab vee kohal.
- Nägemissüsteem ei pruugi nõrga valgusega (alla 100 luks) korral maapinnal mustrit tuvastada.

Tagasi koju (RTH)

Tagasi koju (RTH) tagastab drooni viimati salvestatud kodupunkti, kui positsioneerimissüsteem töötab normaalselt. RTH-d on kolme tüüpi: Smart RTH, Low Battery RTH ja Failsafe RTH. Droon lendab automaatselt tagasi kodupunkti ja maandub, kui käivitatakse Smart RTH, kui droon siseneb madala aku RTH-sse või videoühenduse signaal kaob lennu ajal.

	GNSS	Kirjeldus
Kodupunkt		Kodupunkt salvestatakse, kui GNSS-i ikoon  on stardi ajal valge. DJI Pilot 2 annab hääluhise, kui kodupunkt on käes seatud.



- RTH ajal suudab droon takistusi tajuda ja vältida, kui ettepoole suunatud nägemissüsteem on sisse lülitatud ja valgustus on piisav.
- Droon ei saa RTH ajal pöörata ega lennata vasakule või paremale.

Nutikas RTH

Nutika RTH käivitamiseks vajutage ja hoidke all kaugjuhtimispuldi nuppu RTH. Drooni orientatsiooni ei saa RTH ajal juhtida. Kasutage kaugjuhtimispulti, et juhtida drooni lennukiirust ja kõrgust, et vältida kokkupõrget protsessi ajal. Nutikas RTH-st väljumiseks ja drooni üle täieliku kontrolli taastamiseks vajutage nuppu RTH või Flight Pause.

Nutikas RTH protseduur

1. Kodupunkt salvestatakse automaatselt.
2. RTH käivitub, st Smart RTH või Low Battery RTH.
3. Kodupunkt kinnitatakse ja droon reguleerib oma orientatsiooni.
4. Tagasi koju (RTH):
 - a. nägemissüsteemid on lubatud: kui kodupunktist on vähem kui 50 m (164 jalga), lendab õhusõiduk kodupunkti praegusel kõrgusel. Kui kodupunktist on rohkem kui 50 m (164 jalga) ja allapoole eelseadistatud RTH kõrgust, tõuseb droon enne kodupunkti lendamist eelseadistatud RTH kõrgusele. Droon lendab otse kodupunkti, kui see on eelseadistatud RTH kõrgusest kõrgemal.
 - b. nägemissüsteemid on keelatud: kui eelseadistatud RTH kõrgus on madalamal, tõuseb droon enne kodupunkti lendamist eelseadistatud RTH kõrgusele. Droon lendab otse kodupunkti, kui see on eelseadistatud RTH kõrgusest kõrgemal.
5. Droon naaseb kodupunkti ja maandumiskaitse* käivitub, et droon saaks maanduda või paigal hõljuda. Lisateavet leiate jaotisest Maandumiskaitse funktsioon.

* Veenduge, et DJI Pilot 2-s on allavaatesüsteem lubatud.



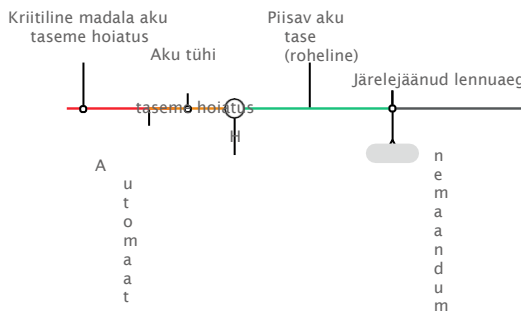
· Kasutaja saab ka RTH-st väljuda, vajutades juhtnuppu lennule vastassuunas (nt surudes gaasihoova alla, kui droon tõuseb).

Aku tühi RTH

Vältimaks ebapiisavast võimsusest tulenevat asjatut ohtu, arvutab droon automaatselt, kas sellel on piisavalt jõudu, et lennata kodupunkti praegusest asukohast. DJI Pilot 2 kuvatakse hoiatusviip, kui aku tase on madal ja droon toetab ainult madalat aku RTH-d. Droon lendab automaatselt kodupunkti, kui pärast 10-sekundilist loendurit ei võeta midagi ette. Tühistage RTH, vajutades kaugjuhtimispuldi nuppu RTH või nuppu Paus.

Aku madala taseme hoiatust kuvatakse ainult üks kord lennu ajal. Kui RTH pärast hoiatust tühistatakse, ei pruugi intelligentsel lennuakul olla piisavalt võimsust õhusõiduki ohutuks maandumiseks, mis võib põhjustada drooni allakukkumise või kadumise.

Droon maandub automaatselt, kui praegune aku tase suudab õhusõidukit ainult praegusel kõrguselt laskuda. Automaatset maandumist ei saa tühistada. Sundmaandumisprotsessi ajal saavad kasutajad juhtida gaasi, kalde- ja veerekeppe, et droon ohutusse maandumisasendisse lennutada, kuid drooni pidevat laskumist ei saa tühistada.



e
)
Vajalik võimsus

12:29

koju naasmine
(kollane) Aku taseme
indikaator

Aku taseme hoiatus	Kirjeldus	Lennujuhised
Aku tühi RTH	Järelejäänud aku tasemest piisab vaid selleks, et droon saaks ohutult kodupunkti lennata.	Kui on valitud RTH, lendab droon automaatselt kodupunkti ja maandub kaitse aktiveeritakse. Taastage juht õhusõiduki üle ja maanduge see RTH ajal käsitsi.  Kui olete otsustanud mitte kasutada RTH-d, hoiatust enam ei kuvata. Otsustage hoolikalt ja tagage lennuohutus.
Automaatne maandumine	Järelejäänud aku laetuse tase on piisav vaid selleks, et droon oma praeguselt kõrguselt alla laskuks.	Droon maandub automaatselt ja maandumiskaitse lülitub sisse.
Hinnanguline järelejäänud lennuaeg	Drooni hinnanguline järelejäänud lennuaeg põhineb aku praegusel tasemel.	Ei kehti
Aku madala taseme hoiatus	Puudutage ja puudutage  kaameravaates, et määrata aku madala taseme läviväärtus.*	Kaugjuhtimispuldist kostab pikad piiksud. Kasutaja saab endiselt drooni juhtida.
Kriitiliselt madala aku taseme hoiatus	Puudutage ja puudutage  kaameravaates, et määrata aku kriitilise madala taseme künnisväärtus.*	Kaugjuhtimispuldist kostab lühikesed piiksud. Kasutaja saab endiselt drooni juhtida. Drooniga lendamist jätkata ei ole ohutu. Kohe maanduda.

* Läviväärtus erineb madala aku RTH või automaatse maandumise väärtusest.



- Automaatmaandumise ajal saab kasutaja gaasihooba vajutada, et panna droon hõljuma praegusel kõrgusel või tõusma, liigutades drooni sobivasse maandumiskohta.
- Värvilised tsoonid ja hinnanguline järelejäänud lennuaeg aku taseme indikaatoril reguleeritakse automaatselt vastavalt drooni praegusele asukohale ja olekule.

Tõrkekindel RTH

Failsafe RTH aktiveeritakse automaatselt, kui kaugjuhtimispuldi signaal kaob rohkem kui kuueks sekundiks. RTH on rakenduses vaikimisi tõrkekindel toiming.

Failsafe RTH sisaldab kahte etappi: Original Route RTH ja Smart RTH. Kui Failsafe RTH on lubatud, lendab õhusõiduk kodupunkti oma algsel lennumarsruudil maksimaalselt 50 m (164 jalga), mille jooksul proovib see uuesti kaugjuhtimispuldiga ühendust luua. Kui droon ei saa kaugjuhtimispuldiga uuesti ühendust 50 m (164 jalga) raadiuses või tuvastab RTH ajal takistusi, väljub droon algmarsruudi RTH-st ja siseneb Smart RTH faasi. Droon jääb RTH-režiimi ka pärast kaugjuhtimispuldi signaali taastamist. Kasutaja saab kaugjuhtimispuldi abil juhtida drooni lennukiirust ja kõrgust ning väljuda RTH-st, vajutades kaugjuhtimispuldi nuppu RTH.

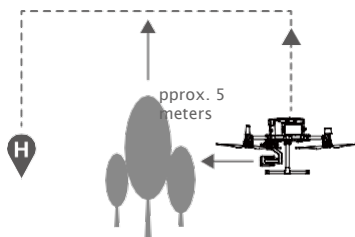
RTH ettevaatusabinõud

	Kui ettepoole suunatud nägemissüsteem on keelatud, ei saa droon RTH ajal takistusi vältida. Siiski saab kasutaja kaugjuhtimispuldiga kontrollida drooni kiirust ja kõrgust, kui signaal on saadaval. Seetõttu on oluline enne iga lendu määrata sobiv RTH kõrgus merepinnast. Käivitage DJI Pilot 2, sisenege eellennukontrolli vaatesse või puudutage ja puudutage ✕ kaameravaates, et määrata RTH kõrgus.
	Kui RTH käivitub, kui õhusõiduk on alla 20 m (65 jalga), tõuseb droon automaatselt praegusest kõrgusest 20 m (65 jalga). Vertikaalset kiirust saab gaasihoova abil reguleerida tõusu ajal maksimaalse laskumiskiirusega 1 m/s ja tõusukiirusega 3 m/s.
	RTH-funktsioon keelatakse, kui GNSS-signaal on nõrk või GNSS pole saadaval.

Takistuste tuvastamine RTH ajal

Droon suudab RTH ajal takistusi tajuda ja vältida, kui valgustus on takistuste tuvastamiseks piisav. Takistuste tuvastamise protseduur on järgmine:

1. Droon aeglustab kiirust, kui umbes 20 m (65,62 jalga) ees tuvastatakse takistus.
2. Droon peatub ja hõljub, seejärel tõuseb takistuse vältimiseks. Lõpuks lõpetab õhusõiduk tõusu, kui see on tuvastatud takistusest vähemalt 5 m (16,4 jalga) kõrgemal.
3. Droon jätkab lendamist kodupunkti praegusel kõrgusel.



- Takistuste tuvastamine on RTH laskumise ajal keelatud. Jätkake ettevaatlikult.
 - Tagamaks, et droon lendab edasi kodupunkti, ei saa kasutaja RTH ajal drooni pöörata, kui nägemissüsteem on sisse lülitatud.
 - Droon ei saa vältida selle kõrval ega taga olevaid takistusi.
-

Maandumise kaitse

Maandumiskaitse aktiveeritakse automaatselt maandumise ajal ja see toimib järgmiselt:

1. Droon maandub otse, kui maandumiskaitse tuvastab, et maapind on maandumiseks sobiv.
2. Kui maapind tunnistatakse maandumiseks sobimatuks, hakkab droon hõljuma. DJI Pilot 2 kuvatakse kasutaja järgmise toimingu ootel. Droon hakkab laskuma alles siis, kui aku laetuse tase langeb 0%-ni. Selle protsessi ajal saab kasutaja endiselt kontrollida drooni orientatsiooni.
3. Kui maandumiskaitse ei tööta, kuvab DJI Pilot 2 maandumisjuhise, kui droon laskub maapinnast alla 0,7 m (2,3 jalga). Kui olete veendunud, et keskkond on maandumiseks sobiv, puudutage kinnitamiseks või suruge gaasihoob lõpuni alla ja hoidke üks sekund ning droon maandub.



Maandumiskaitse ei tööta järgmistel juhtudel:

- Kui allapoole suunatud nägemissüsteem on keelatud.
 - Kui kasutaja juhib kalde/veeremise/gaasihooba (maandumiskaitse aktiveerub uuesti, kui juhtnuppu ei kasutata).
 - Kui positsioneerimissüsteem ei tööta korralikult (nt positsioonitriivi vead).
 - Kui nägemissüsteem vajab kalibreerimist.
 - Kui valgustus on nägemissüsteemi toimimiseks liiga hämar.
-

Raskuskeskme kalibreerimine

Raskuskese nihkub, kui drooni kandevõime muutub. Stabiilse lennu tagamiseks tuleb uue kasuliku koorma paigaldamisel uuesti kalibreerida drooni raskuskese.



- Kalibreerige tuulevaikes keskkonnas. Veenduge, et droon hõljub ja kalibreerimise ajal on tugev GNSS-signaal.
- Säilitage õhusõiduki visuaalne vaatenurk ja pöörake tähelepanu lennuohutusele.

Kalibreerimisjuhised: avage rakenduses Flight Controller Settings ja puudutage jaotises Gravitatsioonikeskuse automaatne kalibreerimine valikut Calibrate. Õhusõiduki olekuindikaatorid helendavad kalibreerimise ajal purpurselt. Pärast kalibreerimise lõpetamist kuvatakse rakenduses viip.

Lennusalvesti (*Flight Recorder*)

Lennuandmed salvestatakse automaatselt drooni sisemällu. Saate ühendada drooni arvutiga USB-pordi kaudu ja eksportida need andmed DJI Assistant 2 või DJI Pilot 2 rakenduse kaudu.

Lennupiirangud ja nende vabastamine

GEO (geospatial Environment Online) süsteem

DJI Geospatial Environment Online (GEO) süsteem on ülemaailmne infosüsteem, mis pakub reaajas teavet lennuohutuse ja piirangute uuenduste kohta ning takistab UAV-de lendamist piiratud õhuruumis. Erandjuhtudel saab piirangualad avada, et lubada lende. Enne seda peab kasutaja esitama lukust vabastamise taotluse, mis põhineb praegusel piirangutasemel kavandatud lennupiirkonnas. GEO süsteem ei pruugi täielikult vastata kohalikele seadustele ja määrustele. Kasutajad vastutavad ise oma lennuohutuse eest ja peavad enne piirangualal lennu avamise taotlemist konsulteerima kohalike ametiasutustega asjakohaste juriidiliste ja regulatiivsete nõuete osas.

GEO tsoonid

DJI GEO süsteem määrab ohutud lennukohad, pakub riskitasemeid ja ohutusteateid üksikute lendude kohta ning pakub teavet piiratud õhuruumi kohta. Kõikidele lennupiiranguga aladele viidatakse kui GEO tsoonidele, mis jagunevad veel piirangutsoonideks, lubatsoonideks, hoiatussoonideks, täiustatud hoiatussoonideks ja kõrgustsoonideks. Kasutajad saavad sellist teavet reaajas vaadata rakenduses DJI Pilot 2. GEO tsoonid on konkreetsed lennupiirkonnad, sealhulgas, kuid mitte ainult, lennujaamad, suured ürituste toimumispaigad, asukohad, kus on aset leidnud avalikud hädaolukorrad (nt metsatulekahjud), tuumaelektrijaamad, vanglad, valitsuse kinnistud ja sõjaväerajatised. Vaikimisi piirab GEO süsteem õhkutõusmisi ja lende tsoonides, mis võivad põhjustada ohutuse või turvalisuse probleeme. GEO tsooni kaart, mis sisaldab põhjalikku teavet GEO tsoonide kohta kogu maailmas, on saadaval DJI ametlikul veebisaidil: <https://fly-safe.dji.com>.

Lennupiirangud GEO tsoonides

Järgmises jaotises kirjeldatakse üksikasjalikult ülalmainitud GEO tsoonide lennupiiranguid.

GEO tsoon	Lennupiirang	Stsenaarium
Piiratud tsoonid (punane)	UAV-del on piirangutsoonides lendamine keelatud. Kui olete saanud loa lendamiseks piirangutsoonis, külastage aadressi https://fly-safe.dji.com või võtke ühendust aadressil flysafe@dji.com tsooni avamiseks.	Õhkutõus: õhusõiduki mootoreid ei saa piirangutsoonides käivitada.
		Lennu ajal: kui õhusõiduk lendab piiratud tsoonis, algab DJI Pilot 2-s 100-sekundiline loendus. Kui loendus on lõppenud, maandub droon kohe poolautomaatses laskumisrežiimis ja lülitab pärast maandumist mootorid välja.
		Lennu ajal: kui droon läheneb piirangutsooni piirile, aeglustab droon automaatselt kiirust ja hõljub.
Autorisatsioonitsoonid (sinine)	Droon ei saa lubatsoonis õhku tõusta, välja arvatud juhul, kui ta saab luba selles piirkonnas lendamiseks.	Õhkutõus: õhusõiduki mootoreid ei saa autoriseerimistsoonides käivitada. Autoriseerimistsoonis lendamiseks peab kasutaja esitama DJI kinnitatud telefoninumbriga registreeritud avamistaotluse.
		Lennu ajal: kui droon lendab lubatsooni, algab DJI Pilot 2 100-sekundiline loendus. Kui loendus on lõppenud, maandub droon kohe poolautomaatsel laskumisrežiimil ja lülitab pärast maandumist mootorid välja.
Hoiatustsoonid (kollane)	Kui droon lendab hoiatustsooni sees, kuvatakse hoiatus.	Droon võib lennata tsoonis, kuid kasutaja peab hoiatusest aru saama.
Täiustatud hoiatustsoonid (oranž)	Kui droon lendab täiustatud hoiatustsoonis, kuvatakse hoiatus, mis palub kasutajal lennutrajektoori kinnitada.	Pärast hoiatuse kinnitamist võib droon lendamist jätkata.

Kõrguspiirkonnad (hallid)	Kõrgusvööndis lennates on drooni kõrgus merepinnast piiratud.	Kui GNSS signaal on tugev, ei saa droon lennata kõrgemal kui kõrguspiir. Lennu ajal: kui GNSS-signaal muutub nõrgast tugevaks, algab DJI Pilot 2 100-sekundiline loendus, kui õhusõiduk ületab kõrgusepiirangu. Kui pöördloendus on lõppenud, laskub droon alla kõrguspiirangu ja hõljub.
		Kui õhusõiduk läheneb kõrgusvööndi piirile ja GNSS-i signaal on tugev, aeglustab droon automaatselt ja hõljub, kui droon on kõrguspiirangust kõrgemal.

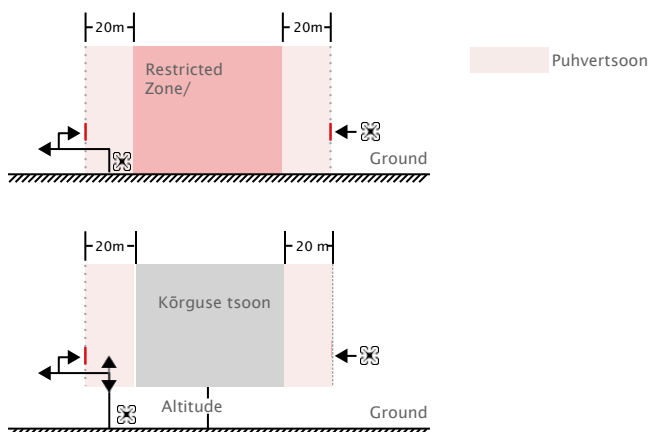


• Poolautomaatne laskumine: laskumise ja maandumise ajal on saadaval kõik pulgakäsklused, välja arvatud gaasihoova käsk ja nupp RTH. Drooni mootorid lülituvad pärast maandumist automaatselt välja. Enne poolautomaatset laskumist on soovitatav droon ohutusse kohta lennata.

Puhvertsoon

Puhvertsoonid piirangutsoonidele/loata tsoonidele: et vältida õhusõiduki kogemata lendamist piirangu- või lubatsooni, loob GEO süsteem iga piirangu- ja lubatsooni väljapoole umbes 20 meetri laiuse puhvertsooni. Nagu on näidatud alloleval joonisel, saab õhusõiduk õhku tõusta ja maanduda paigal või lennata piirangu- või lubatsooni vastassuunas, kui see on puhvertsoonis, ega saa lennata piirangu- või lubatsooni poole, kui lukust vabastamise taotlust pole heaks kiidetud. Droon ei saa pärast puhvertsoonist lahkumist tagasi puhvertsooni lennata.

Kõrgusvööndite puhvertsoonid: väljaspool iga kõrgusvööndit luuakse umbes 20 meetri laiune puhvertsoon. Nagu on näidatud alloleval joonisel, vähendab õhusõiduk kõrgusvööndi puhvertsoonile horisontaalsuunas lähenedes järk-järgult oma lennukiirust ja hõljub puhvertsoonist väljapoole. Kui läheneda puhvertsoonile altpoolt vertikaalsuunas, võib droon tõusta ja laskuda kõrgusel või lennata kõrgusvööndi vastassuunas, kuid ei saa lennata kõrgusvööndi poole. Droon ei saa pärast puhvertsoonist lahkumist horisontaalsuunas tagasi puhvertsooni lennata.



GEO tsoonide avamine

Erinevate kasutajate vajaduste rahuldamiseks pakub DJI kahte avamisrežiimi: iseavanev ja kohandatud avamine. Kasutajad võivad seda teha kas DJI Fly Safe'i veebisaidil või mobiilseadme kaudu.

Iseavamine on mõeldud autoriseerimistsoonide avamiseks. Iseavamise lõpuleviimiseks peab kasutaja esitama avamistaotluse DJI Fly Safe veebisaidi kaudu aadressil <https://fly-safe.dji.com>. Kui avamistaotlus on heaks kiidetud, võib kasutaja tsooni avamiseks sünkroonida avamislitsentsi rakenduse DJI Pilot 2 kaudu (reaalajas iseavamine); teise võimalusena võib kasutaja lennutada või lennata drooni otse heakskiidetud autoriseerimistsooni ja järgida DJI Pilot 2 juhiseid tsooni avamiseks (ajastatud iseavamine). Reaalajas iseavamise korral saab kasutaja määrata lukustamata perioodi, mille jooksul saab sooritada mitu lendu. Plaaniline iseavamine kehtib ainult ühe lennu puhul. Kui droon taaskäivitatakse, peab kasutaja tsooni uuesti avama.

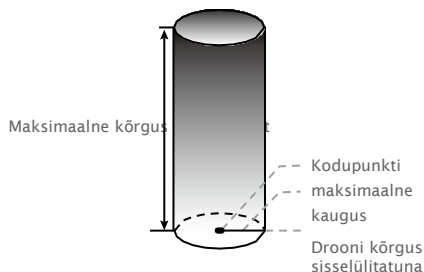
Kohandatud avamine on kohandatud erinõuetega kasutajatele. See määrab kasutaja määratud kohandatud lennupiirkonnad ja pakub erinevate kasutajate vajadustele vastavaid lennulubade dokumente. See avamisvalik on saadaval kõigis riikides ja piirkondades ning seda saab teha DJI Fly Safe veebisaidi kaudu aadressil <https://fly-safe.dji.com>.

Avamine mobiilseadmes: käivitage rakendus DJI Pilot 2 ja puudutage avakuval GEO Zone Map. Vaadake avatavate litsentside loendit ja puudutage valikut ① avamislitsentsi üksikasjade vaatamiseks. Kuvatakse avamislitsentsi link ja QR-kood. Kasutage oma mobiilseadet QR-koodi skannimiseks ja avamiseks otse mobiilseadmest.

Avamise kohta lisateabe saamiseks külastage aadressi <https://fly-safe.dji.com> või võtke ühendust flysafed@dj.com.

Maksimaalse kõrguse ja kauguse piirangud

Maksimaalne lennukõrgus piirab drooni lennukõrgust, maksimaalne lennukaugus aga drooni lennuraadiust kodupunkti ümber. Neid piiranguid saab lennuohutuse parandamiseks seada DJI Pilot 2 rakendusega.



Kodupunkti ei värskendata lennu ajal käsitsi

Tugev GNSS signaal		
	Piirang	Küsi DJI Pilot 2-s
Maksimaalne kõrgus merepinnast	Drooni kõrgus ei tohi ületada DJI Pilot 2 väärtust.	Droon läheneb maksimaalsele lennukõrgusele. Lendage ettevaatlikult.
Maksimaalne vahemaa	Otsekaugus droonist kodupunkti ei tohi ületada DJI Pilot 2-s määratud maksimaalset lennukaugust.	Droon läheneb maksimaalsele lennukaugusele. Lendage ettevaatlikult.
Nõrk GNSS-signaali		
	Piirang	Küsi DJI Pilot 2-s
Maksimaalne kõrgus merepinnast	Kui GNSS-signaali on nõrk, st kui GNSS-i ikoon on kollane või punane, ja ümbritsev valgus on liiga tume, on maksimaalne kõrgus 3 m (9,84 jalga). Maksimaalne kõrgus merepinnast on infrapunaanduri poolt mõõdetud suhteline kõrgus merepinnast. Kui GNSS signaal on nõrk, kuid ümbritsev valgus on piisav maksimaalne kõrgus on 30 m (98,43 jalga).	Droon läheneb maksimaalsele lennukõrgusele. Lendage ettevaatlikult.
Maksimaalne vahemaa	Piiramata	Ei kehti

- Juhul, kui õhusõiduk ületab kindlaksmääratud piiri, saab piloot siiski õhusõidukit juhtida, kuid ei saa õhusõidukit piirangualale lähemale lennata.



MATRICE 350 RTK User

- Ohutuse kaalutlustel ARGE lendake drooniega lennujaamade, kiirteede, raudteejaamade, metroojaamade, kesklinnade või muude tundlike piirkondade läheduses. Lennake drooniga ainult piirkondades, mis jäävad teie otsenähtavuse piiridesse.
-

Kompassi kalibreerimine

Kalibreerige kompassi ainult siis, kui rakendus DJI Pilot 2 või drooni olekuindikaatorid seda paluvad. Järgige kompassi kalibreerimisel järgmisi reegleid.

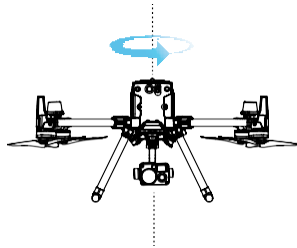


- ÄRGE kalibreerige kompassi tugevate magnetiliste häiretega kohtades, näiteks magnetite läheduses, parklates või maa-aluste raudbetoonkonstruktsioonidega ehitusplatsidel.
- ÄRGE kandke kalibreerimise ajal ferromagnetilisi materjale, näiteks mobiiltelefone.
- Rakendus DJI Pilot 2 kuvab viipa, kui kompassi mõjutavad pärast kalibreerimise lõpetamist tugevad häired. Kompassi probleemi lahendamiseks järgige kuvatavaid juhiseid.

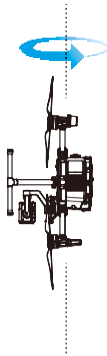
Kalibreerimisprotseduur

Teostage kalibreerimine avatud alal ja järgige kalibreerimise lõpuleviimiseks alltoodud samme.

1. Käivitage rakendus DJI Pilot 2 ja sisestage avalehel kaameraavaade. Puudutage ●●● ja puudutage ✂, seejärel avage kalibreerimise alustamiseks Anduri olek, Kompass ja Kompassi kalibreerimine. Drooni tagumised indikaatorid helendavad ühtlaselt kollaselt, mis näitab, et kalibreerimine on alanud.
2. Pöörake drooni 360 kraadi. Drooni tagumised indikaatorid helendavad roheliselt.



3. Hoidke drooni vertikaalselt, nina allapoole, ja pöörake drooni 360 kraadi ümber kesktelje.



4. Kalibreerige droon uuesti, kui drooni tagumised indikaatorid vilguvad punaselt.



· Kui õhusõiduki olekuindikaatorid vilguvad pärast kalibreerimise lõpetamist vaheldumisi punaselt ja kollaselt, näitab see tugevat häiret praeguses asukohas. Liigutage droon teise kohta ja proovige uuesti.



· Kui enne õhkutõusmist on vaja kompassi kalibreerida, kuvatakse DJI Pilot 2-s teade. Viip kaob pärast kalibreerimise lõpetamist.

· Kui kompassi kalibreerimine on lõpetatud, asetage droon maapinnale. Kui viip kuvatakse uuesti DJI Pilot 2-s, proovige enne kompassi ümberkalibreerimist droon teise kohta teisaldada.

Mootorite käivitamine ja peatamine

Käivitavad mootorid

Mootorite käivitamiseks kasutatakse Combination Stick Command (CSC). Mootorite käivitamiseks suruge mõlemad pulgad alumisse sise- või välisnurka. Kui mootorid hakkavad pöörlema, vabastage mõlemad pulgad korraga.



Mootorite peatamine

Mootorite seiskamiseks on kaks võimalust:

1. Kui droon on maandunud, vajutage ja hoidke gaasihooba all, kuni mootorid peatuvad. (Soovitav).
2. Kui droon on maandunud, viige läbi sama CSC, mida kasutati mootorite käivitamisel. Kui mootor seiskub, vabastage mõlemad pulgad.



1. meetod

või



2. meetod

Kui mootor käivitub ootamatult, kasutage mootorite viivitamatuks seiskamiseks CSC-d.

Propelleri hädaseiskamine

Combination Stick Command (CSC) saab kasutada propelleri hädaseiskamiseks, kui lennujuht tuvastab lennu ajal kriitilise vea.

Lennutest

Stardi/maandumise protseduurid

1. Asetage droon lagedale tasasele alale nii, et aku taseme indikaatorid on suunatud teie poole.
2. Lülitage sisse kaugjuhtimispuult ja seejärel droon.
3. Käivitage DJI Pilot 2 ja avage kaameravaade.
4. Oodake, kuni õhusõiduki olekuindikaatorid vilguvad roheliselt.
5. Kui intelligentse lennuaku temperatuur on madal, kasutage akude soojendamiseks isekuumenemise funktsiooni, et tagada õhusõiduki õhikutõusmiseks sobiv temperatuur.
6. Lülitage mootorid sisse CSC abil ja lükake õhikutõusmiseks gaasihoob aeglaselt üles.
7. Maandumiseks hõljutage kursorit tasasel pinnal ja tõmmake vasakpoolne kepp õrnalt alla, et laskuda.
8. Pärast maandumist hoidke gaasihooba madalaimas asendis, kuni mootorid seiskuvad.
9. Lülitage esmalt välja droon, seejärel kaugjuhtimispuult.



· Vaadake meie videoõpetusi, et saada rohkem teavet lennu kohta.

Lennujärgne kontroll

1. Tehke visuaalne kontroll, et veenduda, et droon, kaugjuhtimispuult, gimbalikaamera, intelligentsed lennuakud ja propellerid on heas seisukorras. Kahjustuste korral võtke ühendust DJI klienditoega.
2. Veenduge, et kaamera objektiiv ja nägemissüsteemi andurid oleksid puhtad.
3. Enne drooni transportimist hoidke seda kindlasti õigesti.

DJI AirSense

ADS-B transiiveriga droonid edastavad aktiivselt lennuteavet, sealhulgas asukohti, lennutrajektoori, kiirusi ja kõrgusi. DJI AirSense tehnoloogiaga ühendatud DJI droonid on võimelised vastu võtma lennuteavet 10 kilomeetri raadiuses 1090ES või UAT standarditele vastavatest ADS-B transiiveritest. Saadud lennuteabe põhjal saab DJI AirSense analüüsida ja hankida ümbritsevate mehitud droonie asukohta, kõrgust merepinnast, orientatsiooni ja kiirust ning võrrelda neid andmeid DJI drooni praeguse asukoha, kõrguse, orientatsiooni ja kiirusega, et arvutada reaajas võimalik kokkupõrkeoht ümbritsevate mehitud drooniega. Seejärel kuvab DJI AirSense DJI Pilot 2-s hoiatusteate vastavalt riskitasemele.

DJI AirSense väljastab hoiatussõnumeid konkreetsete mehitatud droonie lähenemise kohta ainult erilistel asjaoludel. Lennake õhusõidukiga alati oma nägemisulatuses ja olge lennuohutuse tagamiseks alati ettevaatlik. Pange tähele, et DJI AirSense'il on järgmised piirangud:

1. DJI AirSense saab vastu võtta ainult 1090ES (RTCA DO-260) või UAT (RTCA DO-282) standarditele vastava ADS-B Out seadmega droonie saadetud sõnumeid. DJI-seadmed ei saa vastu võtta leviteateid ega kuvada hoiatusi droonielt, mis pole varustatud korralikult töötavate ADS-B Out seadmetega.
2. Kui mehitatud õhusõiduki ja DJI drooni vahel on takistus, ei saa DJI AirSense droonilt vastu võtta ADS-B sõnumeid ega saata kasutajale hoiatusi. Jälgige tähelepanelikult oma ümbrust ja lendake ettevaatlikult.
3. Kui DJI AirSense kogeb ümbritsevast keskkonnast tulenevaid häireid, võidakse hoiatusviip saata viivitusega. Jälgige tähelepanelikult oma ümbrust ja lendake ettevaatlikult.
4. Hoiatusviip ei pruugita saada, kui DJI-droon ei saa teavet oma asukoha kohta.
5. DJI AirSense ei saa mehitatud droonielt ADS-B sõnumeid vastu võtta ega kasutajale hoiatusi saata, kui see on keelatud või valesti konfigureeritud.

Kui süsteem DJI AirSense tuvastab ohu, ilmub DJI Pilot 2 praegusele vaatele AR-projektsioon, mis näitab intuiitiivselt DJI drooni ja drooni vahelist kaugust ning annab hoiatuse. Kasutajad peaksid hoiatuse saamisel järgima DJI Pilot 2 juhiseid.

- a. Märkus: kaardil kuvatakse sinine drooniikoon.
- b. Ettevaatust: rakendus kuvab sõnumi Mehitatud õhusõiduk tuvastati läheduses. Lennake ettevaatusega. Kaameravaates ilmub väike oranž ruudukujuline ikoon koos vahemaa teabega ja oranž drooniikoon kaardivaatesse.
- c. Hoiatus: rakendus kuvab teate Kokkupõrkeoht. Laskuge või tõuske kohe. Kui kasutaja ei tööta, kuvatakse rakenduses Kokkupõrkeoht. Lendage ettevaatlikult. Kaameravaates ilmub väike punane ruut koos vahemaa teabega ja punane drooniikoon kaardivaatesse. Kaugjuhtimispuuldi annab hoiatuseks vibratsiooni.

Lennueelne kontrollnimekiri

Lennueelset kontrollnimekirja saab kasutada igapäevaste lendude lennueelse kontrolli viitena.

1. Veenduge, et kaugjuhtimispuuldi ja drooni akud on täielikult laetud, TB65 akud on kindlalt paigaldatud ja aku vabastamise lüliti on lukustatud.
2. Veenduge, et sõukruvid on kindlalt kinnitatud ja mitte kahjustatud ega deformeerunud, mootorites või propellerites või nende peal ei ole võõrkehi, sõukruvi labad ja hoovad on lahti volditud ning raami hoovad on lukustatud.
3. Veenduge, et kõigi seadmete püsivara oleks värskendatud uusimale ametlikule versioonile.
4. Veenduge, et nägemissüsteemi läätssed, kaamerad, infrapunaandurite klaas ja lisatud oleksid puhtad ega oleks mingil viisil blokeeritud.
5. Veenduge, et microSD-kaardi pesa, SDK-pordid ja donglipesa kaaned oleksid kindlalt suletud.
6. Veenduge, et kaugjuhtimispuuldi antennid on õigesse asendisse seatud.

7. Lülitage droon ja kaugjuhtimispult sisse, lülitage lennurežiimi lüliti N-režiimi. Veenduge, et kaugjuhtimispuldi olekutuli ja õhusõiduki lubade nupp põlevad roheliselt. See näitab, et droon ja kaugjuhtimispult on ühendatud ning kaugjuhtimispult juhib drooni.
8. Asetage droon avatud ja tasasele pinnale. Veenduge, et läheduses ei oleks takistusi, hooneid ega puid ning et droon oleks piloodist 5 m kaugusel. Piloot peaks olema näoga drooni taha.
9. Lennuohutuse tagamiseks sisenege DJI Pilot 2 kaameravaatesse ja kontrollige lennueelse kontrolli parameetreid, nagu juhtpulga režiim, RTH kõrgus, takistuste kaugus ja tõrkekindlad sätted. Soovitav on seada tõrkekindlaks toiminguks RTH.
10. Kui mitu drooni lendab samaaegselt, jagage õhuruum lennuks, et vältida kokkupõrget õhus.
11. Kontrollige, kas kaug-ID on ajakohane ja töötab.

Droon

Selles peatükis tutvustatakse drooni
peamisi omadusi.

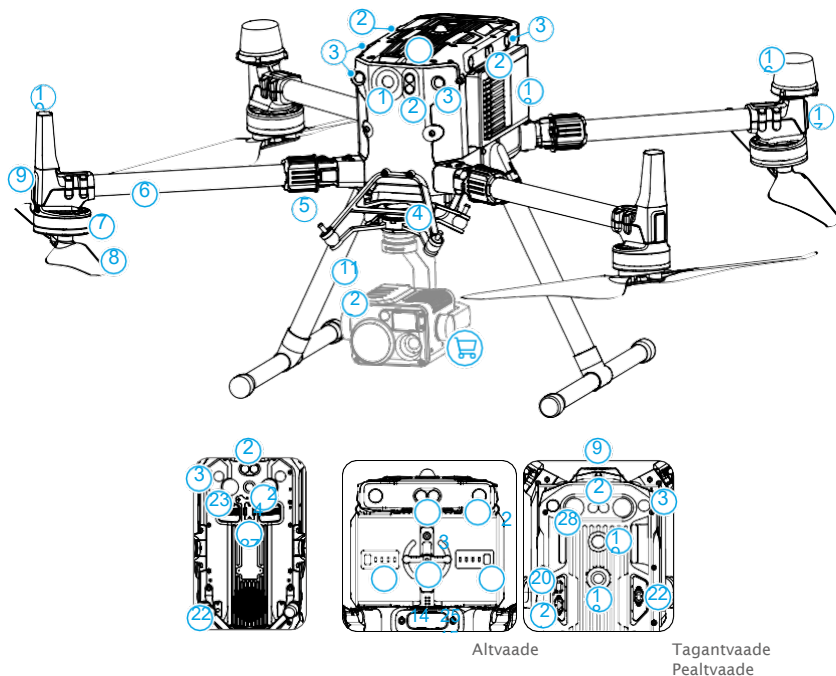
Droon

Droon M350 RTK koosneb peamiselt lennujuhtimissüsteemist, sidesüsteemist, nägemissüsteemist, tõukejõusüsteemist ning toite- ja akusüsteemist. See peatükk tutvustab üksikasjalikult õhusõiduki komponente ja funktsioone.

Drooni aktiveerimine

Pärast seda, kui droon on kaugjuhtimispuldiga ühendatud (veenduge, et kaugjuhtimispult on Internetiga ühendatud), kuvab rakendus DJI Pilot 2 viipa: DJI-seade pole aktiveeritud. Drooni aktiveerimiseks järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid. Kui aktiveerimine ebaõnnestub, võtke ühendust DJI toega.

Drooni ülevaade



1. FPV kaamera
2. Infrapuna sensorsüsteem
3. Nägemissüsteem
4. DJI Gimbal Connector v2.0 (DGC2.0)
5. Gimballi eemaldamise nupp
6. Raami käed

7. Mootorid
8. Propellerid
9. Eesmised LED-id
10. Ülekande antennid

11. maandumisseadmed	20. Assistent Port
12. Õhufilter	21. E-Port
13. Intelligentssed lennuakud	22. Kasuliku koorma port
14. Aku taseme indikaatorid	23. Alumine lisavalgusti
15. Aku taseme nupp	24. Allapoole suunatud majakas
16. GNSS Antennas	25. Aku kapp
17. Drooni oleku indikaatorid	26. Gimbal kaamera
18. Ülespoole suunatud majakas	27. Ülemine lisavalgusti
19. Toitenupp / indikaator	

FPV kaamera

Droon M350 RTK on varustatud tähevalgusega FPV-kaameraga, mis suudab öisel ajal kehvades valgustingimustes pilte optimeerida. See aitab piloodil lennukeskkonda paremini näha ja ohutult lennata.

Propellerid

Propelleri kasutamine

M350 RTK kasutab 2110ndate propellereid. Kõrgkõrguse madala müratasemega propellerid 2112 on loodud selleks, et parandada drooni maksimaalset lennukõrgust, säilitades samal ajal minimaalse lennumüra.

Lennukõrguse piirang on maksimaalne kõrgus, millega droon suudab normaalselt lennata, kus tuule kiirus ei tohiks ületada 12 m/s. Pange tähele, et drooni pidurdus- ja kiirendusvõime on lennukõrguse piiri lähedal vähenenud. Lugege allolevat diagrammi, et saada lisateavet sobivate propellerite kasutamise kohta, viidates drooni kaalule ja eeldatavale maksimaalsele lennukõrgusele.

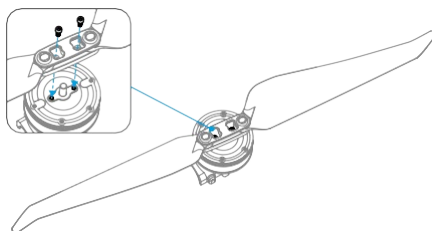




- Kõrgel kõrgusel madala müratasemega propellerite kasutamine vähendab müra, kuid lühendab teatud määral mootorite eluiga.
- Kasutage ainult ametlikke DJI propellereid. ÄRGE segage propellerite tüüpe.
- Propellerid on kulukomponendid. Vajadusel ostke täiendavaid propellereid.
- Enne iga lendu veenduge, et propellerid on kindlalt paigaldatud.
- Enne iga lendu veenduge, et kõik propellerid on heas seisukorras. ÄRGE kasutage vananenud, lõhestatud või purunenud propellereid.
- Vigastuste vältimiseks hoidke pöörlevatest propelleritest või mootoritest eemal.

Propelleri labade vahetamine

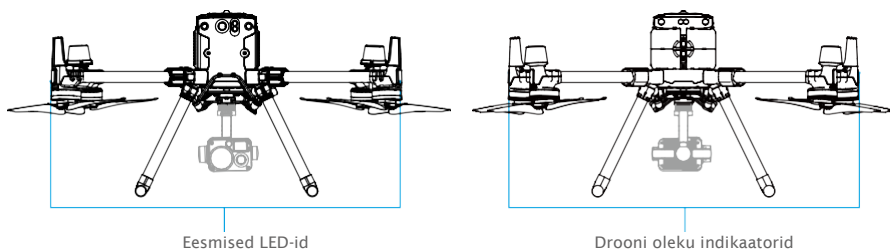
Kasutage sõukruvide vahetamiseks kuuskantvõtit H2.5. Kasutage propelleri vahetamisel kindlasti kaasasolevaid kruvisid ja õiget kruviliimi (soovitav mudel: 243).



- Propelleri labad on teravad. Käsitsege ettevaatlikult.

Drooni indikaatorid

Droonil on eesmised LED-tuled ja drooni olekuindikaatorid.



Kui õhusõiduk on sisse lülitatud, kuid mootorid ei tööta, põlevad eesmised LED-tuled punaselt, et kuvada drooni orientatsioon.

Kui õhusõiduk on sisse lülitatud, kuid mootorid ei tööta, kuvavad õhusõiduki olekuindikaatorid lennujuhtimissüsteemi olekut. Lisateabe saamiseks vaadake allolevat

Tavalised riigid		
 x2	Vilgub kaks korda punaselt, roheliselt ja kollaselt	Sisselülitamine ja enesediagnostika testide tegemine
	Vilgub roheliselt*	Positsioneerimiseks kasutatakse GNSS-i või RTK-d
 x2	Vilgub kaks korda roheliselt*	Positsioneerimiseks kasutatakse nägemissüsteeme
	Vilgub aeglaselt kollaselt	Hoiakurežiim (GNSS pole saadaval)
Hoiatusriigid		
	Vilgub kiiresti kollaselt	Kaugjuhtimispuldi signaal kadunud
	Vilgub aeglaselt punaselt	Aku madal tase, start on keelatud**
	Vilgub kiiresti punaselt	Kriitiliselt madal aku tase
	Vilgub viis sekundit punaselt (CSC tegemisel)	IMU viga
 — —	Ühtlane punane	Kriitiline viga
	Vilgub vaheldumisi punaselt ja kollaselt	Vajalik on kompassi kalibreerimine
	Vilgub vaheldumisi punaselt ja roheliselt	RTK on lubatud, kuid RTK andmed pole saadaval

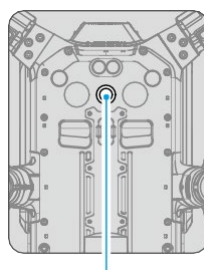
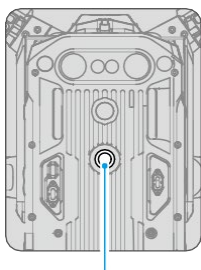
Pärast mootori käivitumist vilguvad eesmised LED-tuled vaheldumisi punaselt ja roheliselt ning drooni olekuindikaatorid vilguvad roheliselt. Rohelised tuled näitavad, et õhusõiduk on UAV ja punased tuled näitavad drooni suunda ja asukohta.

* Vilgub roheliselt aeglaselt N-režiimis ja kiiresti S-režiimis.

** Kui droon ei saa õhku tõusta, kui tagumine tuli vilgub aeglaselt punaselt, looge ühendus kaugjuhtimispuldiga, käivitage DJI Pilot 2 ja vaadake üksikasju.

Drooni märgutuled

Drooni üles- ja allapoole suunatud majakad võimaldavad teil öösel lennates drooni leida. Majakaid saab DJI Pilot 2-s käsitsi sisse või välja lülitada.



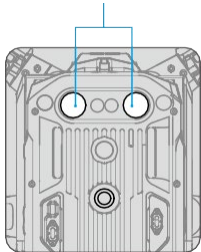


· ÄRGE vaadake otse majakatele, kui need on kasutusel, et vältida silmade kahjustamist.

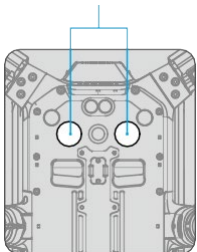
Drooni lisatuled

Drooni üla- ja alaosas asuvad lisatuled lülituvad halbade valgustingimuste korral automaatselt sisse, et aidata allapoole suunatud nägemissüsteemi. DJI Pilot 2-s saab tulesid ka käsitsi sisse või välja lülitada.

Ülemised lisatuled



Alumised lisatuled



· Lisatuled lülituvad vähese valgusega keskkonnas automaatselt sisse, kui lennukõrgus on alla 5 m. Pange tähele, et nägemissüsteemide positioneerimisvõime võib muutuda. Kui GNSS-signaal on nõrk, olge ettevaatlik.

Gimbal kaamera

M350 RTK toetab mitut kasuliku koorma konfiguratsiooni. Täpsema teabe saamiseks vaadake allolevat tabelit.

Kasuliku koormuse kombinatsioonid		Gimbal kaamera tüüp
Ühekoorne gimbal	Üks ülespoole suunatud gimbal	Zenmuse H20, Zenmuse H20T, PSDK kasulik koormus
	Üks allapoole suunatud gimbal	Zenmuse P1, Zenmuse L1, Zenmuse H20, Zenmuse H20T, Zenmuse H20N, PSDK kasulik koormus
Kahekoorne gimbal	Kaks allapoole suunatud gimbalit	Zenmuse H20, Zenmuse H20T, Zenmuse H20N, ühe gimballi tüüp + PSDK kasulik koormus
	Üks allapoole suunatud gimbal+Üks ülespoole suunatud gimbal	
Kolmekordsed gimballid	Kaks allapoole suunatud gimbalit + üks ülespoole suunatud gimbal	Ülaltoodud kahe gimballi kombinatsioonid + PSDK kasulik koormus

d		
---	--	--

- Gimbalkaamera kasutamise kohta lugege vastavat gimballi ja kaamera kasutusjuhendit.

Aircraft RTK

RTK mooduli tutvustus

Drooni sisseehitatud RTK-moodul talub tugevaid magnetilisi häireid metallkonstruktsioonidest ja kõrgepingeliinidest, tagades ohutud ja stabiilsed lennud. Kui seda kasutatakse koos D-RTK 2 ülitäpse GNSS mobiiljaamaga* (välja arvatud) või DJI poolt heaks kiidetud kohandatud võrgu RTK teenusega, on võimalik saada täpsemaid positsioneerimisandmeid.

* Toetatud on nii D-RTK 2 kõrge täpsusega GNSS mobiiljaam kui ka D-RTK 2 kõrge täpsusega GNSS mobiiljaam Matrice seeria jaoks.

RTK lubamine/keelamine

Enne iga kasutamist veenduge, et RTK funktsioon on lubatud ja RTK teenuse tüüp on õigesti seadistatud (D-RTK 2 mobiiljaam või kohandatud võrgu RTK). Vastasel juhul ei saa RTK-d positsioneerimiseks kasutada. Avage rakenduses DJI Pilot 2 kaameraavaade, toksake ●●● ja seejärel valige sätete kontrollimiseks RTK. Kui seda ei kasutata, lülitage RTK funktsioon kindlasti välja. Vastasel juhul ei saa droon õhku tõusta, kui diferentsiaalandmeid pole.



- RTK positsioneerimist saab lennu ajal lubada ja keelata. Valige esmalt RTK teenuse tüüp.
- Pärast RTK lubamist saab kasutada Positsioneerimise täpsuse säilitamise režiimi.

DJI D-RTK 2 ülitäpse GNSS mobiiljaam

1. D-RTK 2 mobiiljaama seadistamiseks ning õhusõiduki ja jaama ühendamiseks vaadake D-RTK 2 ülitäpse GNSS mobiiljaama kasutusjuhendit (saadaval aadressil <https://enterprise.dji.com/matrice-350-rtk/downloads>). Lülitage D-RTK 2 mobiiljaam sisse ja lülitage M350 RTK jaoks edastusrežiimile.
2. Rakenduse RTK seadetes valige RTK teenuse tüübiks D-RTK 2 mobiiljaam, looge ekraanil kuvatavaid juhiseid järgides mobiiljaamaga ühendus ja oodake, kuni süsteem otsib satelliiti. Kui õhusõiduki positsioneerimise olek olekutabelis näitab FIX, näitab see, et õhusõiduk on saanud ja kasutanud mobiiljaama diferentsiaalandmeid.
3. D-RTK 2 mobiiljaama sidekaugus: 12 km (NCC/FCC), 6 km (SRRC/CE/MIC).

Kohandatud võrgu RTK

Kohandatud võrgu RTK kasutamiseks veenduge, et kaugjuhtimispuldil oleks Wi-Fi ühendus. Kohandatud võrgu RTK-d saab kasutada D-RTK 2 mobiiljaama asendamiseks. Ühendage kohandatud võrgu RTK konto määratud NTRIP-serveriga, et saata ja vastu võtta diferentseeritud andmeid. Hoidke kaugjuhtimispult selle funktsiooni kasutamisel sisse lülitatud ja Internetiga ühendatud.

1. Veenduge, et kaugjuhtimispult on ühendatud drooni ja Internetiga.
2. Avage rakenduses DJI Pilot 2 kaameraavaade, toksake ●●● ja seejärel valige RTK. Valige RTK teenuse tüübiks Kohandatud võrgu RTK ja sisestage nõutav teave. Seejärel puudutage Salvesta.

MATRICE 350 RTK User

~~5. Oodake NTRIP-serveriga ühenduse loomist. Kui õhusõiduki positsioneerimise olek olekutabelis kuvab RTK seadetes FIX, näitab see, et õhusõiduk on hankinud ja kasutanud eriandmeid kohandatud võrgu RTK-st. mobiiljaamast.~~

IP tase

Stabiilsetes laboritingimustes saavutab M350 RTK IP55 kaitsetaseme IEC60529 standardite järgi, kui see on varustatud TB65 intelligentsete lennuakudega. See kaitseaste ei ole aga püsiv ja võib pärast pikaajalist kasutamist aja jooksul väheneda.

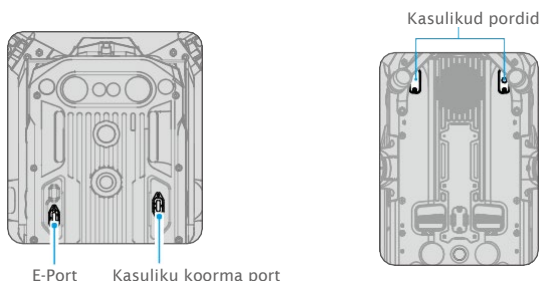
- ÄRGE LENNAKE, kui sademete hulk ületab 100 mm / 24 h.
- Enne akude sisestamist veenduge, et akupesad, akupesade pordid, akupinnad ja akupesade pinnad oleksid kuivad.
- Enne akude laadimist veenduge, et aku pordid ja aku pinnad oleksid vedelikuvabad.
- Enne õhusõiduki kandekotti pakkimist veenduge, et selles ei oleks vedelikku, pühkides seda hoolikalt.
- Tootegarantii ei kata veekahjustusi.

Õhusõiduk ei saavuta IP55 kaitsetaset järgmistel juhtudel:

- Kasutate muid akusid peale M350 RTK intelligentsete lennuakude TB65.
- Portide kate pole korralikult kinnitatud.
- Hüdroisolatsiooni ülemise kesta pistik ei ole kindlalt ülemise kesta külge kinnitatud.
- Droon puruneb erinevatel põhjustel, näiteks purunenud drooni kest, veekindla liimi rike jne.

Laiendusportid

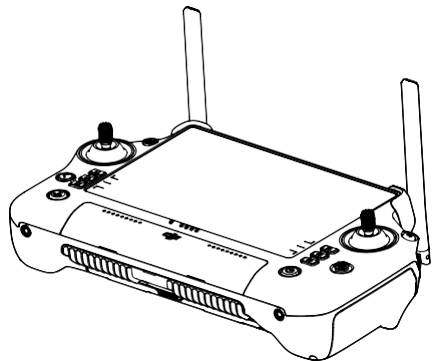
Kolm kasuliku koorma porti ja üks E-port, mis asuvad drooni üla- ja alaosas, toetavad SDK-d, võimaldades rohkem funktsioone arendada. SDK arendamise kohta lisateabe saamiseks külastage veebisaiti <https://developer.dji.com/>.



- Kolm kasuliku koormuse porti ja M350 RTK E-port toetavad PSDK arendamist. Kasuliku pordi arendamiseks on vaja Skyport/X-Port tarvikuid ning toiteallikaks on 17,0 V/4 A ja 13,6 V/4 A. E-Porti toiteallikaks on 24 V/4 A. Nelja pordi koguvõimsus on piiratud 180 W-ga.

Kaugjuhtimispult

See peatükk tutvustab kaugjuhtimispuldi funktsioone ja sisaldab juhiseid drooni juhtimiseks.

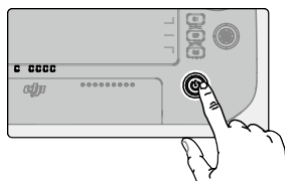


Kaugjuhtimispult

Puldi käivitamine ja aktiveerimine

Sisse/välja lülitamine

Vajutage üks kord ja seejärel vajutage uuesti ja hoidke kaks sekundit all kaugjuhtimispuldi sisse- või väljalülitamiseks.



Kaugjuhtimispuldi aktiveerimine



Kaugjuhtimispult tuleb enne esmakordset kasutamist aktiveerida. Veenduge, et kaugjuhtimispult

Internet on aktiveerimise ajal juurdepääs Internetile.

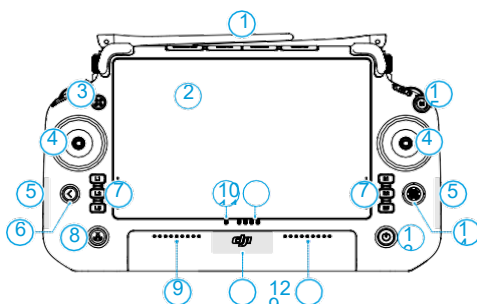
Kaugjuhtimispuldi aktiveerimiseks järgige alltoodud samme.

1. Lülitage kaugjuhtimispult sisse. Valige keelevalik ja puudutage nuppu Edasi. Lugege hoolikalt kasutustingimusi ja privaatsuspoliitikat ning puudutage nuppu Nõustun, seejärel valige oma riik/regioon.
2. Interneti pääsemiseks looge ühendus Wi-Fi-võrguga. Seejärel määrake ajavöönd, kuupäev ja kellaaeg.
3. Kui teil on DJI konto, logige sisse oma parooliga. Kui olete uus kasutaja, looge DJI konto ja logige sisse.
4. Pärast sisselogimist puudutage aktiveerimisliidesel nuppu Aktiveeri.
5. Ekraanile ilmub viip, mis näitab, et kaugjuhtimispult on aktiveeritud.
6. Pärast kaugjuhtimispuldi aktiveerimist valige, kas soovite liituda DJI tootearendusprojektiga. Liituge selle projektiga, et aidata DJI-l teie vajadusi paremini mõista.



- Kui aktiveerimine ebaõnnestub, kontrollige Interneti-ühendust. Veenduge, et Interneti-ühendus oleks saadaval, ja proovige kaugjuhtimispulti uuesti aktiveerida. Kui aktiveerimine mitu korda ebaõnnestub, võtke ühendust DJI toega.

Kaugjuhtimispuldi ülevaade



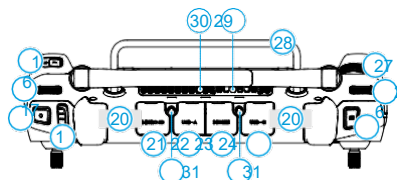
1. Välised antennid
Edastada juht- ja videosignaale kaugjuhtimispuldi ja drooni vahel.
2. Puutekraan
Kuvab süsteemi ja rakenduste vaateid ning toetab kuni 10 puutepunkti. Enne kasutamist veenduge, et puutekraan oleks puhas ja täiesti kuiv. Vastasel juhul võib see mõjutada vaatamis- ja puuteefekte.
3. Droonivolituse nupp
M350 RTK drooniga lennates kasutatakse õhusõiduki juhtimise nuppu õhusõiduki juhtimiseks ja õhusõiduki juhtimise oleku näitamiseks. Lisateavet leiate avakuval olevast juhendist.
4. Juhtpulgad
Lennujuhtimisrežiimi saab seadistada DJI Pilot 2-s.
5. Sisemised Wi-Fi antennid
ÄRGE blokeerige sisemisi Wi-Fi antenne kasutamise ajal. Vastasel juhul võib signaal mõjutada.
6. Tagasi/funktsiooni nupp
Eelmisele ekraanile naasmiseks vajutage üks kord. Avakuvale naasmiseks vajutage kaks korda. Kombineeritud nuppude aktiveerimiseks kasutage tagasinuppu ja teist nuppu. Lisateabe saamiseks vaadake jaotist Kombineeritud nupud.
7. L1/L2/L3/R1/R2/R3 nupud
Avage DJI Pilot 2 kaameravaade, et vaadata nende nuppude spetsiifilisi funktsioone.
8. Kodule naasmise (RTH) nupp
RTH käivitamiseks vajutage ja hoidke all. RTH tühistamiseks vajutage uuesti.
9. Mikrofon
ÄRGE blokeerige mikrofone kasutamise ajal.
10. Oleku LED
Näitab kaugjuhtimispuldi olekut. Vaadake oleku LED-i üksikasjalikke kirjeldusi jaotises Kaugjuhtimispuldi LED-id ja hoiatus või kaugjuhtimispuldi avakuva jaotises Juhend.
11. Aku taseme LEDid
Kuvage kaugjuhtimispuldi praegune patarei tase. Vaadake aku taseme LED-ide üksikasjalikke kirjeldusi jaotises Kaugjuhtimispuldi LED-tuled ja hoiatus.
12. Sisemised GNSS-i antennid
ÄRGE blokeerige sisemisi GNSS-antenne kasutamise ajal. Vastasel juhul võib signaal ja asukoha määramise täpsus muutuda.
13. Toitenupp
Aku praeguse taseme kontrollimiseks vajutage üks kord. Kaugjuhtimispuldi

sisse- või väljalülitamiseks vajutage üks kord, seejärel vajutage uuesti ja hoidke kaks sekundit all. Kui kaugjuhtimispult

kui kontrollid on sisse lülitatud, vajutage puuteekraani sisse- või väljalülitamiseks üks kord.

14. 5D nupp

Vaadake DJI Pilot 2 5D-nupu vaikefunktsioone. Lisateavet leiate akuvaual olevast juhendist.



16. C3 nupp

Kohandage DJI Pilot 2 funktsioone.

17. Vasak valik

Juhib gimballi kallet.

18. Salvestusnupp

Salvestamise alustamiseks või peatamiseks vajutage üks kord.

19. Lennurežiimi lüliti

Kolme lennurežiimi vahel vahetamiseks: N-režiim (tavaline), S-režiim (Sport) ja F-režiim (funktsioon). DJI Pilot 2-s saab F-režiimi seada A-režiimile (Attitude) või T-režiimile (Statiiv).

20. Sisemised antennid

Edastage õhusõiduki juhtimis- ja videosignaale. ÄRGE blokeerige sisemisi RC-antenne kasutamise ajal. Vastasel juhul võib signaal mõjutada.

21. microSD kaardi pesa

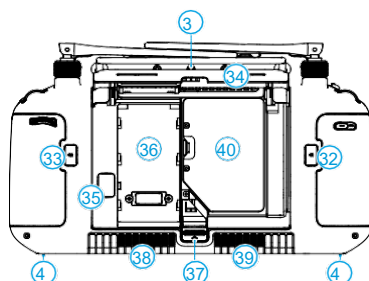
MicroSD-kaardi sisestamiseks.

22. USB-A port

Matrice seeria drooniga lennates saavad kasutajad püsivara värskendamiseks ühendada kaugjuhtimispuldi intelligentse akujaamaga. Kasutajad

15. Lennupausi nupp

Vajutage üks kord õhusõiduki pidurdamiseks ja hõljumiseks (ainult siis, kui GNSS- või nägemissüsteemid on saadaval).



saavad ka sisestada

kolmanda osapoolle seadmeid, nagu
USB-mälupulk või mälukaart.

23. HDMI port

HDMI-signaali väljastamiseks välisele
monitorile.

24. USB-C port

Kaugjuhtimispuldi laadimiseks.

25. Fookuse/päästiku nupp

Vajutage nupp poolenisti alla
automaatse teravustamise jaoks ja
lõpuni alla, et pildistada.

26. Parem nupp

Juhib gimballi panni.

27. Kerimisratas

Kaamera suumi reguleerimiseks.

28. Käepide

29. Kõlar

30. Õhutusava

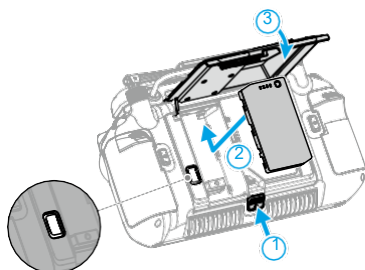
Soojuse hajutamiseks. ÄRGE
blokeerige õhuava kasutamise ajal.

31. Reserveeritud paigaldusaugud

Välise seadmete paigaldamiseks.

- | | |
|--|--|
| <p>32. C1 nupp
Kohandage DJI Pilot 2 funktsioone.</p> <p>33. C2 nupp
Kohandage DJI Pilot 2 funktsioone.</p> <p>34. Tagumine kate</p> <p>35. Aku vabastusnupp</p> <p>36. Akupesa
WB37 intelligentse aku paigaldamiseks.</p> | <p>37. Tagakaane vabastusnupp</p> <p>38. Alarm</p> <p>39. Öhu sissevõtt
Soojuse hajutamiseks. ÄRGE blokeeri öhu sisselaskeava kasutamise ajal.</p> <p>40. M4 kruviauk
Rihma kronsteini paigaldamiseks.</p> |
|--|--|

WB37 aku sisestamine



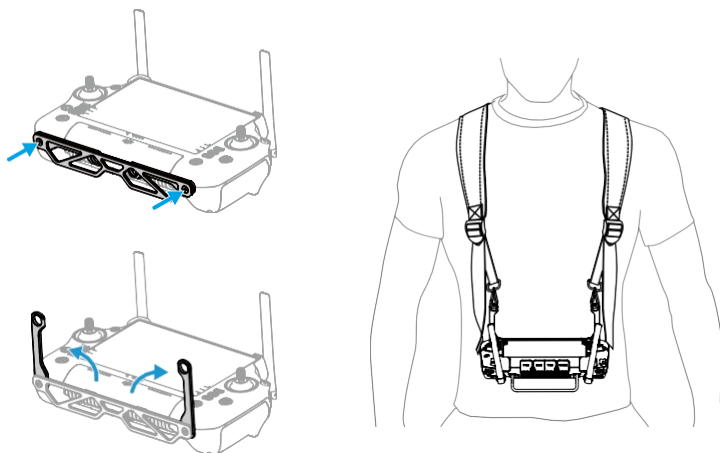
1. Tagakaane avamiseks vajutage tagakaane vabastusnupp lõpuni.
2. Sisestage WB37 aku akupesasse ja lükake seda edasi, kuni see klõpsab kindlalt paigale.
3. Sulgege tagumine kaas.



· WB37 aku eemaldamiseks vajutage ja hoidke all aku vabastusnuppu.

Rihma ja kinnituse kinnitamine

Rihma ja kronsteini (välja arvatud) saab kaugjuhtimispuldi külge kinnitada järgmiste sammudega.



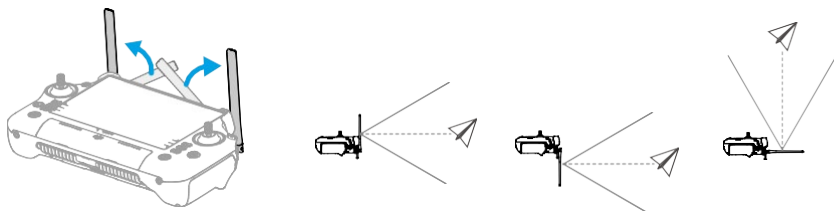
1. Kinnitage kronstein kaugjuhtimispuldi külge kahe kruviga.
2. Avage kaks käepidet.
3. Kandke rihma ja kinnitage rihma konksud käepideme aukudesse.



· Pärast kasutamist hoidke kaugjuhtimispuldi ühe käega kinni, teise käega avage kaugjuhtimispuldi eemaldamiseks rihmakonksud ja seejärel eemaldage rihm.

Antennide reguleerimine

Tõstke ja reguleerige antenne. Kaugjuhtimispuldi signaali tugevust mõjutab antennide asukoht.



Reguleerige välisantennide suunda ja veenduge, et nende tasane külg oleks drooni poole, nii et lennujuht ja droon oleksid optimaalses edastustsoonis.



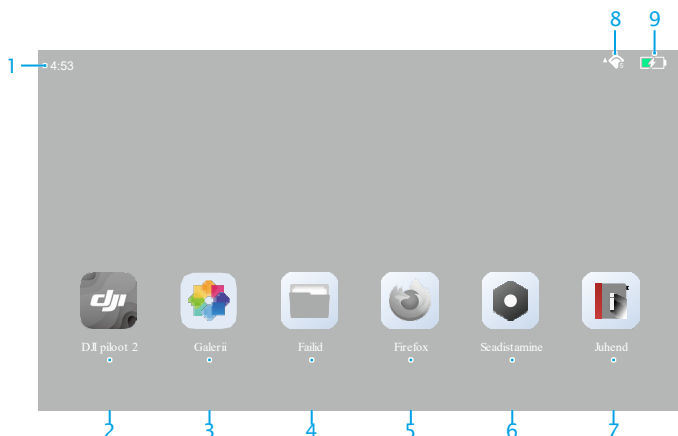
- Kahjustuste vältimiseks ÄRGE antenne üle pingutage. Kui antennid on kahjustatud, võtke kaugjuhtimispuldi parandamiseks ühendust DJI toega. Kahjustatud antenn vähendab oluliselt kaugjuhtimispuldi jõudlust ja võib mõjutada lennuohutust.
- Lennu ajal ÄRGE kasutage samal ajal samal sagedusribal teisi 2,4 GHz või 5,8 GHz sidosaadmeid, et mitte häirida kaugjuhtimispuldi sidesignaali. Näiteks lubage mobiiltelefoni Wi-Fi.
- Kui edastussignaal on lennu ajal nõrk, kuvatakse DJI Pilot 2-s teade. Reguleerige antenne, et droon oleks optimaalses ülekandeulatuses.

IP tase

1. DJI RC Plus kaugjuhtimispuldi on testitud laborikeskkonnas ja see on hinnatud IP54 vastavalt ülemaailmsele IEC 60529 standardile. Kaitsereevting ei ole siiski püsiv ja võib pikema perioodi jooksul langeda.
 - a. ÄRGE kasutage kaugjuhtimispuldi, kui sademete hulk ületab 50 mm 24 tunni jooksul.
 - b. ÄRGE avage vihma käes ühtegi katet, sealhulgas välise pordi katet, kaugjuhtimispuldi tagumist katet, dongli sektsiooni katet ega õhutusava ja õhu sisselaskeava katet. ÄRGE paigaldage ega eemaldage juhtpulki ega antenne vihma käes. Enne katte avamist või juhtpulkade või antennide eemaldamist viige kaugjuhtimispult siseruumidesse ja veenduge, et see on puhas ja täiesti kuiv.
 - c. Kui kasutate kaugjuhtimispuldi vihma käes, veenduge, et kõik katted on kindlalt kinnitatud ja juhtnupud on kindlalt paika keeratud.
 - d. Pärast kasutamist on tavaline, et pordi ümber on veeplekke. Enne välise pordi kasutamist pühkige ära veeplekid.
 - e. Tootegarantii ei kata veekahjustusi.
2. Kaugjuhtimispult ei vasta IP54 reitingule järgmistel juhtudel:
 - a. Välise pordi kate ei ole kindlalt kinnitatud.
 - b. Kaugjuhtimispuldi tagakaas ei ole kindlalt kinnitatud.
 - c. Õhutusava ja õhu sisselaskeava kaaned ei ole kindlalt paigaldatud.
 - d. Dongli sektsiooni kate ei ole kindlalt kinnitatud.
 - e. Juhtpulgad ei ole kindlalt paika keeratud.
 - f. Antennid ei ole kindlalt paika keeratud.
 - g. Kaugjuhtimispuldil on muid kahjustusi, näiteks mõranenud kest või kahjustatud veekindel liim.

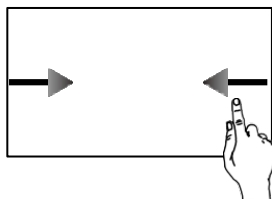
Kasutajaliides

Avakuva

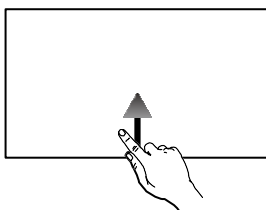


1. Aeg
Kuvab kohalikku aega.
2. DJI piloot 2
Puudutage DJI Pilot 2 avamiseks.
3. Galerii
Puudutage salvestatud piltide ja videote vaatamiseks.
4. Failid
Puudutage salvestatud failide vaatamiseks.
5. Brauser
Puudutage brauseri avamiseks.
6. Seaded
Puudutage süsteemiseadete avamiseks.
7. Juhend
Puudutage, et lugeda juhendit, mis sisaldab lühikest teavet kaugjuhtimispuldi nuppude ja LED-tulede kohta.
8. Wi-Fi signaal
Kuvab Wi-Fi signaali tugevust, kui see on ühendatud Wi-Fi võrguga. Wi-Fi saab lubada või keelata otsetee seadetes või süsteemiseadetes.
9. Aku tase
Kuvab kaugjuhtimispuldi sisemise patarei laetuse taset. Paigaldamisel kuvatakse ka välise WB37 intelligentse aku aku tase. Icoon  näitab, et aku laeb.

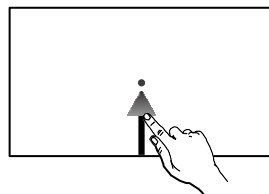
Ekraani žestid



Eelmisele naasmiseks vasakult või ekraani keskele.

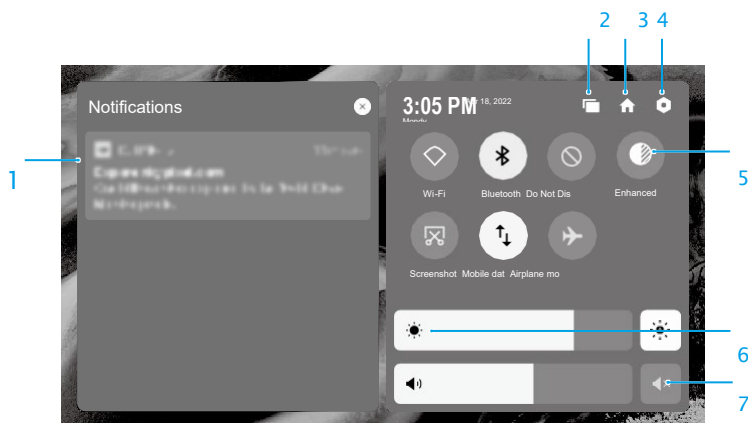


Avakuvale naasmiseks libistage ekraani allosast üles.



Hiljuti avatud rakendustele juurdepääsemiseks libistage ekraani allosast üles ja hoidke seda all.

Otsetee seaded



1. Märkuanded

Vaadake süsteemi või rakenduse teatisi.

2. Viimased

Puudutage et vaadata ja lülitada hiljuti avatud rakendustele.

3. Kodu

Puudutage avakuvale naasmiseks.

4. Süsteemi sätted

Puudutage süsteemiseadetele juurdepääsuks.

5. Otseteed

◊ : puudutage Wi-Fi lubamiseks või keelamiseks. Hoidke seadete sisestamiseks ja Wi-Fi võrguga ühenduse loomiseks või selle lisamiseks.

- ✖ : puudutage Bluetoothi lubamiseks või keelamiseks. Puudutage ja hoidke seadete avamiseks ja läheduses asuvate Bluetooth-seadmetega ühenduse loomiseks.
- ⌂ : puudutage režiimi MITTE segada lubamiseks. Selles režiimis on süsteemiviibad keelatud.
- 🔍 : Ekraani täiustamine. Kui see on lubatud, suurendatakse ekraani heledust, et aidata pildistamisel. Siiski on allika ja kuvaefekti vahel erinevusi, samas kui drooni tehtud foto või video lähteallikas ei muutu.
- 🔍 : puudutage ekraani salvestamise alustamiseks.  : puudutage ekraani ekraanipildi tegemiseks.
- ↑↓ : mobiilne andmeside. Toksake mobiilse andmeside sisse- või väljalülitamiseks; mobiilse andmeside määramiseks ja võrguühenduse oleku diagnoosimiseks vajutage pikalt.
- ✈️ : puudutage droonirežiimi lubamiseks. Wi-Fi, Bluetooth ja mobiilne andmeside keelatakse.

6. Reguleerige heledust

Heleduse reguleerimiseks libistage riba. Puudutage ikooni  automaatse heleduse režiimile. Puudutage valikut  ikooni või libistage riba, et lülituda käsitsi heleduse režiimi.

7. Helitugevuse reguleerimine

Helitugevuse reguleerimiseks libistage riba ja puudutage  vaigistada. Pange tähele, et pärast vaigistamist lülitatakse kõik kaugjuhtimispuldi helid täielikult välja, sealhulgas sellega seotud häirehelid. Lülitage vaigistus sisse ettevaatlikult.

Video edastamine

M350 RTK droonil on O3 Enterprise, mis võimaldab kolme kanaliga 1080p videoedastust ja toetab ühe operaatori või täiustatud kahe operaatori režiimi.

1. Ühe operaatori režiimis toetab kaugjuhtimispult kahe kanaliga 1080p videoedastust.
2. Täiustatud kahe operaatori režiimis toetab kaugjuhtimispult kolme kanaliga 1080p videoedastust ja võimaldab sujuvat vahetamist sisendvoogude vahel.

Kaugjuhtimispuldi LEDid ja hoiatus

Kaugjuhtimispuldi LED-id



1. Oleku LED

Oleku LED-tuli näitab kaugjuhtimispuldi, drooni ja nendevahelise lingi olekut.

Vilkuvad mustrid		Kirjeldused
 —	Ühtlane punane	Drooniga ühendus katkestatud
	Vilkuv punane	Madal drooni aku tase
 —	Tahke roheline	Ühendatud drooniga
	Vilkuv sinine	Kaugjuhtimispult loob ühenduse drooniga
 —	Tahke kollane	Püsivara värskendamine ebaõnnestus
	Vilkuv kollane	Kaugjuhtimispuldi patarei madal tase
	Vilkuv tsüaan	Juhtpulgad pole keskel

2. Aku taseme LEDid

Aku laetuse LED-tuled näitavad kaugjuhtimispuldi aku laetuse taset.

Aku taseme LEDid				Aku tase
				88% ~ 100%
				75% ~ 87%
				63% ~ 74%
				50% ~ 62%
				38% ~ 49%
				25% ~ 37%
				13% ~ 24%
				0% ~ 12%

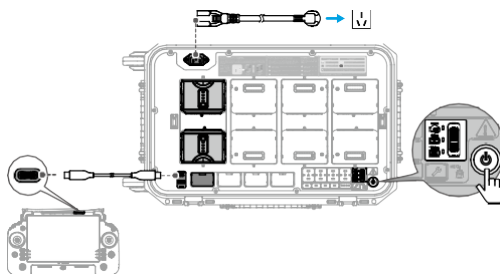
Kaugjuhtimispuldi hoiatus

Kaugjuhtimispult vibreerib või piiksub kaks korda, andes märku veast või hoiatusest. Üksikasjaliku teabe saamiseks vaadake reaalajas olevaid viipasid puuteekraanil või rakenduses DJI Pilot 2. Pühkige ekraani ülaosast alla, et avada otsetee sätted ja lülitage sisse vaigistusrežiim, et keelata kõik häälhoiatused.

Kõik hääluhised ja hoiatused keelatakse vaigistusrežiimis, sealhulgas hoiatused RTH ajal ja kaugjuhtimispuldi või drooni aku tühjenemise hoiatused. Kasutage ettevaatlikult.

Kaugjuhtimispuldi laadimine ja aku taseme kontrollimine

Kaugjuhtimispuldi laadimine



1. Ühendage BS65 intelligentne akujaam vahelduvvoolu toitekaabli abil pistikupessa ja aku sisselülitamiseks vajutage üks kord toitenuppu.
2. Ühendage akujaam ja kaugjuhtimispuldi USB-C-pordid, kasutades USB-C-USB-C-kaablit.
3. Aku taseme LED-tuled hakkavad vilkuma, näidates, et sisemine aku on aktiveeritud ja laadimine alanud.
4. Kaugjuhtimispuldi sisemise aku täielikuks laadimiseks kulub umbes 2 tundi.



- Laadimiseks on soovitatav kasutada DJI BS65 akujaama. Muul juhul kasutage sertifitseeritud USB-C laadijat, mille maksimaalne nimivõimsus on 65 W ja maksimaalne pinge 20 V, näiteks DJI 65 W kaasaskantavat laadijat.
- Tühjendage ja laadige kaugjuhtimispult täielikult iga kolme kuu järel. Aku tühjeneb, kui seda pikemat aega hoida.
- Kui kaugjuhtimispuldi on paigaldatud WB37 aku, laetakse samal ajal ka WB37 akut. WB37 akut saab laadida ka BS65 akujaama sisestades.



- Kaugjuhtimispulti ei saa sisse lülitada enne sisemise aku aktiveerimist. Kaugjuhtimispuldi sisemise patarei saab aktiveerida ka pärast WB37 patarei paigaldamist.
- Optimaalseks laadimiseks kasutage kindlasti kaasasolevat USB-C-USB-C-kaablit.

Laadimisvalikud

- A. Kaugjuhtimispuldi sisemist akut saab laadida laadimisseedme või sisestatud välise WB37 akuga. Sisemise aku täielikuks laadimiseks laadimisseedmega kulub ligikaudu kaks tundi. Sisemist akut saab välise akuga laadida kuni 50%. Pärast kaugjuhtimispuldi väljalülitamist pole välise akuga laadimine võimalik.

B. WB37 aku täislaadimise kestus 0% võimsusega:

- Kui see on paigaldatud kaugjuhtimispuldile ja sisemise aku laetuse tase on 0%, kulub sisemise aku täielikuks laadimiseks umbes 2 tundi.
- Kui see on paigaldatud kaugjuhtimispuldile ja aku laetuse tase on 100%, kulub selleks ligikaudu 1 tund ja 10 minutit.
- Kui see on sisestatud BS65 akujaama, kulub selleks umbes 1 tund ja 20 minutit.

· Laadimisaeg võib olenevalt ümbritsevast temperatuurist erineda.



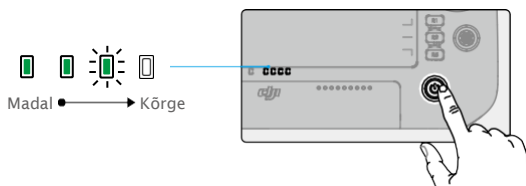
Laadimismehhanism

- Kui kaugjuhtimispult on ühendatud nii laadimiseseadme kui ka välise akuga, saab kaugjuhtimispuldi teite laadimiseseadmest.
- Kui väline aku on paigaldatud ja kaugjuhtimispult ei ole laadimiseseadmega ühendatud, saab kaugjuhtimispuldi teite välisest akust. Kui väline aku saab tühjaks, saab kaugjuhtimispuldi teite sisemisest akust.

Aku taseme kontrollimine

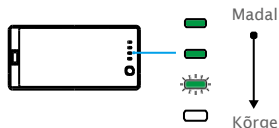
Sisemise aku taseme kontrollimine

Aku praeguse taseme kontrollimiseks vajutage üks kord toitenuppu.



Välise aku taseme kontrollimine

Vajutage välise aku toitenuppu ja LED-uled näitavad välise aku praegust aku taset.



· Teise võimalusena minge kaugjuhtimispuldi avakuvale ja kontrollige olekuribal nii sisemiste kui ka väliste patareide aku taset.

Puldi ühendamine

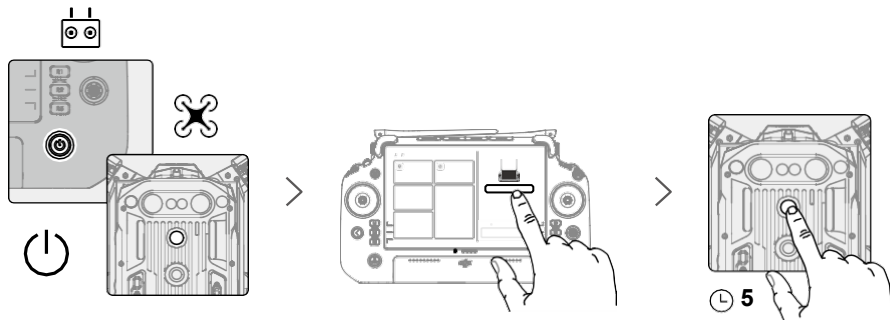
Kaugjuhtimispuldi ühendamine

Kaugjuhtimispult on juba drooniga ühendatud, kui see ostetakse koos kombineeritud osana. Muul juhul järgige kaugjuhtimispuldi ja drooni ühendamiseks pärast aktiveerimist allolevaid samme.

1. meetod: kombineeritud nuppude kasutamine

1. Lülitage kaugjuhtimispult ja droon sisse.
2. Vajutage samaaegselt nuppe C1, C2 ja Record, kuni oleku LED vilgub siniselt ja kaugjuhtimispult piiksub kaks korda.
3. Vajutage ja hoidke õhusõiduki toitenuppu vähemalt viis sekundit all. Drooni toiteindikaator vilgub ja annab kaks piiksu, mis näitab, et ühendamine on alanud. Kui linkimine on edukas, vilguvad drooni oleku indikaatorid roheliselt, samal ajal kui kaugjuhtimispult piiksub kaks korda ja kaugjuhtimispuldi oleku LED-tuled põlevad roheliselt.

2. meetod: DJI Pilot 2 kasutamine



1. Lülitage droon ja kaugjuhtimispult sisse.
2. Käivitage DJI Pilot 2 ja puudutage linkimiseks Link Remote Controller. Kaugjuhtimispuldi oleku LED vilgub siniselt ja kaugjuhtimispult annab linkimise ajal piiksu.
3. Vajutage ja hoidke õhusõiduki toitenuppu vähemalt viis sekundit all. Drooni toiteindikaator vilgub ja annab kaks piiksu, mis näitab, et ühendamine on alanud. Kui linkimine on edukas, vilguvad drooni oleku indikaatorid roheliselt, samal ajal kui kaugjuhtimispult piiksub kaks korda ja kaugjuhtimispuldi oleku LED-tuled põlevad roheliselt.



- Veenduge, et kaugjuhtimispult oleks ühendamise ajal droonist 50 cm (1,6 jala) raadiuses.
- Veenduge, et kaugjuhtimispult on DJI kontoga sisse logides Internetiga ühendatud.

Juhtpulga režiim

DJI Pilot 2-s on kolm eelprogrammeeritud režiimi. Režiimid on Mode 1, Mode 2 ja Mode 3.

Režiim 1

Vasak pulk



Edasi



Tagurpidi

Pöörake vasakule

Pöörake paremale

Õige kepp

Üles



Vasakule

Alla

Õige

2. režiim

Vasak pulk



Üles

Alla



Pöörake vasakule

Pöörake paremale

Õige kepp



Tagurpidi



Vasakule

Õige

3. režiim

Vasak pulk



Edasi



Tagurpidi



Vasakule

Õige

Õige kepp

Üles

Alla

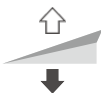
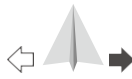
Pöörake vasakule

Pöörake paremale

Vaikerežiim on režiim 2. Vaadake allolevaid jooniseid, et kontrollida iga juhtnupu funktsiooni kolmes eelprogrammeeritud režiimis.

 Keskasend: juhtnupud on keskel.

Juhtpulga liigutamine: juhtpulgad lükatakse keskelt eemale.

Kaugjuhtimispuht (2. režiim)	Droon	Märkused
		Vasaku pulga üles või alla liigutamine muudab drooni kõrgust. Tõusmiseks lükake pulka üles ja laskumiseks alla. Mida rohkem Kui kepp lükatakse keskasendist eemale, seda kiiremini muudab droon kõrgust. Lükake pulka õrnalt, et vältida ootamatuid ja ootamatud kõrguse muutused.
		Vasaku pulga liigutamine vasakule või paremale juhib drooni orientatsiooni. Drooni vastupäeva pööramiseks lükake nuppu vasakule ja drooni pööramiseks päripäeva paremale. Mida rohkem pulka keskasendist eemale lükata, seda kiiremini droon pöörleb.
		Parema käepideme üles-alla liigutamine muudab drooni kalle. Ettepoole lendamiseks lükake keppi üles ja tagasilennuks alla. Mida rohkem pulka keskasendist eemale lükata, seda kiiremini droon liigub.
		Parema käepideme liigutamine vasakule või paremale muudab drooni rulli. Vasakule lendamiseks lükake keppi vasakule ja paremale lendamiseks paremale. Mida rohkem pulka keskasendist eemale lükata, seda kiiremini droon liigub.

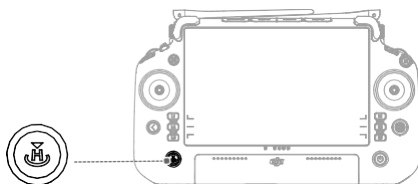


- Magnetiliste häirete vältimiseks hoidke kaugjuhtimispuhti eemal magnetilistest materjalidest, nagu magnetid ja valjuhäälidkarbid.
- Juhtnuppude kahjustamise vältimiseks on soovitatav hoida kaugjuhtimispuhti kandes või transportimisel kandekotis.

Nuppude ülevaade

RTH nupp

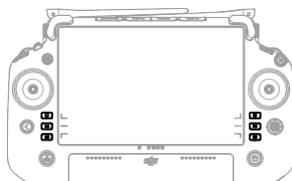
Vajutage ja hoidke all nuppu RTH, kuni kaugjuhtimispuult annab kaks korda piiksu, et käivitada RTH. Droon lendab viimati uuendatud kodupunkti. RTH tühistamiseks ja drooni üle kontrolli taastamiseks vajutage nuppu uuesti.



· Täiustatud kahe operaatori režiimis ei saa kasutaja RTH-d käivitada ega tühistada, kasutades RTH-nuppu kaugjuhtimispuuldil, millel pole drooni juhtimist.

L1/L2/L3/R1/R2/R3 nupud

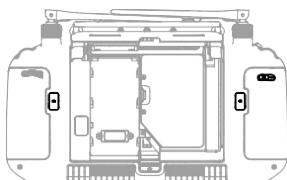
Kaugjuhtimispuult vahetab automaatselt nende nuppude funktsioone sõltuvalt drooni kaameratüübist. Pärast DJI Pilot 2 käivitamist otsige nende nuppude funktsioonide kirjeldused nuppude L1/L2/ L3/R1/R2/R3 kõrvalt.



Nuppude kohandamine ja kombinatsioonid

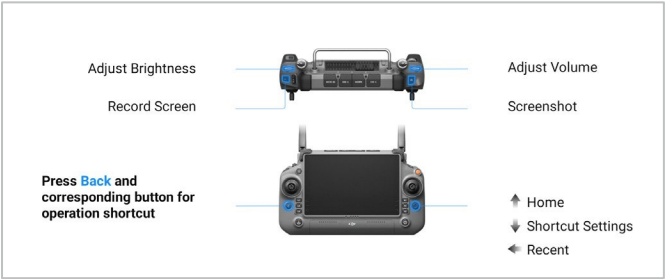
Kohandatavad nupud

Nupud C1, C2, C3 ja 5D on kohandatavad. Avage DJI Pilot 2 ja sisestage kaameravaade. Puudutage ... ja puudutage  nende nuppude funktsioonide konfigureerimiseks. Lisaks saab kombineeritud nuppe kohandada, kasutades 5D-nupuga C1, C2 ja C3 nuppe.



Kombineeritud nupud

Mõned sageli kasutatavad funktsioonid saab aktiveerida kombineeritud nuppude abil. Kombineeritud nuppude kasutamiseks hoidke tagasi nuppu ja kasutage teist kombinatsiooni nuppu. Tegelikul kasutamisel sisenege kaugjuhtimispuldi avakuvale ja puudutage valikut Juhend, et kiiresti kontrollida kõiki saadaolevaid kombinatsiooninuppe.



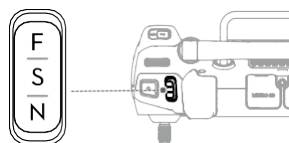
Vaikimisi kombineeritud nuppe ei saa muuta. Järgmine tabel näitab iga vaikekombinatsiooninupu funktsiooni.

Kombineeritud operatsioon	Funktsioon
Tagasinupp + vasakpoolne valikunupp	Reguleerige heledust
Tagasinupp + parempoolne valikuketas	Helitugevuse reguleerimine
Nupp Tagasi + salvestusnupp	Salvesta ekraan
Tagasi nupp + päästikunupp	Ekraanipilt
Nupp Tagasi + 5D nupp	Lülita üles – Kodu; Lülitage alla – otsetee seaded; Lülita vasakule – hiljuti avatud rakendused

Lennurežiimi valimine

Lennurežiimi valimiseks lülitage lüliti sisse.

Ikoon	Lennurežiim
F	F-režiim (funktsioon)
S	S-režiim (sport)
N	N-režiim (tavaline)



Drooni M350 RTK lennujuhtimissüsteem toetab järgmisi lennurežiime:

N-režiim (tavaline)

Droon kasutab GNSS-i ja nägemissüsteemi, mis võimaldab takistuste tuvastamist kuues suunas, et end automaatselt stabiliseerida. Kui GNSS-signaali on tugev, kasutab õhusõiduk GNSS-i enda asukoha kindlakstegemiseks ja stabiliseerimiseks. Kui GNSS-signaali on nõrk, kuid valgustus ja muud keskkonnatingimused on piisavad, kasutab õhusõiduk enda asukoha kindlakstegemiseks ja stabiliseerimiseks nägemissüsteemi. Kui takistuste tuvastamine on lubatud ning valgustus ja muud keskkonnatingimused on piisavad, on drooni maksimaalne kaldenurk 25°. Kui GNSS signaal on nõrk ning valgustus ja muud keskkonnatingimused ebapiisavad, ei saa droon täpselt hõljuda ning suudab kõrgust hoida vaid baromeetri abil.

S-režiim (sport)

Droon kasutab täpseks hõljumiseks GNSS-i ja allapoole nägemissüsteemi. Võimendus- ja eksponeerimisrežiime reguleerides saab drooni maksimaalset lennukiirust tõsta 23 m/s-ni. S-režiimis blokeeritakse takistuste tuvastamine neljas horisontaalsuunas ja droon ei suuda nendes suundades takistusi tuvastada ega neist mööda minna. Üles- ja allapoole suunatud nägemissüsteemid töötavad S-režiimis normaalselt.

F-režiim (funktsioon)

DJI Pilot 2-s saab F-režiimi seada T-režiimile (statiivirežiim) või A-režiimile (Attitude režiim). T-režiim põhineb N-režiimil. Lennukiirus on piiratud, et drooni oleks lihtsam juhtida. A-režiimi tuleb kasutada ettevaatusega. A-režiimis on nägemissüsteemid ja mõned intelligentsed funktsioonid keelatud. Droon ei saa selles režiimis ennast positsioneerida ega automaatselt pidurdada ning seda mõjutab kergesti ümbrus, mis võib põhjustada horisontaalset nihkumist.

-
- Takistuste tuvastamine on S-režiimis keelatud, mis tähendab, et droon ei suuda takistusi automaatselt tuvastada ega pidurdada. S-režiimis drooniga lennates pöörake tähelepanu ümbritsevale keskkonnale ja marsruudil olevatele takistustele.
 - Pange tähele, et S-režiimis lennates suureneb drooni lennukiirus tunduvalt võrreldes N-režiimiga (tavaline). Sellest lähtuvalt pikeneb pidurdusteekest märkimisväärselt. Tuulevaikselt keskkonnas lennates on nõutav minimaalne pidurdusteekest 50 m (164 jalga).
 - ÄRGE lülitage N-režiimilt S- ega F-režiimile, kui te pole piisavalt tuttav õhusõiduki käitumisega igas lennurežiimis. Enne N-režiimilt teistele režiimidele lülitumist peate DJI Pilot 2-s sisse lülitama mitu lennurežiimi.
 - Kui lülitate GNSS-i DJI Pilot 2-s BeiDou satelliitpositsioneerimissüsteemile, kasutab droon ainult ühte positsioneerimissüsteemi ja satelliidiotsingu võimekus muutub kehvaks. Lendage ettevaatlikult.
 - Vältige lendamist piirkondades, kus GNSS-signaali on nõrk, või kitsastes ja kitsastes kohtades. Vastasel juhul on droon sunnitud lülituma Attitude režiimi, mis toob kaasa võimalikud lennuohud. Maanduge drooni võimalikult kiiresti ohutusse kohta.
-

Kompassi kalibreerimine

Pärast kaugjuhtimispuldi kasutamist elektromagnetiliste häiretega piirkondades võib tekkida vajadus kompassi kalibreerimiseks. Kui kaugjuhtimispuldi kompass vajab kalibreerimist, kuvatakse hoiatus. Kalibreerimise alustamiseks puudutage hoiatusviipa. Muudel juhtudel järgige kaugjuhtimispuldi kalibreerimiseks allolevaid samme.

1. Sisenege avakuvale.
2. Avage Seaded, nipsake üles ja valige Kompas.
3. Kaugjuhtimispuldi kalibreerimiseks järgige ekraanil kuvatavat diagrammi.
4. Kui kalibreerimine on edukas, kuvatakse kasutajale teade.



· Kui kaugjuhtimispuldi kompass töötab normaalselt, kuvatakse pärast kalibreerimisvaatesse sisenemist teadet "Kalibreerimine õnnestus". Kalibreerimist pole vaja läbi viia.

HDMI seaded

Puuteekraani saab HDMI-kaabli kaudu kuvaekraaniga jagada. Eraldusvõimet saab määrata menüüs Seaded < Ekraan < Täpsemad < HDMI.

Advanced Dual Operator režiim

M350 RTK dronid toetavad Advanced Dual Operator režiimi, mis võimaldab kahel piloodil juhtida drooni üheaegselt kaugjuhtimispulte A ja B. Selles režiimis on mõlemal kaugjuhtimispuldil drooni üle võrdne juhtimine. Mõlema drooni juhtiva kaugjuhtimispuldi rollid ei ole ette määratud. Selle asemel võib kumbki piloot vajaduse korral drooni või gimbalkaamera üle kontrolli saada, võimaldades operatsiooni ajal suuremat paindlikkust.

Juhtimine drooni üle ei sõltu gimbalkaamera juhtimisest. Kui kaugjuhtimispult saab drooni või gimbalkaamera üle kontrolli, saab kasutaja kasutada kontrolleri vastavalt drooni juhtimiseks või gimbalkaamera liikumise juhtimiseks.

Kahe operaatori täpsema režiimi seadistamine

Enne Advanced Dual Operator režiimi kasutamist peab piloot ühendama õhusõiduki mõlema kaugjuhtimispuldiga A ja B. Kaugjuhtimispultide ühendamiseks järgige alltoodud samme.

1. Käivitage rakendus DJI Pilot 2.
2. Sisenege avalehele ja puudutage linkimise aktiveerimiseks valikut Remote Controller A/B. Linkimise ajal vilgub kaugjuhtimispuldi oleku LED siniselt ja kaugjuhtimispult piiksub. Vajutage ja hoidke õhusõiduki toitenuppu vähemalt viis sekundit all. Drooni toiteindikaator vilgub ja piiksub kaks korda, mis näitab, et ühendamine on alanud. Kui linkimine õnnestub, vilguvad drooni oleku indikaatorid roheliselt, kaugjuhtimispult piiksub kaks korda ja kaugjuhtimispuldi oleku LED põleb roheliselt.
3. Seejärel kaugjuhtimispuldi õhusõiduki juhtnupp drooni juhtimisega

muutub roheliseks ja teise kaugjuhtimispuldi drooni juhtnupp muutub valgeks. Puudutage  DJI Pilot 2 gimbalkaamera vaate paremas ülanurgas, et saada kontroll gimbalkaamera üle.



· Ühendage kaks kaugjuhtimispulti ükshaaval. Ühendage esmalt kindlasti kaugjuhtimispult A drooniga ja seejärel kaugjuhtimispult B.

Täiustatud kahe operaatori režiimi kasutamine

1. Enne Advanced Dual Operator režiimi kasutamist veenduge, et mõlemad kaugjuhtimispuldid on drooniga ühendatud ja ühendatud. Vaikimisi antakse esimesele drooniga ühendatud kaugjuhtimispuldile nii drooni kui ka gimbalkaamera juhtimine, teisele puldile aga mingit juhtimist ei anta.
2. Kui kaugjuhtimispult juhib seadet, olgu see siis droon või gimbalkaamera, saab piloot seadet juhtida, vajutades juhtnuppe, keerates nuppu, vajutades otsetee nuppe või puudutades rakenduse kasutajaliidest. Toiming on sama, mis ühe operaatori režiimis. Kui aga kaugjuhtimispult ei kontrolli seadet, ei saa piloot seadet juhtida. RTH käivitamiseks või tühistamiseks saab kasutada ainult drooni juhtimisega kaugjuhtimispulti.
3. Kumbki piloot võib vastavalt vajadusele seadme juhtimise üle võtta. Drooni üle kontrolli saamiseks vajutage drooni juhtnuppu. Puudutage  DJI Pilot 2 gimbalkaamera vaate paremas ülanurgas, et saada kontroll gimbalkaamera üle. Pärast õhusõiduki juhtimise omandamist saab piloot selle lukustada, vajutades ja hoides all kaugjuhtimispuldi õhusõiduki autoriseerimisnuppu. Drooni juhtimisnupp muutub siniseks, kui juhtnupp on lukustatud. Juhtnuppe kasutatakse gimbali juhtimiseks, kui kaugjuhtimispuldil on kontroll ainult gimbali kaamera üle. Kui kaugjuhtimispuldil on täielik juhtimine, kasutatakse drooni juhtimiseks juhtnuppe ja gimbali liikumise reguleerimiseks ketasid.
4. Täiustatud kahe operaatori režiimis käivitub juhtimise ülekandmise mehhanism, kui üks kaugjuhtimispulditest on õhusõiduki küljest lahti ühendatud. Kui see juhtub, nihkub gimbalkaamera juhtimine lahti ühendatud kaugjuhtimispuldilt teisele kaugjuhtimispuldile, mis on endiselt drooniga ühendatud. Kui lahti ühendatud kaugjuhtimispuldil on ka drooni juhtimine, saab teine kaugjuhtimispult teate, et kasutaja võib drooni juhtimise käsitsi üle võtta. Kui ühendatud kaugjuhtimispuldi piloot otsustab drooni juhtimist mitte üle võtta, teostab droon automaatselt tõrkekindla toimingu. Kui ühendatud kaugjuhtimispuldi piloot ei vali kindlaksmääratud aja jooksul kumbagi võimalust, aktiveerib droon ka tõrkekindla toimingu.
5. Kui lahtiühendatud kaugjuhtimispult loob lennu ajal uuesti ühenduse drooniga, siis see ei jätka oma varasemat juhtimist ega kontrolli vaikimisi ühtegi seadet. Piloot võib vajaduse korral seadmete üle uuesti kontrolli saada.
6. Gimbali ja kaamera asjakohaste sätete reguleerimiseks ning meediumifailide allalaadimiseks või taasesitamiseks saab kasutada ainult gimbalkaamera juhtimisega kaugjuhtimispulti.
7. Gimbalkaamera allalaadimise ja taasesituse toiminguid saab sooritada ainult kaugjuhtimispult, millel on juhtnupp üle gimbalkaamera.
8. Tavaolukorras saavad mõlema kaugjuhtimispuldi piloodid reguleerida lennuga seotud sätteid, näiteks lennujuhtimissüsteemi, nägemissüsteemide, patareide ja video jaoks.

edasikandumine. Kui aga õhusõiduki juhtimine on lukus, saab nende sätete reguleerimiseks kasutada ainult drooni juhtimisega kaugjuhtimispulti.

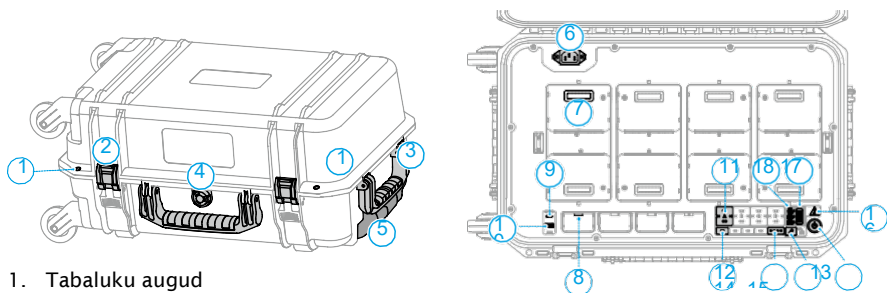
9. Kaugjuhtimispulti A saab kasutada kõigi moodulite püsivara värskendamiseks korraga, kui see on drooniga ühendatud, kuid kaugjuhtimispulti B saab kasutada ainult kaugjuhtimispuldi B püsivara värskendamiseks.
10. Logide üleslaadimine DJI Pilot 2 abil: piloot saab kaugjuhtimispuldi A kaudu üles laadida nii õhusõiduki kui ka kaugjuhtimispuldi A logisid ja kaugjuhtimispuldi B kaudu kaugjuhtimispuldi B logisid.
11. Kaugjuhtimispuldi B piloot ei saa võrgu RTK või kohandatud võrgu RTK sätteid reguleerida.
12. Kaugjuhtimispulti B ei saa kasutada GEO Zone'i andmebaasi värskendamiseks.
13. Muid lennuga mitteseotud toiminguid saab sooritada kummagi kaugjuhtimispuldi abil.

Intelligentne akujaam

See peatükk tutvustab intelligentse akujaama funktsioone.

Intelligentne akujaam

BS65 intelligentset akujaamal on kaheksa TB65 akuporti, neli WB37 akuporti, üks USB-C hooldusport ning üks USB-A ja üks USB-C laadimisport. Sellega saab laadida korraga kahte TB65 akut ja ühte WB37 akut.



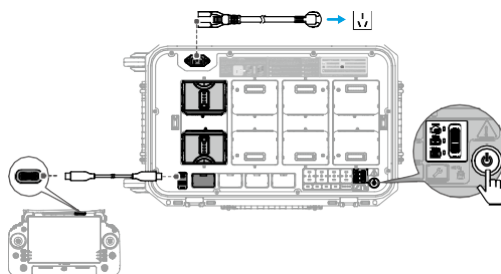
- | | | |
|-------------------------------|------------------------|----------------------------|
| 1. Tabaluku augud | 7. TB65 aku port | 13. WB37 aku taseme LEDid |
| 2. Lukustusklamber | 8. WB37 aku port | 14. USB-C hooldusport |
| 3. Käepideme riba | 9. USB-C laadimisport | 15. Toitenupp |
| 4. Surveklapp | 10. USB-A laadimisport | 16. Akujaama LED |
| 5. Sissetõmmatav käru käepide | 11. TB65 aku LEDid | 17. Laadimisrežiimi lüliti |
| 6. Vahelduvvoolu toiteport | 12. WB37 aku LED-id | 18. Laadimisrežiimi LEDid |

Hoiatused

1. Hoidke vedelikud akujaama sisemusest eemal.
2. ÄRGE sulgege akujaama katet laadimise ajal. Veenduge, et see on hästi ventileeritud ja suudab soojust hajutada.
3. Akujaam ühildub ainult TB65 aku ja WB37 akuga. ÄRGE kasutage akujaama ühegi teise akumudeliga.
4. Asetage akujaam kasutamisel tasasele ja stabiilsele pinnale. Tuleohu vältimiseks veenduge, et seade on korralikult isoleeritud.
5. ÄRGE proovige puudutada akujaama metallklemmid. Puhastage metallklemmid puhta kuiva lapiga, kui pärast väljalülitamist on märgatavaid kogunemisi.
6. Olge akujaama avamisel või sulgemisel ettevaatlik, et mitte vigastada sõrmi.
7. Asetage patareid ettenähtud suundades.
8. Õhurõhk akujaamas võib õhutranspordi ajal või pärast äärmuslikke õhurõhu muutusi muutuda. Akujaama küljel olev rõhuklapi nupp tasakaalustab õhurõhu automaatselt.
9. Kasutage akujaama liiva ja tolmu puhastamiseks tolmutupuhurit.

Akujaama kasutamine

Laadimine



1. Ühendage akujaam vahelduvvoolu toitekaabli abil vooluvõrku.
2. Akujaama sisselülitamiseks vajutage üks kord toitenuppu.
3. TB65 akude laadimine:
 - a. Joondage oranžid märgid TB65 akul ja akupordil ning sisestage akud akupesadesse.
 - b. Lülitage laadimisrežiimi lüliti salvestusrežiimile, lennuvalmis režiimile või tavarežiimile.
 Salvestusrežiim : iga akupaar laetakse järjestikku 50% ja pärast laadimist hoitakse 50% tasemel. Salvestusrežiim on hea aku pikaajaliseks säilitamiseks.
 Lennuvalmis režiim : iga akupaar laetakse järjestikku 90% ja pärast laadimist hoitakse 90% tasemel. Lennuvalmis režiim hõlbustab akude kiiret kasutamist.
 Standardrežiim : iga akupaar on järjestikku 100% laetud.
 - c. Akujaam laeb akusid paarikaupa. Suurima võimsusega paar laaditakse esimesena.
4. WB37 akude laadimine: sisestage WB37 akud ja esimesena laetakse kõrgeima akutasemega aku.
5. DJI RC Plus kaugjuhtimispuldi laadimine: ühendage kaugjuhtimispult USB-C-USB-C kaabli abil USB-C laadimisporti.



· Aku jaam peaks jääma sisselülitatuks, et säilitada aku taset salvestusrežiimis ja lennuvalmis režiimis. Kõrge võimsustaseme säilitamine lennuvalmis režiimis mõjutab aku kasutusaega. Lülitage akujaam pärast laadimist välja, välja arvatud eriolukordades, näiteks tulekahju korral.



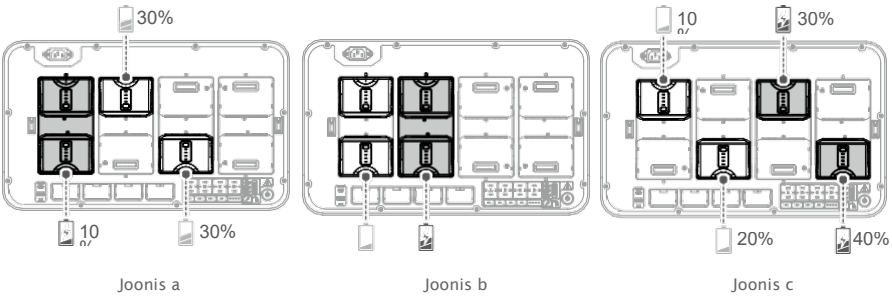
· Ühendage kaugjuhtimispult hoolduspordiga ja käivitage DJI Pilot 2, et vaadata aku teavet, värskendada püsivara või diagnoosida tõrke.
 · Kui TB65 aku temperatuur on alla 18 °C (64,4 °F), soojendatakse akusid pärast akujaama sisestamist ja sisselülitamist automaatselt.

Patareide paarislaadimine

Aku eluea pikendamiseks tuleks TB65 akusid kasutada paarikaupa. Ülemisse ja alumisse porti sisestatud akud seotakse automaatselt järjestuses A, B, C ja D. Laadimisjärjestus on näidatud allpool.

- Seotud ja ühe aku vahel laaditakse esmalt seotud akud. (Joonis a)
- Kui akupaare on mitu, laaditakse esimesena kõige suurema võimsusega paar. (Joonis b)
- Kui ükski akudest pole seotud, laaditakse esimesena kaks kõrgeima akutasemega akut. (Joonis c)

Kui ühes paaris olevate akude võimsus ei ole sama, laadib akujaam esmalt väiksema võimsusega aku ja seejärel laadib seotud akusid koos, kui nende võimsus on sama.



LED-id ja sumisti kirjeldus

LED indikaatorid	Kirjeldus
Toitenupp	
Tahke roheline	Toide sisse lülitatud
Aku LED-id	
Vilgub roheliselt	Laadimine
Tahke roheline	Laadimine lõpetatud
Vilgub kollaselt	Soojenemine/Jahutamine
Tahke kollane	Ootab laadimist
Vilgub punaselt	Akupordi kommunikatsiooniviga. Sisestage aku uuesti või proovige teist akuporti.
Ühine punane ja helisignaal	Aku viga*
Akujaama LED	
Vilgub kollaselt	Akujaama püsivara värskendamine
Ühine punane ja helisignaal	Akujaama viga*

* Ühendage kaugjuhtimispuult hoolduspordiga, käivitage DJI Pilot 2 ja puudutage vea diagnoosimiseks HMS-i.

Tehnilised andmed

Toote mudel	BS65
Mõõtmed	580×358×254 mm
Netokaal	8,98 kg
Maksimaalne sisemine koormus	12 kg
Ühilduv akumudel	TB65 intelligentne lennuaku WB37 intelligentne aku
Sisend	100-120 VAC, 50-60 Hz 220-240 VAC, 50-60 Hz
Väljund	TB65 akuport: 52,8 V, 7 A × 2 @100–120 V, 8,9 A × 2 @ 220–240 V (toetab kuni kahte väljundit samaaegselt) WB37 akuport: 8,7 V, 6 A
Väljundvõimsus	100-120 VAC, 750 W 220-240 VAC, 992 W
USB-C laadimisport	Max väljundvõimsus 65 W
USB-A laadimisport	Max väljundvõimsus 10 W (5 V, 2 A)
Väljundvõimsus (TB65 aku soojendamisel)	52,8 V, 2 A
Koormuseta energiatarve	< 8 W
Töötemperatuur	-20° kuni 40° C (-4° kuni 104° F)
Laadimisaeg*	Kaks TB65 akut laetud 0% kuni 100% 100- 120 V, 70 minutit 220-240 V, 60 minutit

* Ühendage kaugjuhtimispuhast hoolduspordiga, käivitage DJI Pilot 2 ja puudutage vea diagnoosimiseks HMS-i.

Intelligentne lennuaku

See peatükk tutvustab intelligentse lennuaku funktsioone.

Intelligentne lennuaku

Sissejuhatus

Nutikas lennuaku TB65 on varustatud suure energiatarbega akuelementidega ja kasutab õhusõiduki toiteks täiustatud akuhaldussüsteemi. Kasutage intelligentse lennuaku laadimiseks ainult DJI heakskiidetud laadimisseadet. Laadige intelligentse lennuaku enne esmakordset kasutamist kindlasti täis. Intelligentse lennuaku püsivara sisaldub drooni püsivaras. Veenduge, et kõigi intelligentsete lennuakude püsivara oleks värskendatud uusimale versioonile.

Aku omadused

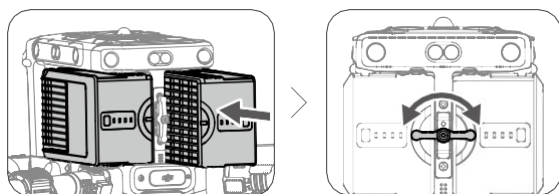
Nutikal lennuakul on järgmised omadused:

1. Aku taseme näidik: aku taseme LED-tuled näitavad praegust aku taset.
2. Laadige või tühjendage akut 40% ~ 60%, kui EI ole ette nähtud kasutamiseks 10 päeva või kauem. See võib oluliselt pikendada aku eluiga. Aku 60% tühjenemiseks kulub umbes 6 päeva. On normaalne, et tühjenemise ajal võite tunda akust mõõdukat soojust. Tühjenemise läve saab määrata rakenduses DJI Pilot 2.
3. Tasakaalustatud laadimine: laadimise ajal tasakaalustatakse akuelementide pinged automaatselt.
4. Ülelaadimiskaitse: aku lõpetab laadimise automaatselt pärast täielikku laadimist.
5. Temperatuuri tuvastamine: kahjustuste vältimiseks laeb akut ainult siis, kui temperatuur on vahemikus -20° kuni 45° C (-4° kuni 113° F).
6. Ülevoolukaitse: aku peatab laadimise, kui tuvastatakse liigne vool.
7. Ületühjenemise kaitse: lennu ajal, et tagada lennuohutus ja võimaldada kasutajatel hädaolukordadega tegelemiseks võimalikult palju aega, on ülelaadimise kaitse pideva väljundi võimaldamiseks keelatud. Seetõttu pöörake tähelepanu aku järelejäänud tasemele lennu ja maandumise ajal või pöörduge kohe koju tagasi, kui rakenduses seda teha palutakse. Vastasel juhul võib aku olla ohtlikult üle tühjenenud. Laadimisel võib liiga tühjenenud aku olla tuleoht. Selle vältimiseks lukustatakse aku ja seda ei saa enam laadida ega kasutada.
8. Lühisekaitse: lühise tuvastamisel katkeb toiteallikas automaatselt.
9. Akuelemendi kahjustuste kaitse: rakendus kuvab kahjustatud akuelemendi tuvastamisel hoiatuse.
10. Talveunerežiim: aku on energia säästmiseks talveunerežiimis, kui seda ei kasutata.
11. Side: teave aku pingest, aku taseme ja voolu kohta edastatakse droonile.
12. Küte: funktsioon tagab aku normaalse töötamise madalal temperatuuril. Lisateavet leiate jaotisest "Aku soojendamine".
13. Vee- ja tolmukindlus: pärast drooni paigaldamist vastab aku IP55 reitingustandarditele.



- Enne kasutamist lugege kasutusjuhendit, ohutusjuhiseid ja patareisilte. Kasutajad võtavad täieliku vastutuse kõigi toimingute ja kasutamise eest.
- Kui pärast õhukütõusmist saab kasutada ainult ühte akut, maandage droon viivitamatult ja vahetage akud välja.
- Laiendusportidel on sisseehitatud temperatuuriandur. Kui kandevõime on liiga suur, põhjustades seadme ülekuumenemise, katkestab droon automaatselt kasuliku koorma toiteallika.
- Kasutage DJI pakutavaid patareisid. ÄRGE kasutage teisi patareisid.

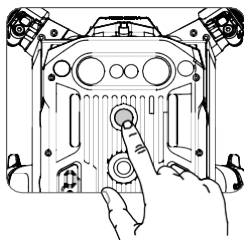
Akude paigaldus



Topeltakude kasutus

Enne kasutamist märgistage kaks akut seotud akukleebistega. Laadige ja tühjendage kahte akut koos, et optimeerida lennu jõudlust ja maksimeerida aku kasutusiga. Pärast akude sisestamist ja drooni sisselülitamist kuvab rakendus, kui nende aku tööiga on väga erinev, hoiatab kasutajat akude sellisest seisundist. Sellisel juhul on soovitatav need enne kasutamist asendada sarnase jõudlusega patareidega.

Sisse-välja lülitamine



Paigaldage akud drooni enne sisse- või väljalülitamist.

Sisse-/väljalülitamine: vajutage toitenuppu, seejärel vajutage uuesti ja hoidke kaks sekundit all. Toitenupp/indikaator põleb pärast õhusõiduki sisselülitamist püsivalt. Toitenupp/indikaator lülitub välja pärast drooni väljalülitamist.

Akutaseme kontrollimine

Vajutage aku taseme nuppu, et kontrollida aku hetketaset, kui toide on välja lülitatud. Pärast toite sisselülitamist kontrollige rakenduse ülemisel ribal praegust aku taset.

 Aku taseme indikaatorid näitavad tühjenemise ajal ka praegust aku taset. Näitajad on määratletud allpool.

 : LED põleb.  : LED ei põle.  : LED vilgub.

LED1	LED2	LED3	LED4	Aku tase
				88% ~ 100%
				75% ~ 87%
				63% ~ 74%
				50% ~ 63%
				38% ~ 49%
				25% ~ 37%
				13% ~ 24%
				0% ~ 12%

Aku kiirvahetus

Pärast maandumist ei pea drooni akude vahetamiseks välja lülitama. Esmalt sisestage täielikult laetud aku ja oodake kolm sekundit enne teise aku sisestamist.

Akude soojendamine

Kätsi kuumutamine: kui intelligentset lennuakut pole drooni paigaldatud, vajutage ja hoidke aku taseme nuppu neli sekundit all, et käivitada isekuumenemine, hoides akusid temperatuuril vahemikus 16 °C (61 °F) kuni 20 °C (68 °F), mis on ideaalne töötemperatuuri vahemik, umbes 30 minutit. Kuumutamise peatamiseks vajutage ja hoidke kaks sekundit all aku taseme nuppu.

Automaatne soojendus: sisestage akud drooni ja lülitage see sisse. Kui tuvastatakse aku madal temperatuur, soojeneb aku automaatselt, et hoida temperatuuri vahemikus 16 °C (61 °F) kuni 20 °C (68 °F).

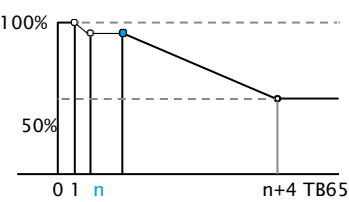


· Intelligentse lennuaku jõudlus väheneb märkimisväärselt madala temperatuuriga keskkonnas (temperatuur alla 5 °C) lennates. Enne iga lendu veenduge, et aku oleks täielikult laetud.

- 
- Lõpetage lend niipea, kui DJI Pilot 2 kuvab madala temperatuuriga keskkonnas hoiatuse madala aku taseme kohta. Kui see hoiatus rakendub, saate endiselt juhtida õhusõiduki liikumist.
 - Äärmiselt külma ilmaga ei pruugi aku temperatuur olla piisavalt kõrge isegi pärast soojenemist. Sellistel juhtudel isoleerige aku vastavalt vajadusele.
 - Aku optimaalse jõudluse tagamiseks hoidke aku temperatuuri üle 16°C.
 - Madala temperatuuriga keskkondades kulub akude soojenemiseks kauem aega. Soojenemisaja lühendamiseks on soovitatav aku enne kasutamist soojas hoida.

Akude hoiustamine

1. Aku isetühjenemine 95% -ni toimub esimest korda 12 tunni pärast, kui aku on täielikult laetud. Teine aku isetühjenemise periood algab vaikumisi teisest päevast (saab seadistada DJI Pilot 2-s) ja isetühjenemine kuni 50% aku tasemeni, et pikendada aku kasutusiga. Aku isetühjenemise strateegia on näidatud allpool.



2. Toite säilitamine õigel tasemel võib aku eluiga pikendada. Kasutage aku salvestusrežiimi, et laadida toite 50% tasemel ja hoida seda 50%. Allolevast tabelist leiate maksimaalsed säilituspäevad, kui aku on alla 50%.

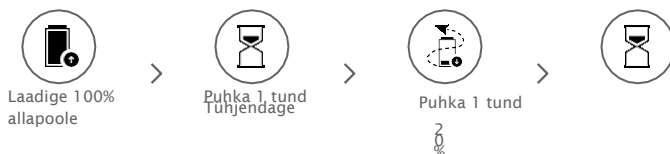
Aku tase	Maksimaalsed säilituspäevad	Aku tase	Maksimaalsed säilituspäevad
0%	12	20%	110
5%	36	30%	160
10%	60	40%	210
15%	86	50%	260

- 
- Aku saab kahjustada, kui see ületab maksimaalse säilitusaja. Akut ei tohi enam kasutada.
 - Tegelik maksimaalne säilitusaeg varieerub veidi, kuna akud kuuluvad erinevatesse tootmispartiidesse ja neid hoitakse erinevates keskkondades.

Aku hooldus

Võimsuse kalibreerimine

1. Kui DJI Pilot 2 seda palub, järgige võimsuse kalibreerimise lõpuleviimiseks juhiseid.



Aku hooldus

1. Kui akut ei kasutata pikema aja jooksul, mõjutab see aku jõudlust.
2. Tehke aku hooldust iga 50 tsükli või 3 kuu järel või kui DJI Pilot 2 seda palub, tehke järgmist.



Pärast aku hoolduse lõpetamist laadige aku täielikult või õige võimsustasemeni, et seda säilitada. Kui hooldustõrge püsib, võtke ühendust DJI toega.

Lisaks ülaltoodule soovitame aku hooldamiseks läbi viia järgmised kontrollid:

- a. Sisestage aku drooni ja lülitage see sisse, et vaadata DJI Pilot 2 akuteavet. Veenduge, et elemendi pingelinevus on väiksem kui 0,1 V ja aku püsivara on värskendatud uusimale versioonile.
- b. Veenduge, et aku poleks paisunud, lekkinud ega kahjustatud.
- c. Veenduge, et aku klemmid oleksid puhtad.
- d. Kontrollige regulaarselt aku taset ja akutsüklite arvu. Aku on ette nähtud 400 tsükli jaoks. Pärast seda ei ole soovitatav kasutamist jätkata.

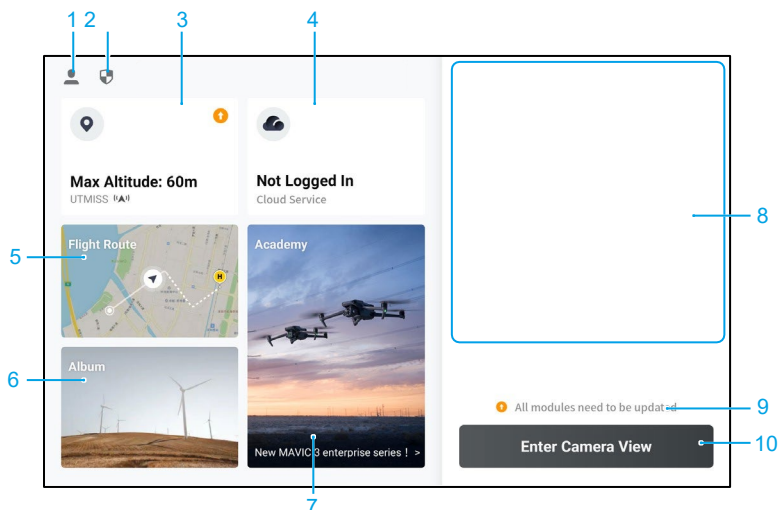
DJI Pilot 2 rakendus

See peatükk tutvustab DJI Pilot 2 rakenduse põhifunktsioone.

DJI Pilot 2 rakendus

Rakendus DJI Pilot 2 on spetsiaalselt välja töötatud ettevõtetele. Manuaalne lend integreerib mitmesuguseid professionaalseid funktsioone, mis muudavad lendamise lihtsaks ja intuitiivseks. Missioonilend toetab lendude planeerimist ja drooni käitamist, muutes teie töövoogu palju lihtsamaks ja tõhusamaks.

Koduleht



1. Mina

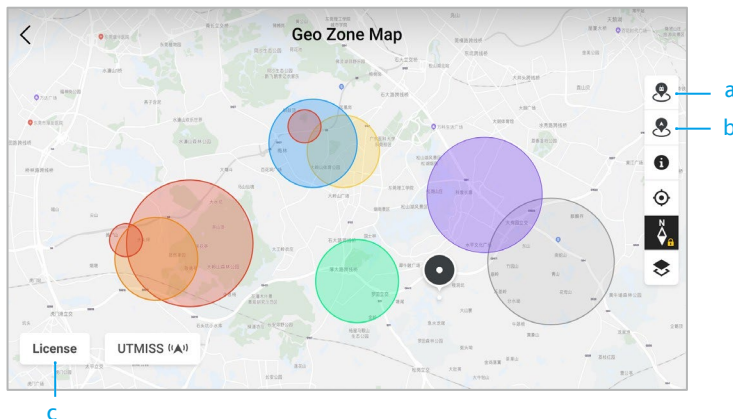
Puudutage lennuandmete vaatamiseks, võrguühenduse kaardide allalaadimiseks, GEO tsooni avamise haldamiseks, abidokumentide lugemiseks, keele valimiseks ja rakenduse teabe vaatamiseks.

2. Andmed ja privaatsus

Puudutage võrgu turvarežiimide haldamiseks, turvakoodide määramiseks, rakenduste vahemälu haldamiseks ja DJI-seadmete logide tühjendamiseks.

3. GEO tsooni kaart

Toksake, et vaadata GEO tsooni kaarti, kontrollida võrguühenduse, kas praegune tegevusala on piirangutsoonis või loa tsoonis, ja praegust lennukõrgust.



- Puudutage kaugjuhtimispuldi GEO Zone andmebaasi värskendamiseks, kui värskendus on saadaval.
- Puudutage, et värskendada drooni GEO Zone'i andmebaasi, kui värskendus on saadaval.
- Puudutage avamissertifikaadi sisestamiseks ja haldamiseks. Kui droon on juba kaugjuhtimispuldiga ühendatud, saavad kasutajad drooni lukust avamiseks otse avamissertifikaadi valida.

4. Pilveteenus

Puudutage pilveteenuse lehele sisenemiseks, pilveteenuse ühenduse oleku vaatamiseks, teenuse tüübi valimiseks või hetkel ühendatud teenuselt teisele pilveteenusele lülitumiseks.

- Kui kasutaja poolt sisse logitud DJI kontol on DJI FlightHub 2 litsents, puudutage rakenduse avalehel pilveteenust, et automaatselt DJI FlightHub 2 sisse logida. DJI FlightHub 2 on pilvepõhine integreeritud õhusõidukite veebihaldusplatvorm, mis pakub kasutajatele droonie reaalajas jälgimist ning seadmete ja liikmete haldust.

Lisateabe saamiseks külastage DJI FlightHub 2 lehte DJI ametlikul veebisaidil: <https://www.dji.com/flighthub-2>

- Kui see on teenusega GB28181 ühendatud, kuvatakse GB28181 ja selle ühenduse olek.
- Kui olete ühendatud reaalajas teenusega (nt RTMP või RTSP), kuvatakse vastav reaalajas URL ja ühenduse olek.



• Kui teenus on ühendatud, kuvatakse font tumemustana; kui see loob ühenduse, ilmub pilveteenuse paremas ülanurgas ühenduse loomiseks teade; kui see on võrguühenduseta või lahti ühendatud, ilmub ebanormaalse hoiatusena pilveteenuse paremas ülanurgas oranž ikoon.

5. Missiooni lend

Puudutage, et siseneda missioonilennu teeki. Kasutajad saavad luua ja vaadata kõiki missioonilende. Missioonilende saab importida ja partiidena eksportida kaugjuhtimispuldile või muule välisele mobiilsele mäluseadmele. Kui DJI FlightHub 2 on ühendatud, saate vaadata ka kõiki pilvest saadetud missioonilende või üles laadida

kohalikke ülesandeid pilve. Lisateavet leiate jaotisest Missioonilend.

6. Album

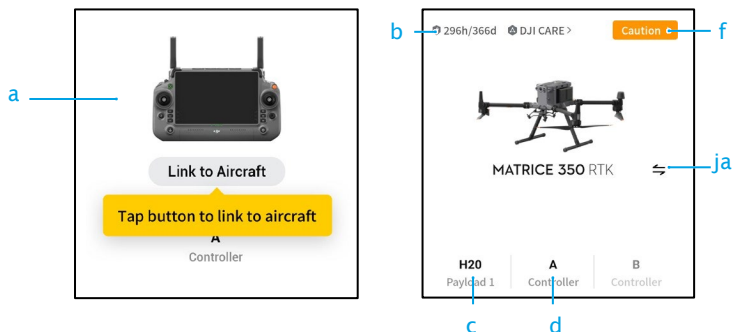
Puudutage, et vaadata oma meistriteoseid ühes kohas. Saate fotod või videod kaugjuhtimispulti salvestada. Pange tähele, et fotosid ja videoid ei saa vaadata, kui need on droonist lahti ühendatud.

7. Akadeemia

Puudutage, et vaadata ettevõtte toodete õpetusi, lennujuhte, tööstuslikke juhtumeid ja laadida alla tootejuhendid kaugjuhtimispulti.

8. Seadme olek

Kuvab drooni, kaugjuhtimispuldi ja kasuliku koormuse oleku.



- Kui praegune kaugjuhtimispult ei ole drooniga ühendatud, kuvatakse kaugjuhtimispuldi pilt. Puudutage kaugjuhtimispuldi ühendamiseks drooniga ning drooni mudel ja pilt kuvatakse pärast selle ühendamist.
- Siin kuvatakse praeguse drooni hooldusteave. Kui droonil on DJI Care, näidatakse ka selle kehtivusaega. Puudutage, et vaadata seadme teavet, sealhulgas tsüklite arvu, lennu kestust, lennuajalugu, aktiveerimisega ja lennu läbisõitu.
- Kui kasulik koormus on ebanormaalne, kuvatakse kasuliku koormuse nimi oranži või punasena. Puudutage, et vaadata kasuliku koormuse veateavet.
- Praegune kaugjuhtimispuldi roll kuvatakse kui A või B (praeguse kaugjuhtimispuldi rolli nimi kuvatakse tumemustana). Puudutage, et vaadata kaugjuhtimispuldi veateavet või vahetada kaugjuhtimispuldi rolli.
- Puudutage droonimudeli valimiseks.
- Toksake tervisehaldussüsteemi sisenemiseks. Siin kuvatakse drooni ja kaugjuhtimispuldi tervislik seisund. Kui see on roheline (tavaline), on droon normaalne ja võib õhku tõusta. Kui see on oranž (ettevaatust) või punane (hoiatus), on õhusõidukil viga ning seda tuleb enne õhkutõusmist kontrollida ja lubada. Lisateave saamiseks lugege jaotist Tervisehaldussüsteem (HMS).

9. Püsivara värskenduse otsete

Kui värskendus on vajalik, kuvatakse kasutajale teade, et uus püsivara on saadaval või on vaja järjepidevat püsivara värskendust drooni ja kaugjuhtimispuldi jaoks.

Ebajärjekindlad püsivara versioonid mõjutavad lennuohutust, seetõttu eelistab rakendus järjepidevaid püsivara värskendusi. Püsivara värskenduse lehele sisenemiseks puudutage viipa.



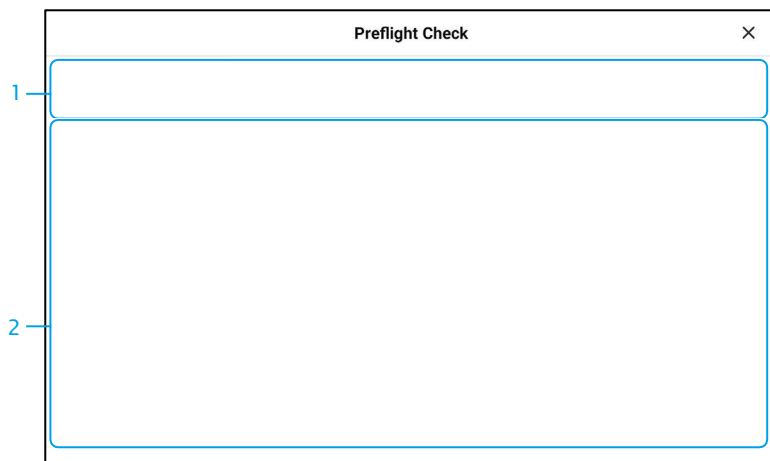
- Püsivara järjepidev värskendus on vajalik, kui drooni mõne mooduli püsivara versioonid ei ühti süsteemi ühilduva versiooniga. Tüüpilise püsivara värskendamise korral värskendatakse drooni ja kaugjuhtimispulti uusimale versioonile, välja arvatud lisaakud. Kui neid akusid kasutatakse, kuvatakse teade, mis nõuab lennuohutuse tagamiseks järjepidevat püsivara värskendamist.

10. Kaamera vaade

Puudutage, et siseneda lennueelse kontrolli vaatesse ja FPV-kaamera vaatesse ning lülituda gimbalkaamera vaatele. Lisateabe saamiseks vaadake jaotisi Lennueelse kontrolli vaade, FPV-kaamera vaade ja Gimbal-kaamera vaade.

Lennueelse kontrolli vaade

Puudutage DJI Pilot 2 avalehel nuppu Enter Camera View, et siseneda lennueelse kontrolli vaatesse.



1. Vaadake drooni terviseteavet, lennurežiimi, intelligentse lennu aku taset, kaugjuhtimispuldi rolli, kaugjuhtimispuldi sisemist ja välist aku taset, kodupunkti olekut, RTK olekut ja kaamera microSD-kaardi salvestusteavet.
2. Määrake tagasipöördumiskõrgus, signaali kadumine, maksimaalne kõrgus ja maksimaalne lennukaugus, värskendage kodupunkti, valige juhtnupu režiim, määrake aku hoiatuslävi ja takistuste vältimine.

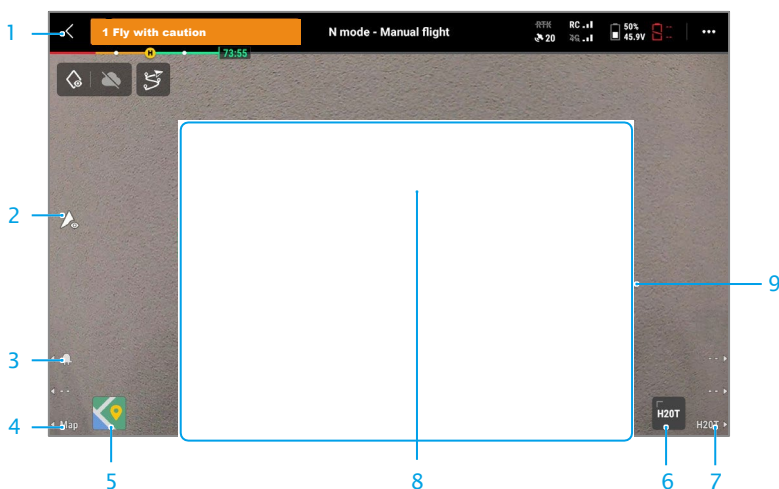


- Enne õhukütõusmist on soovitatav hoolikalt läbi viia lennueelne kontroll vastavalt käitamisstsenaariumile ja nõuetele.
- Enne missioonilennu sooritamist viige läbi lennueelne kontroll ja kontrollige missioonilennu põhiparameetrite teavet. Lisateavet leiate jaotisest Missioonilend.

FPV kaameravaade

FPV kaameravaate kasutamine

Pärast nuppu Enter Camera View puudutamist DJI Pilot 2 kodulehel ja lennueelse kontrolli lõpetamist suunatakse teid vaikselt FPV-kaamera vaatesse.



1. **Ülemine riba:** kuvab drooni olekut, lennurežiimi, signaali kvaliteeti jne. Lisateavet leiate ülemisest ribast.
2. **Diskreetne režiimi lüliti:** puudutage drooni tagumiste ja esitulede, majakate, lisatulede ja aku näidikute väljalülitamiseks. Pärast diskreetse režiimi lubamist ei lülitu lisatuli maandumisel sisse, mis võib põhjustada teatud riske. Kasutage diskreetset režiimi ettevaatlikult.
3. **Majakate lüliti:** majakate sisse- või väljalülitamiseks vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L1.
4. **Lülitu kaardivaatele:** kaardivaatele lülitumiseks vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L3.
5. **Kaardivaade:** Kasutajad saavad kaarti maksimeerida või minimeerida. Kaardivaade toetab sisse- ja väljasuunimist.
6. **Gimbal kaamera vaade:** toksake, et lülituda gimbal-kaamera vaatele. Gimbalkaamera vaade toetab sisse- ja väljasuunimist.
7. **Lülitu Gimballi kaameravaatele:** lülitumiseks vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu R3

gimbal kaamera vaade.

8. **AR-projektsioon:** projitseerib teavet, nagu PinPoints, Waypoints ja Home Point FPV kaameravaates ja gimbal kaameravaates, et parandada lennu tajumist. Lisateavet leiate jaotisest AR-projektsioon.
9. **Esmane lennuekraan (PFD):** näitab selliseid parameetreid nagu asend, kiirus, kõrgus merepinnast ja tuule kiirus lennu ajal. Lisateabe saamiseks vaadake jaotist Primary Flight Display (PFD).

Esmane lennuekraan (PFD)

Primary Flight Display (PFD) muudab lendamise lihtsamaks ja intuitiivsemaks, võimaldades kasutajatel näha ja vältida drooni ümber olevaid takistusi, samuti vajadusel peatuda ja lennutrajektoori reguleerida.

Esmane lennuekraan võib kuvada erinevalt, kui põhivaade on läbi FPV-kaamera või gimbal-kaamera (suumkaamera/laikaamera/termokaamera).



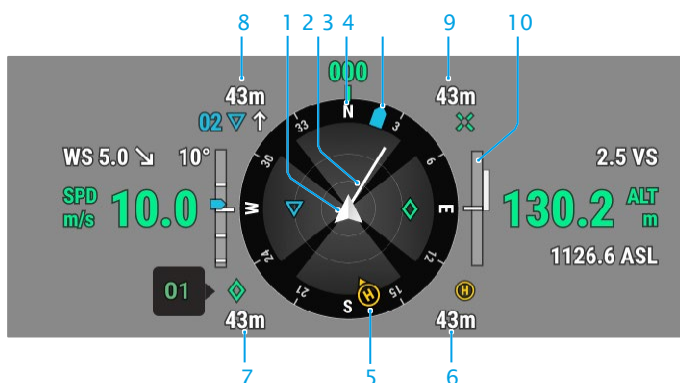
1. Kiirusratas.
2. Tuule kiirus ja suund. Tuule suund on drooni suhtes.
3. Drooni horisontaalkiirus.
4. Lennumarsruudi eelseadistatud kiirus missioonilennu ajal.
5. **Kunstlik horisont:** peegeldab drooni asendit, mis on vastupidine selle kaldenurgale.
6. **Õhusõiduki suunanäidik:** alati kaameravaate keskel.
7. **Lennutee vektor:** asukoht, kuhu droon hakkab jõudma.
8. **Kõrguse piirang (LIM):** konfigureeritud lennujuhi seadistustega.
9. Lennumarsruudi eelseadistatud kõrgus missioonilennu ajal.

10. **Vertikaalse takistuse indikaator:** kuvab drooni vertikaalse takistuse teabe. Millal

õhusõiduki kohal või all on takistus, saab teavet võrrelda takistuse kõrgusega, et tuvastada mis tahes ähvardav kokkupõrge ja vältida õnnetusi. Kui üles- ja allapoole suunatud tuvastus on keelatud, kuvatakse teade OFF, mis tuleb kasutajale meelde, et vertikaaltakistuste tuvastamine on välja lülitatud.

11. **Vertikaalne kiirus:** kuvab drooni vertikaalkiirust tõusmisel või laskumisel. Valge joon näitab drooni asukohta kolme sekundi pärast. Mida suurem on vertikaalne kiirus, seda pikem on valge joon.
12. **Kõrgus (ALL):** kuvab drooni kõrguse stardipunkti suhtes.
13. **RTH kõrgus (RTH):** kuvab lennukontrolleri seadistusega konfigureeritud RTH kõrguse.
14. **Absoluutne kõrgus (ASL):** kuvab drooni absoluutse kõrguse.
15. **Navigeerimisekraan:** näitab drooni ja gimballi orientatsiooni ning teavet takistuste vältimise kohta ülalt-alla vaates. Lisateavet leiate jaotisest Navigeerimisekraan.

Navigeerimisekraan



Navigatsiooniekraan näitab ainult kiirust, kõrgust ja muud teavet gimballikaamera vaates vasakul ja paremal küljel. FPV-kaamera vaates kuvatakse selline teave esmase lennukuva kujul.

1. **Droon:** navigatsioon Ekraan pöörleb koos drooniga.
2. **Drooni horisontaalne kiirusvektor:** õhusõiduki joonistatud valge joon näitab drooni lennusuunda ja -kiirust.
3. **Drooni suund:** kuvab drooni praeguse orientatsiooni. Kuvatud kraadi loendatakse päripäeva põhjast, eeldatakse, et põhja on 0 kraadi ja sammu pikkus on 30 kraadi. Näiteks kompassis olev number 24 näitab drooni suunda pärast 240-kraadist päripäeva pöörlemist 0 kraadist.
4. **Gimballi orientatsioon:** kuvab gimballi orientatsiooni drooni suhtes reaajas. Ikoon pöörleb koos gimballiga.

5. Kodupunkti ja kaugjuhtimispuldi suunad:

- Kuvab alge asukoha drooni suhtes. Kui kodupunkti horisontaalne kaugus ületab 16 m, jääb kodupunkti ikoon navigeerimiskuva servale.
- Kui suhteline kaugus kodupunkti ja kaugjuhtimispuldi vahel ei ole suurem kui 5 meetrit, kuvatakse navigeerimiskraanil ainult kodupunkt. Kui suhteline kaugus on üle 5 meetri, kuvatakse kaugjuhtimispult sinise punktina, mis näitab selle asukohta. Kui kaugjuhtimispuldi ja drooni vaheline horisontaalne kaugus ületab 16 meetrit, jääb kaugjuhtimispuldi asukoha ikoon navigeerimiskuva servale.
- Kui kaugjuhtimispuldi kompass töötab normaalselt, näitab sinine täpp kaugjuhtimispuldi suunda. Kui signaal on lennu ajal halb, suunake kaugjuhtimispuldi nool navigeerimiskraanil drooni suunas.

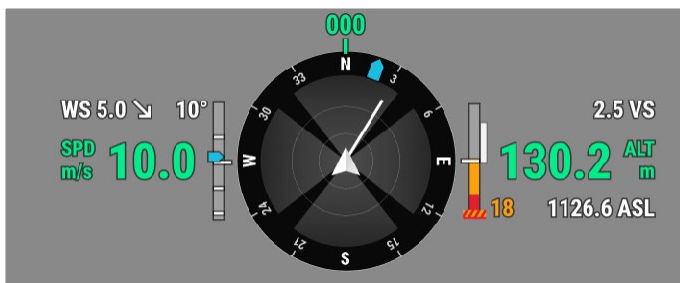
6. Kodupunkti kaugus: kuvab horisontaalset kaugust kodupunkti ja drooni vahel.

7. PinPoint teave: kuvab PinPoint nime ja horisontaalse kauguse droonist PinPointini, kui PinPoint on lubatud.

8. Teekonnapunkti teave: kuvab teekonnapunkti nime, horisontaalset kaugust droonist teekonnapunktini ja lennumarsruudi tõusvat või laskuvat trajektoori missioonilennu ajal.

9. RNG sihtpunkti teave: kuvab horisontaalse kauguse droonist sihtpunktini, kui RNG laserkaugusmõõtur on lubatud.

10. Vertikaalsete takistuste tuvastamise teave: kui vertikaalsuunas takistus tuvastatakse, ilmub takistusriba ikoon. Kui droon jõuab hoiatuskauguseni, helendab ikoon punaselt ja oranžilt ning kaugjuhtimispult kostab pikki piiksuvaid helisid. Kui droon jõuab takistuse pidurdusteeconnnani, hakkab ikoon punaselt põlema ja kaugjuhtimispult kostab lühikesi piiksu. Nii takistuste pidurdusteeconnda kui ka hoiatusteeconnda saab seadistada rakenduses DJI Pilot 2. Nende seadistamiseks järgige rakenduses kuvatavaid juhiseid.



Horisontaalsete takistuste tuvastamise teave: heledad alad on drooni takistuste tuvastamise alad, samas kui tumedad alad on pimealad. Lendude ajal hoidke drooni kiirusvektori joon takistust tuvastavatest pimealadest eemal.

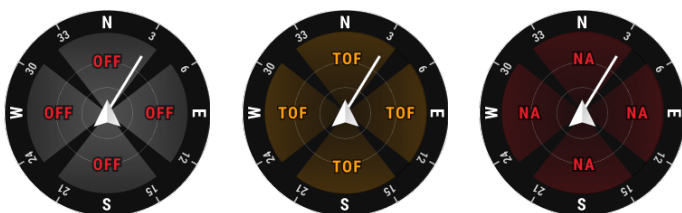
- a. Kui rakenduses määratud hoiatuskaugus on 16 m kuni 33 m, ilmub takistuste avastamisel takistuse suunas roheline kaar; kui takistus jõuab hoiatuskauguseni, muutub see oranžiks; kui takistus läheneb takistuse murtumiskaugusele, muutub see punaseks raamiks.



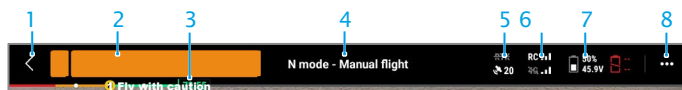
- b. Kui rakenduses määratud hoiatuskaugus on alla 16 m ja takistus on 16 m raadiuses, kuid ei ole hoiatuskauguseni jõudnud, tähistatakse takistust rohelse raamiga; kui takistus on 16 m raadiuses ja jõuab hoiatuskauguseni, muutub see oranžiks; kui takistus läheneb takistuse murtumiskaugusele, muutub see punaseks.



- c. Kui takistuste tuvastamine on keelatud, kuvatakse OFF; kui takistuste tuvastamine on sisse lülitatud, siis nägemissüsteemid ei tööta, kuid infrapunatuvastussüsteemid on saadaval, kuvatakse TOF; kui takistuste tuvastamine on sisse lülitatud, kuid ei tööta, kuvatakse NA.



Ülemine riba



1. **Tagasi:** Puudutage, et naasta rakenduse DJI Pilot 2 kodulehele.
2. **Süsteemi olekuriba:** näitab drooni lennu olekut ja kuvab erinevaid hoiatusteateid. Kui lennu ajal ilmub uus hoiatus, kuvatakse see ka siin ja jätkab vilkumist. Puudutage teabe vaatamiseks ja vilkumise peatamiseks.
3. **Intelligentse lennu aku taseme indikaator:** aku taseme indikaatoririba kuvab dünaamiliselt praeguse intelligentse lennuaku järelejäänud võimsuse ja lennuaja. Iga aku olekut tähistatakse erineva värviga. Kui aku laetuse tase on hoiatuslävest madalam, muutub paremal olev aku ikoon punaseks, tuletades kasutajale meelde, et droon tuleb võimalikult kiiresti maanduda ja patareid välja vahetada.
4. **Lennu staatus:**
 - a. Lennuolekute hulka kuuluvad: ooterežiim, õhkutõusmiseks valmistumine, lennuvalmis, manuaalne lend, missioonilend, panoraam on pooleli, Smart Track, koju naasmine, maandumine, sundmaandumine ja nägemise positsioneerimine.
 - b. Kui õhusõiduk on nägemispositsioneerimisel, ooterežiimil või käsitsi lennuolekus, kuvatakse praegune lennurežiim, sealhulgas: N-režiim, S-režiim, A-režiim ja T-režiim.
 - c. Toksake, et siseneda eellennu kontrolli vaatesse.
5. **GNSS-i positsioneerimise olek:** kuvab GNSS satelliitide arvu. Kui drooni RTK moodul on keelatud, muutub RTK ikoon halliks; kui see on lubatud, muutub RTK ikoon valgeks. RTK-režiimi ja GNSS-i positsioneerimise oleku vaatamiseks puudutage GNSS-i positsioneerimise olekuikooni.
6. **Signaali tugevus:** sisaldab HD-video lingi kvaliteeti ja kaugjuhtimispuldi lingi kvaliteeti. Kolm rohelist punkti näitavad tugevat signaali; kaks kollast punkti keskmise signaalitugevuse jaoks; ja üks punane täpp halva signaalkvaliteedi jaoks. Kui signaal kaob, kuvatakse ikoonil punaselt lahtiühendatud olek.
7. **Intelligentse lennu aku tase:** kuvab drooni järelejäänud aku taset. Puudutage, et vaadata teavet aku taseme, pingi ja temperatuuri kohta.
8. **Seaded:** puudutage seadete menüü laiendamiseks, et määrata iga mooduli parameetrid.
 - a. **Lennujuhtimissüsteemi sätted:** sisaldab lennurežiimi lüliti, kodupunkti, naasmist kodukõrgusesse, maksimaalset kõrgust merepinnast, vahemaapiirangut, anduri olekut, signaali kadumise toimimist, raskuskeskme automaatset kalibreerimist, koordineeritud pööret ja GNSS-i.
 - b. **Sensing System Settings:** sisaldab takistuste tuvastamise lüliti, nägemise positsioneerimise lüliti ja täppismaandumislüliti.
 - c. **Kaugjuhtimispuldi sätted:** sisaldab pulgarežiimi, kohandatavaid nuppude sätteid ning kaugjuhtimispuldi kalibreerimist ja linkimist.
 - d. **Video edastamise seaded:** sisaldab töösagedust, kanalirežiimi ja videoväljundi tüüpi.
 - e. **Intelligentse lennu aku seaded:** sisaldab teavet aku kohta, nutikat koju naasmist,

aku tühjenemise hoiatuslaved ja isetühjenemiseks vajalik päevade arv.

- f.  **Gimbali seaded:** sisaldab gimbali sammu ja panuse sätteid ning gimballi automaatset kalibreerimist.
- g.  **RTK seaded:** sisaldab RTK positsioneerimisfunktsiooni, RTK teenuse tüüpi ning nende vastavaid sätteid ja olekukuvaid.
- h.  **Üldsätted:** sisaldab kaardi valikut, raja kuvamist, ühiku seadistust ja tulede seadistust.

AR-projektsioon

DJI Pilot 2 rakendus toetab AR-projektsiooni, sealhulgas:

- a. **Kodupunkt:** kui kodupunkt asub praegusest vaatest väljaspool, kuvatakse see vaate serval. Drooni saab pöörata noolt järgides kodupunkti poole.
- b. **PinPoints:** PinPoint tundub suurem drooni läheduses ja väiksem, kui see on kaugel. See võimaldab kasutajatel PinPointi suuruse järgi hinnata kaugust PinPointi ja drooni vahel. Kui valitud PinPoint asub praegusest vaatest väljaspool, kuvatakse see vaate servas. Drooni saab noolt järgides PinPoint'i poole pöörata.
- c. **Teekonnapunktid:** missioonilennul projitseeritakse kaks teekonnapunkti, kuhu droon hakkab jõudma, FPV-kaamera vaatele või gimbalkaamera vaatele. Järgmine teekonnapunkt, kuhu jõuda, kuvatakse täiskolmnurga ja seerianumbrina; samas kui järgnev teekonnapunkt kuvatakse punktiiriga kolmnurga ja seerianumbrina.
- d. **ADS-B mehitatud droon:** kui läheduses tuvastatakse mehitatud droon, projitseeritakse see FPV-kaamera vaatele ja gimbalkaamera vaatele. Mehitatud drooni vältimiseks tõuske või laskuge droonist nii kiiresti kui võimalik, järgides kuvatavaid juhiseid.

Gimbal kaameravaade

Gimbal Camera View kasutamine

Gimbalkaamera vaade ilmub siis, kui lülitate põhivaate gimbalkaamerale. Allpool on illustratsioon, mis kasutab põhivaatena suumkaamerat.



- 1. Navigeerimiskraan:** lisateabe saamiseks vaadake jaotist Navigeerimiskraan. Pange tähele, et gimbalkaamera vaates kuvatakse vasakul küljel horisontaalne kiirus, tuule kiirus, gimballi kaldenurk ja kalle skaala ning gimballi kalle maapinna suhtes. Kui gimbal on klahvi nurga all, näiteks -90° , 0° või -45° , tõstetakse number esile. Navigatsiooniekraani parempoolne külg näitab kõrgust merepinnast, suhtelist kõrgust merepinnast, vertikaalse takistuse tuvastamise teavet ja vertikaalset kiiruse riba.
- 2. Kaamera tüüp:** kuvab praeguse põhivaate kaamera tüübi.
- 3. Kaamera parameetrid:** kuvab kaamera praegused pildistamise/salvestuse parameetrid.
- 4. Automaatne särituse lukk:** puudutage praeguse särituse väärtuse lukustamiseks.
- 5. Fookusrežiim:** puudutage teravustamisrežiimi vahetamiseks MF (käsitsi teravustamine), AFC (pidev autofookus) ja AFS (ühikordne autofookus) vahel.
- 6. Salvestusrežiim:** kuvab microSD-kaardi järelejäänud foto numbri või video kestuse video. Puudutage salvestusruumi järelejäänud mahu kontrollimiseks ja salvestusvormingu valimiseks.
- 7. Lülitu automaatsele/käsitsi säritusele:** suumkaamera toetab režiime Auto ja M. EV saab seadistada režiimis Auto ning ISO ja katikut saab seadistada režiimis M.
- 8. Kaamera seaded:** puudutage kaamera seadete menüüsse sisenemiseks. Kaamera seadistusmenüü võib olenevalt kaamera tüübist erineda. Valige selle parameetrite vaatamiseks kaamera tüüp.
- 9. Foto/video lüliti:** puudutage foto- ja videorežiimide vahetamiseks ning erinevate võtte- või salvestusrežiimide valimiseks.

- a. Fotorežiimid hõlmavad ühekordset, ajastatud, suure eraldusvõimega ruudustikuga pildistamist, panoraami jne. Valikud sõltuvad gimbalkaamera mudelist.
 - b. Videosalvestusrežiimis saab valida erinevaid eraldusvõimeid. Valikud erinevad olenevalt gimballikaamera mudelist.
10. **Pildistamise/salvestuse nupp:** toksake pildistamiseks või salvestamise alustamiseks või peatamiseks.
 11. **Taasesitus:** puudutage albumisse sisenemiseks, et vaadata ja alla laadida drooni microSD-kaardile salvestatud fotosid/videoid.
 12. **Lingi suum:** puudutage termokaamera ja suumikaamera objektiivide ühendamiseks suumimiseks. Kasutaja saab lingitud suumiefekti vaadata, lubades termokaamera vaates SBS-nupu. Ainult H20N toetab lingi suumi.
 13. Vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu R1 ja kaamera objektiiv suumib sisse.
 14. Vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu R2 ja kaamera objektiiv suumib välja.
 15. FPV kaameravaatele lülitumiseks vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu R3.
 16. **FPV kaameravaade:** puudutage FPV kaameravaatele lülitumiseks. FPV kaameravaade toetab sisse- ja väljasuunimist.
 17. **Kaardivaade:** puudutage kaardivaatele lülitumiseks. Kaardivaade toetab sisse- ja väljasuunimist.
 18. **PinPoint:** vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L3, et lisada ekraani keskele PinPoint. Vajutage ja hoidke all nuppu L3, et laiendada PinPointi sätete paneeli, mis võimaldab määrata PinPointi värvi, vaadata kõiki sihtpunkte või lubada sihtpunktide vaikekuva videoedastusvaates. Lisateavet leiate jaotisest PinPoint.
 19. **Lülitumine lai/suumikaamera objektiivile:** vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L2, et lülituda lainurkkaamera objektiivi ja suumikaamera objektiivi vahel.
 20. **Lülitumine nähtava valguse/termokaamera objektiivile:** vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L1, et lülituda nähtava valgusega kaamera objektiivi (lainurkkaamera või suumikaamera) ja termokaamera objektiivi vahel.
 21. **Gimbal režiim:** kuvab jooksva gimballi oleku järgmisel režiimil. Toksake, et valida toiming, nagu gimballi taastaja, gimbalpaneeli taastaja, gimballi kallutamine alla või gimballi alla, või lülituda gimbalivaba režiimi.
 22. **Smart Track:** drooni gimbalkaamera suudab sihtmärki (inimene/sõiduk/paat) jälgida, kui Smart Track on lubatud. Lisateavet leiate jaotisest Smart Track.
 23. **RNG laserkaugusmõõtur:** sirgjoonelist kaugust drooni ja sihtmärgi vahel, samuti sihtmärgi kõrgust saab mõõta RNG Laser Rangefinderi abil. Lisateavet leiate jaotisest RNG Laser Rangefinder.
 24. **Vaata:** pärast PinPoint'i valimist saab kasutaja puudutada ikooni Vaata, et gimballi pöörata, võimaldades kaameral sihtmärki vaadata.
 25. **Foto/video pilve üleslaadimise olek:** kuvab DJI Pilot 2-st DJI FlightHub 2-sse üleslaaditud foto/video olekut või otseülekande ühenduse olekut; puudutage üksikasjade vaatamiseks. Kui kasutate pilveteenust DJI FlightHub 2, saate kiiresti konfigureerida selle meediumifailide üleslaadimise seadeid.



26. **Missiooni lennu juhtimine/olek:** kuvab missioonilennu edenemist gimbalkaamera vaates. Ülesande peatamiseks/jätkamiseks puudutage nuppu Peata/Jätka ning puudutage paneeli, et vaadata missiooni lennu nime ja toiminguid.



Lai kaameravaade

Selles jaotises kirjeldatakse peamiselt erinevusi suumkaameraga. Lisateavet leiate jaotisest Gimbal Camera View.



Suumiraam: Pärast põhivaateks lainurkkaamerale lülitumist kuvab suumiraam vaatevälja ja kaamera suumikiiruse.

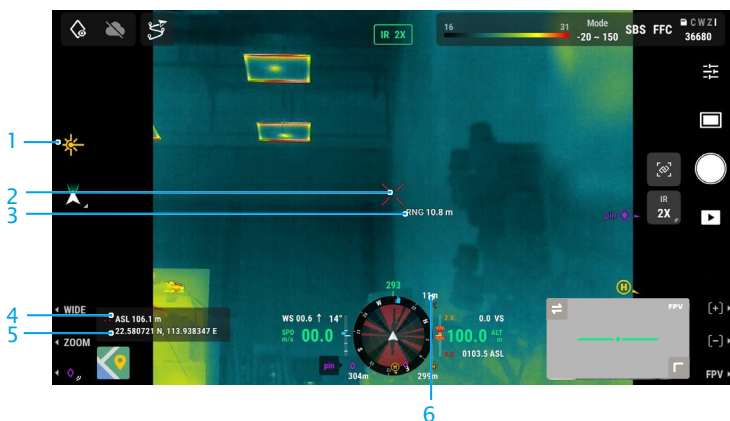
Soojuskaamera vaade

Selles jaotises kirjeldatakse peamiselt erinevusi suumkaameraga. Lisateavet leiate jaotisest Gimbal Camera View.



1. **Palett/isoterm:** kuvab praeguse vaate kõrgeima ja madalaima temperatuuri mõõtmise väärtused. Toksake, et valida erinevate infrapuna temperatuuri mõõtmispalettide vahel või lubada isoterm, et määrata temperatuuri mõõtmise intervallid. Pange tähele, et kui mõõdetud ala ületab praeguse vaate maksimaalse või minimaalse temperatuuri mõõtmise väärtused, siis säte ei jõustu.
2. **Võimendusrežiimid:** suure võimendusega režiim võimaldab täpsemaid temperatuurimõõtmisi mõõtmisvahemikus -20° kuni 150° C, samas kui madala võimendusega režiim toetab laiemat temperatuuri mõõtmise vahemikku 0° kuni 500° C. Pange tähele, et vahemik on vaid teoreetiline väärtus ja kuigi termokaamera suudab mõõta temperatuure, mis jäävad vahemikku üle, võib väärtus oluliselt erineda.
3. **Kuvarežiim:** infrapunaekraan on vaikimisi seatud üheks infrapunavaateks. Puudutage kõrvutivaate lubamiseks või keelamiseks. Kui see on lubatud, kuvatakse kõrvuti nii infrapunasoojuskaamera kui ka suumkaamera jäädvustatud materjal.
4. **FFC kalibreerimine:** puudutage FFC kalibreerimise käivitamiseks. FFC kalibreerimine on infrapuna termokaamera funktsioon, mis optimeerib pildikvaliteeti temperatuurimuutuste hõlpsaks jälgimiseks.
5. **Suum (soojuskaamera):** puudutage infrapuna termokaamera digitaalse suumi reguleerimiseks maksimaalse suumimisvõimega 20x. Puudutage ja hoidke all, et suumida otse 2x.

Laserkaugusmõõtur (RNG)



1. RNG lubamiseks puudutage.
2. Objektiivi keskosas olev ristmik muutub punaseks, mis tähendab, et laserkaugusmõõtja sihhib sihtmärki ja mõõdab sihtmärgi kõrgust ning kaugust sihtmärgi ja drooni vahel. Sihtmärgi laius- ja pikkuskraadi saab saada pärast seda, kui sihtmärgile on loodud PinPoint.
3. Lineaarne kaugus sihtmärgi ja drooni vahel.

4. Sihtmärgi ja drooni vaheline kõrgus.

5. Sihtmärgi laius- ja pikkusraad.
6. Horisontaalne kaugus sihtmärgi ja drooni vahel.



- RNG positsioneerimist piiravad sellised tegurid nagu GNSS positsioneerimise täpsus ja gimballi asendi täpsus. GNSS-i asukoht, horisontaalne kaugus, navigeerimisekraan ja AR-projektsioon on mõeldud ainult viitamiseks.
- Kui suumkaamera sihib, on juuste ristmik püstine rist, samas kui lainurkkaamera või termokaamera puhul muutub see X-ks.

Smart Track

Sissejuhatus

H20-seeria gimbalkaameraga töötamisel saab piloot kasutada Smart Tracki, et tuvastada, lukustada ja jälgida sihtmärke, nagu inimesed, sõidukid, paadid või muud objektid. Pärast sihtmärgi tuvastamist ja lukustamist pöörab see automaatselt gimballi, et asetada sihtmärk ekraani keskele, ja reguleerib kaamera fookuskaugust sobivale fookussagedusele, et sihtmärki jälgida ja vaadata.



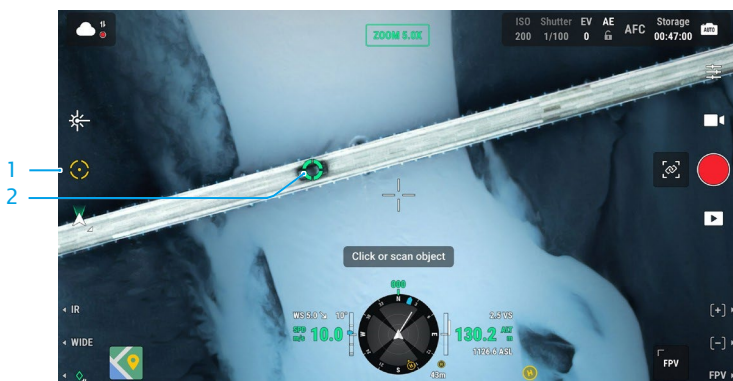
- Kui jälgitav sihtmärk on seatud objektidele, on jälgimise efekt piiratud.



- Kasutage Smart Tracki avatud keskkonnas, et vältida sihtmärgi blokeerimist.
- Kui droon naaseb kodupunkti, maandub või seab T-režiimi, lülitatakse Smart Track välja. Seade väljub Smart Trackist kohe mis tahes ülaltoodud olukorras.

Sihtmärgi tuvastamine ja lukustamine

Smart Tracki saab lubada pärast rakenduses suumivaate sisenemist.



1. Toksake Smart Tracki käivitamiseks või peatamiseks.
2. Funktsioon tuvastab sihtmärgina inimese, sõiduki või paadi. Teise võimalusena saate

ekraanil liigutada, et valida sihtmärgiks mõni muu objekt.



· Kui Smart Track on lubatud, kuvatakse jälgimisraam, mis valib sihtmärgi ning suumobjektiivi keskosas olev juukserist muutub roheliseks, mis näitab, et jälgimine on pooleli. Kui sihtmärki ei kinnitata, siis jälgimisraami ei kuvata ja äpp kuvab teadet "Otsitakse sihtmärke..." Kui sihtmärk on blokeeritud või kadunud, ennustab ja otsib seade sihtmärgi trajektoori enne jälgimise jätkamist, kuni see uuesti kätte saadakse. Vastasel juhul lülitub seade Smart Tracki välja.



· Kui kasutaja valib ekraanil žestikuleerides muud tüüpi sihtmärke, valitakse sihtmärgiks ja jälgitakse kõiki kaadris olevaid inimesi, sõidukeid või paate.
· Objekti ei saa žestidega valida, kui objekti omadused pole selged.

Sihtmärgi jälgimine

Gimbalirežiimil on vaikimisi järgimisrežiim ja kaamera vaikimisi AFC režiimis, kui Smart Track on lubatud.

Gimbali järgimise režiimis on drooni suund alati kooskõlas gimbali omaga, mõlemad sihivad sihtmärki. Gimbali asendit reguleeritakse automaatselt, et sihtmärk oleks keskel, samal ajal kui kaamera reguleerib oma suumi, et sihtmärgi suurust muuta. Kasutaja saab kaugjuhtimispuldi parempoolse valikuketta abil sihtmärgi suurust vaateväljas peenhäälestada.

Sihtproгноos: kui sihtmärk on kadunud, ennustab seade liikumistrajektoori ja gimbal pöörleb sihtmärgi otsimiseks automaatselt.

Sihtotsing: kui sihtmärk on kadunud, otsib seade seda automaatselt selle prognoositud asukoha alusel. Samuti saab kasutaja sihtmärgi leidmiseks käsitsi juhtida gimbali pöörlemist ja kaamera suumi.

Sihtmärgi paigutus: sihtmärgi GNSS-i asukohta kuvatakse navigatsiooniekraanil ja kaardil (pange tähele, et kui H20N või H20 seeria gimballi ja kaamera laserkaugusmõõtja on jätkuvalt kehtetu, on sihtmärgi asukoht ainult viitamiseks), kuvatakse ka sihtmärgi asukoht FPV vaates.

Fookuse jälgimine: kaamera fookust reguleeritakse vastavalt sihtobjekti kaugusele.

Gimbali järgimise režiimis kuvatakse jälgimise ajal ülemisel ribal „Smart Track“. Drooni juhtimisrežiim erineb pisut tavalisest lennurežiimist. Veenduge, et tunneksite järgmisi juhtseadiseid ja lendake ettevaatlikult.

Töötamine kaugjuhtimispuldi ga	Toiming sooritatud	Meeldetuletused
Pausi nupu vajutamine ja all hoidmine	Väljub Smart Trackist.	/
Löögipulk	Reguleerib gimbali kaldus liikumist	Reguleeritav vahemik on jälgimise ajal piiratud.

Pigipulk	Lendab drooniga sihtmärgi poole või sellest eemale horisontaalselt. Maksimaalne lennukiirus on alla 17 m/s. Sihtmärgi jälgimiseks jätkake kepi kasutamist.	Kui see on horisontaalselt sihtmärgi lähedal, on õhusõiduki kiirus sihtmärgi lähedases suunas piiratud. Droon ei saa lähenege sihtmärgile järgmistes tingimustes: · Droon on sihtmärgist vähem kui 5 meetri kaugusel. · Sihtmärk on drooni all, mille gimballi kalle peab olema suurem kui 80°.
Rullipulk	Droon tiirleb sihtmärgile horisontaalselt. Maksimaalne lennukiirus on alla 17 m/s.	Kui see on horisontaalselt sihtmärgi lähedal, on õhusõiduki orbiidi kiirus piiratud.
Gaasihoob	Kontrollib drooni kõrgust	/
Vasakpoolne valikuketas	Reguleerib gimballi kallet	Reguleeritav vahemik on jälgimise ajal piiratud.
Parem nupp	Reguleerib kaamera suumi	Reguleeritav vahemik on jälgimise ajal piiratud.
Lülitage T-režiimi	Välju Smart Trackist.	/

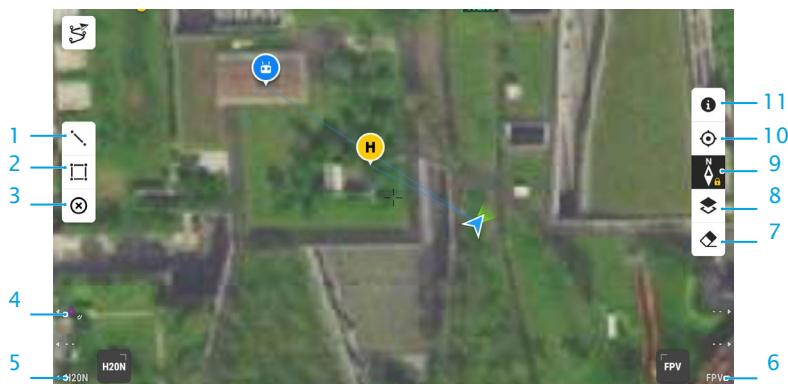


- Liikuvate sihtmärkide optimaalse pildistamise tagamiseks ei lukusta sihtmärgi jälgimise ajal pildistamine gimballi. Staatilise tausta tõttu võib tekkida liikumishägu.



- Järgmistes stseenides võib esineda halb äratundmine või jälgimise efekt.
 - a. Öösel võib äratundmine väheneda.
 - b. Jälgimise efekt võib väheneda, kui kasulik koormus töötab suure suurendusega.
 - c. Jälgimise efekt võib nõrgeneda halva nähtavusega keskkondades, näiteks vihma, udus või udus.
 - d. Jälgitav objekt/sihtmärk võib muutuda stseenides, kus on tihe liiklus, rahvahulk või suur hulk sarnaseid objekte.

Kaardivaade



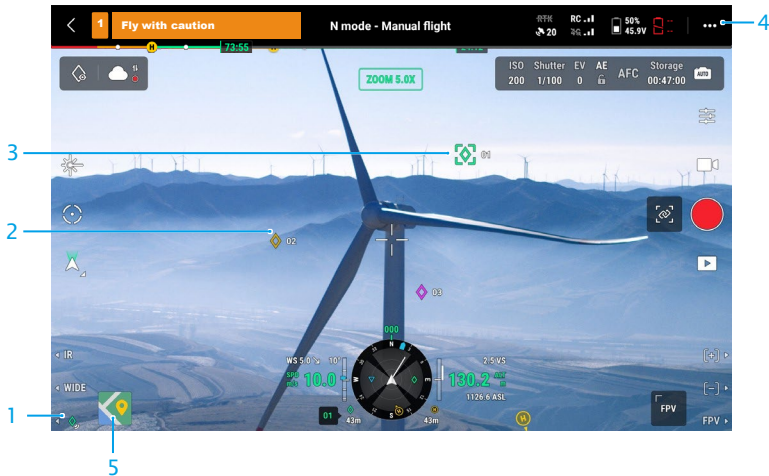
1. Puudutage kaardile joonte joonistamiseks.
2. Puudutage kaardile ala joonistamiseks.
3. Puudutage, et kustutada kõik praegusel vaatel olevad punktid, jooned ja märkused. Kui kasutaja on DJI FlightHub 2-sse sisse logitud, siis ikooni ei kuvata.
4. **PinPoint:** vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L1, et lisada vaate keskele PinPoint. Vajutage ja hoidke all nuppu L1, et laiendada PinPointi sätete paneeli, mis võimaldab kasutajatel muuta PinPointi värvi, vaadata kõiki sihtpunkte või määrata sihtpunkti vaikekuva videoedastusvaates.
5. **Lülitu FPV kaameravaatele:** FPV kaameravaatele lülitumiseks vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L3.
6. **Lülitu Gimballi kaameravaatele:** vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu R3, et lülituda gimballikaamera vaatele.
7. Puudutage, et tühendada drooni lennutrajektoori.
8. **Kaardikihi valik:** toksake, et valida vastavalt tööõuetele satelliidi- või tänavakaart (standardrežiim).
9. **Kaardi lukk:** kui see on lubatud, ei saa kaarti pöörata; kui see on keelatud, saab kaarti vabalt pöörata.
10. **Hiljutise nupp:** toksake kaugjuhtimispuldi kiireks vaates keskndamiseks.
11. **GEO tsoonikihi haldus:** puudutage kogu GEO tsooni kihi teabe vaatamiseks ja GEO tsooni kihi lubamiseks või keelamiseks.

Märkuste haldamine ja sünkroonimine

PinPoint

PinPointi tutvustus

PinPoint on saadaval H20-seeria gimballikaamera kasutamisel. PinPointi saab kasutada sihtmärgi asukohapunkti määramiseks gimballikaamera vaates või kaardivaates, et tagada kiire jälgimine ja teabe sünkroonimine.



- PinPoint'i loomise sammud:** reguleerige drooni ja gimballi asendit, et liigutada sihtmärk praeguse vaate keskele. Vajutage kaugjuhtimispuldi nuppu L3, et kinnitada sihtmärk keskele. PinPoint saab salvestada sihtmärgi laius-, pikkus- ja kõrguskraadi.
- AR-projektsioon luuakse sihtmärgi jaoks gimballikaamera vaates või FPV-kaamera vaates. See muutub suuremaks või väiksemaks vastavalt õhusõiduki ja PinPoint vahelisele kaugusele (suur, kui lähedal, väike, kui kaugel).
- Valitud PinPoint:**
 - PinPoint'i ümber ilmub väike raam, mis näitab, et see on valitud.
 - Navigatsiooniekraani vasakus alumine nurk näitab horisontaalset kaugust sihtmärgist droonini ja punkti nime. Navigatsiooniekraanil kuvatakse punkti orientatsioon drooni suhtes.
 - Kui valitud PinPoint on väljaspool videoedastusvaadet, jääb PinPoint ikoon servale, mis näitab selle orientatsiooni vaate keskpunkti suhtes.
 - Pärast PinPoint'i valimist saab kasutaja muuta sihtmärgi nime, värvi, laius-, pikkus- ja kõrgust või lohistada PinPoint'i kaardil.
- Puudutage ja puudutage kohandatud kaugjuhtimispuldi sätete muutmiseks PinPointiks kustutage

valitud PinPoint või valige eelmine või järgmine PinPoint. Kasutajad saavad nuppude abil kiiresti PinPoints luua ja valida.

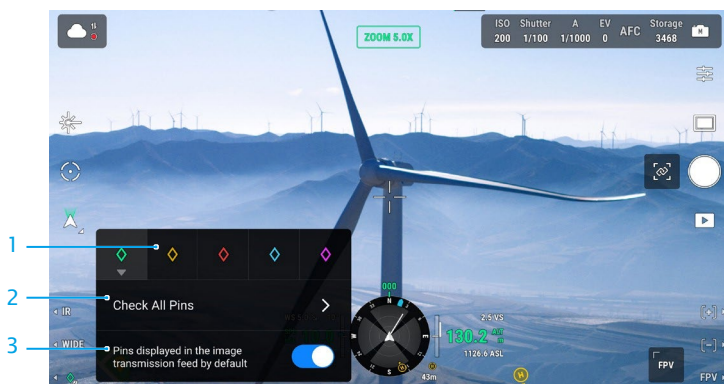
5. Puudutage kaardivaatele lülitumiseks:

- PinPoint ja selle nimi kuvatakse kaardil vastavalt.
- Kaardivaates saate määrata ka PinPoint, puudutades sihtmärki. Punkt asub kaardi keskel asuvas ristis ja kõrguseks on drooni praegune lennukõrgus.
- Puudutage, et valida kaardil PinPoint, et vaadata punkti loojat, sihtpunkti ja drooni vahelist kaugust, sihtpunkti kõrgust, laius- ja pikkuskraadi või määrata PinPoint kodupunktiks või muuta või kustutada PinPoint.

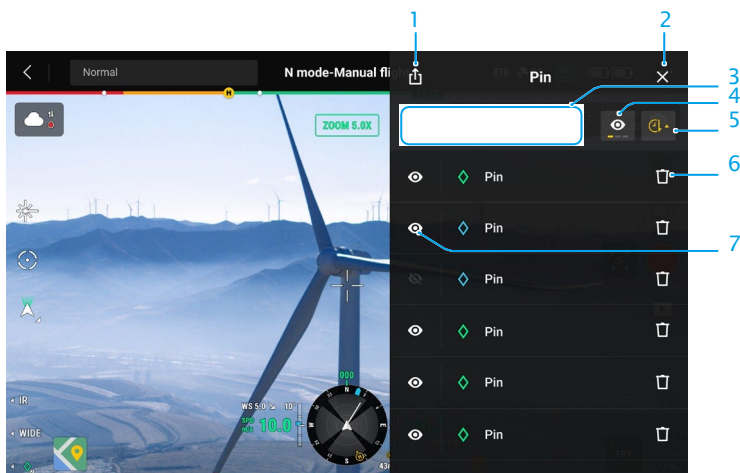


PinPoint positsioneerimist piiravad sellised tegurid nagu GNSS positsioneerimise täpsus ja gimballi asendi täpsus. Laius- ja pikkuskraad, horisontaalne kaugus, navigeerimiskraan ja AR-projektsioon on esitatud ainult viitamiseks.

PinPoints'i redigeerimine



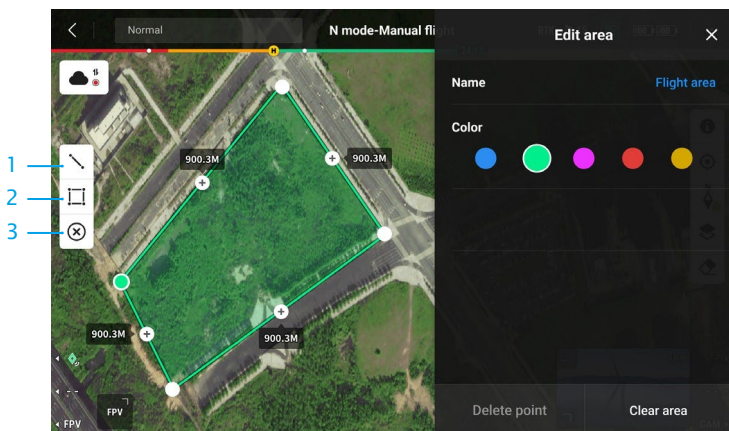
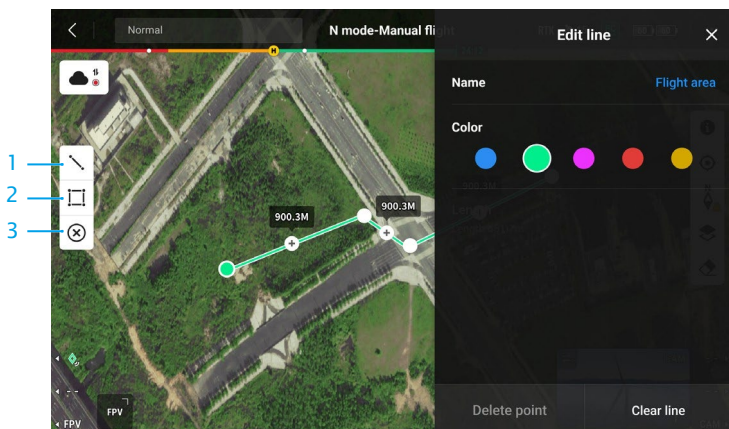
- PinPointi seadete paneeli kuvamiseks vajutage ja hoidke all kaugjuhtimispuldi nuppu L3. PinPointil on viis värvivalikut ja iga sihtmärgi tüübi jaoks on soovitatav määrata värv vastavalt tööstenaariumile.
- Kõigi sihtpunktide kuvamiseks puudutage loendi PinPoint laiendamiseks.
- Määrake, kas kuvada vastloodud PinPoint videoedastusvaates.



1. Puudutage, et eksportida kõik PinPoints kaugjuhtimispuldi kohalikku kausta.
2. Puudutage praeguse paneeli sulgemiseks.
3. Filtreerige PinPoints värvi järgi. Pärast värvi valimist kuvatakse selle värvi PinPoints.
4. Filtreerige PinPoints nende nähtavuse järgi videoedastusvaates. PinPoints saab filtreerida mis tahes kolmest kriteeriumist: kuva kõik selles loendis olevad PinPoints; näidata selles loendis ainult neid PinPoints, mis on nähtavad videoedastusvaates; kuvage selles loendis ainult need PinPoints, mis pole videoedastusvaates nähtavad.
5. Puudutage, et sortida PinPoints edasi- või vastupidises kronoloogilises järjekorras või tähestikulises järjekorras nende nimede järgi.
6. Puudutage PinPoint kustutamiseks.
7. Taksake, et lubada või keelata AR-projektsiooni kuva PinPoint videoedastusvaates.

Joone ja ala märkuste haldamine

Kasutajad saavad joonistada kaardile jooni ja piirkondi, et sünkroonida teede ja maa põhiteavet.



1. Puudutage, et kuvada vaade Redigeeri rida.
2. Puudutage, et kuvada vaade Redigeeri ala.
3. Kogu punktide, joonte ja piirkonna teavet saab vaadata kaardil. Puudutage seda ikooni teabe kustutamiseks.

Märkuste jagamine

PinPointi tuvastatud sihtpunkti asukohta saab asukohateabe jagamiseks sünkroonida kaameravaate, navigeerimiskuva, kaardivaate ja DJI FlightHub 2-ga. Seda saab kuvada nii videoedastusvaates kui ka kaardivaates.



Täiustatud kahe operaatori režiimis saab kõiki punktide, joonte ja ala märkusi sünkroonida teise kaugjuhtimispuldiga.

Kui see on ühendatud DJI FlightHub 2-ga, saab rakendust DJI Pilot 2 ning DJI FlightHub 2 punkti-, joone- ja alamärkusi omavahel sünkroonida. Neid saab vaadata kaugjuhtimispuldil ja muudel DJI FlightHub 2-sse sisse logitud seadmetel, et asukohti ja märkusi reaalsajas jagada.

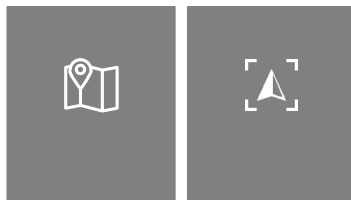
Missiooni lend

Puudutage DJI Pilot 2 kodulehte, et siseneda missiooni raamatukogusse. Kasutaja saab vaadata loodud missiooni lennumarsruute või äsja loodud teekonnapunkti, kaardistamise, kaldu või lineaarse lennu missioone. Ülaloodud nelja tüüpi missioone genereerib rakendus; Teekonnapunktide lende saab luua ka Live Mission Recordingi kaudu.



Missioonilennu tutvustus

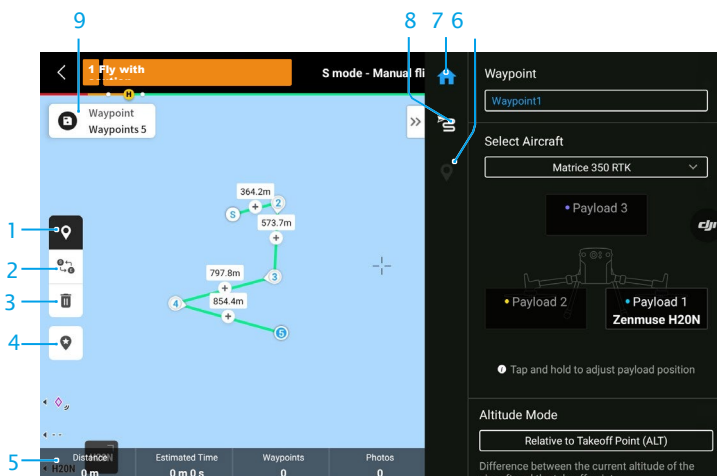
Missioonilennu funktsiooni illustreeritakse allpool koos teekonnapunkti lendude näitega.



Teekonnapunkti lende saab planeerida kahel viisil: Määrake teekonnapunktid ja reaajas missiooni salvestamine. Kasutage teekonnapunktide määramist marsruudi loomiseks, lisades kaardile redigeeritavaid teekonnapunkte. Kasutage reaajas missiooni salvestamist marsruudi loomiseks, lisades teekonnapunkte ja redigeerides marsruudil jäädvustatud fotodel sihtmärke.

Missioonilend – teekonnapunktide määramine

Uue lennumarsruudi loomiseks toksake Loo marsruut, Teekonnapunkti lend ja seejärel Määra teekonnapunktid. Teekonnapunktide lisamiseks puudutage kaarti, seejärel konfigureerige marsruudi ja teekonnapunkti seaded.



1. Teekonnapunkti seadete lubamine või keelamine.
2. **Vastupidine tee:** puudutage algus- ja lõpp-punktide vahetamiseks, et muuta lennutrajektoori. S viitab alguspunktile.
3. **Kustuta valitud teekonnapunkt:** puudutage valitud teekonnapunkti kustutamiseks.

4. **Huvipunkt (POI):** puudutage HP funktsiooni lubamiseks ja HP kuvatakse ekraanil

kaart. Lohistage selle asukoha reguleerimiseks. Pärast POI lisamist saab drooni pöörde määrata POI poole, nii et drooni nina osutab missiooni ajal POI-punktile. Puudutage seda ikooni uuesti, et HP funktsiooni keelata.

5. **Lennumarsruudi teave:** kuvab lennu pikkuse, hinnangulise lennuaja, teekonnapunkti koguse, fotode koguse.
6. **Määrake individuaalsed teekonnapunktid:** valige teekonnapunkt ja määrake selle parameetrid. Eelmisele või järgmisele teekonnapunktile lülitumiseks puudutage "<" või ">". Seaded rakendatakse valitud teekonnapunktile, sealhulgas drooni kiirus, drooni kõrgus, drooni lengerdusrežiim, teekonnapunkti tüüp, drooni pöörlemine, gimballi kalle, teekonnapunkti toimingud, pikkus- ja laiuskraad.
7. **Parameetrite loend:** redigeerige marsruudi nime, eellennu marsruudi sätteid ja kõrgusrežiimi ning määrake õhusõiduki tüüp.
8. **Marsruudi seaded:** sätteid rakendatakse kogu marsruudile, sealhulgas ohutu stardikõrgus, tõusu alguspunkti, drooni kiirus, drooni kõrgus, drooni lengerdus, gimballi juhtimine, teekonnapunkti tüüp ja lõpetamistoimingud. Need parameetrid jõustuvad kõigi marsruudi teekonnapunktide puhul. Selle kohta, kuidas määrata vastavaid parameetreid teekonnapunktide jaoks eraldi, vaadake järgmisest kirjeldusest.
9. **Salvesta:** puudutage lennumarsruudi salvestamiseks. Pärast lennumarsruudi salvestamist muutub ikoon ülesande täitmise nupuks, puudutage nuppu ja seejärel kontrollige hüplikakna kontroll-loendist drooni sätteid ja olekut. Puudutage lennumarsruudi üleslaadimiseks. Kui üleslaadimine on lõppenud, puudutage praeguse ülesande täitmiseks nuppu Start.

Missioonilend – reaalaajas missiooni salvestus

Puudutage valikut Loo marsruut, teekonnapunkti lend ja reaalaajas missiooni salvestamine, et salvestada teavet teekonnapunktis tehtud fotode või drooni asukoha kohta.



1. Juhtige gimballi, reguleerige kaamera suumi ja sihtige sihtmärke ning puudutage otse pildistamiseks või vajutage teekonnapunkti määramiseks kaugjuhtimispuhli nuppu C1. Teekonnapunkt ja fotode arv suurenevad vastavalt.

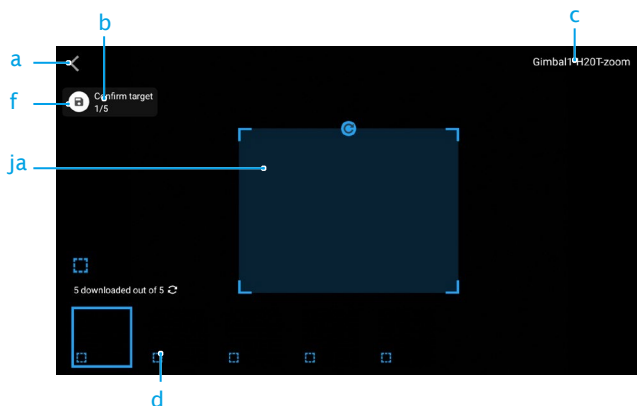
2. Planeeritud teekonnapunktide arv.

4. Puudutage, et lülituda redigeerimiseks või vaatamiseks kaardivaatele.

AI kohapealne kontroll

M350 RTK sidumisel H20-seeria kasuliku koormusega on saadaval AI Spot-check. Tehisintellekti kohapealse kontrolli lehel saate lülitada erinevatelt fotodelt, fotosid lohistades valida ja suurust reguleerida. Kui marsruut on läbitud, pildistatakse valitud objekt täpselt.

- Tagasi.
- Kuvab teekonnapunkti numbri ja foto numbri.
- Kuvab foto gimbali ja objektiivi.
- Fotode pispildid, puudutage, et valida foto, mida tuleb täpselt redigeerida. Fotot on redigeerinud AI Spot-check ja see on tähistatud tähisega .
- Liigutage fotol oleva objekti valimiseks, reguleerige valikukasti suurust, lohistage või kustutage valikukast ja valikukast järgib pilti, et seda suurendada või vähendada. Teiste nuppude ja tööriistade ekraanil peitmiseks/näitamiseks puudutage pilti üks kord.
- Toksake lennamsruudi seadete ja AI Spot-checki konfiguratsioonide salvestamiseks ning lennamsruut luuakse.

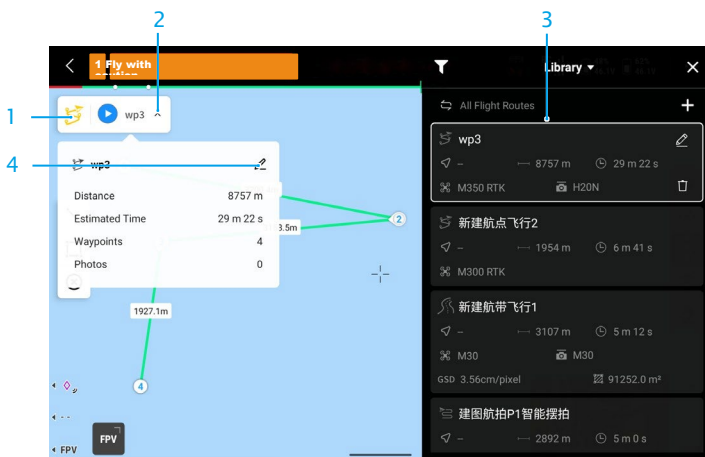




- AI Spot-checki saab kasutada ainult H20-seeria kasuliku koormusega suumkaameravaates.
- AI Spot-check teeb fotosid kuni 10-kordse fookuskaugusega.
- RTK-d tuleks kasutada fotode jäädvustamiseks ja AI Spot-checki planeeritud marsruudi lennuks ning pildistamise ja planeeritud marsruudi lennu RTK tugijaama koordinaadid peavad olema samad.
- AI Spot-check toetab kuni 750 fotot.
- AI Spot-checki kasutamisel ei tohi foto valikukasti suuruse ja kogu foto pindala suhe olla väiksem kui 1/25.
- Valikukasti asukoht peab olema vaate keskel ja suurus peab olema sihtsuurusega sama.
- Kui kasutatakse täiustatud kahe operaatori režiimi, tuleb demolennu ja missiooni üleslaadimise lõpuleviimiseks kasutada kontrollirit A.
- H20 ja H20T gimbal ja kaamera tuleks paigaldada 1. gimballi porti.

Redigeerimine lennu ajal

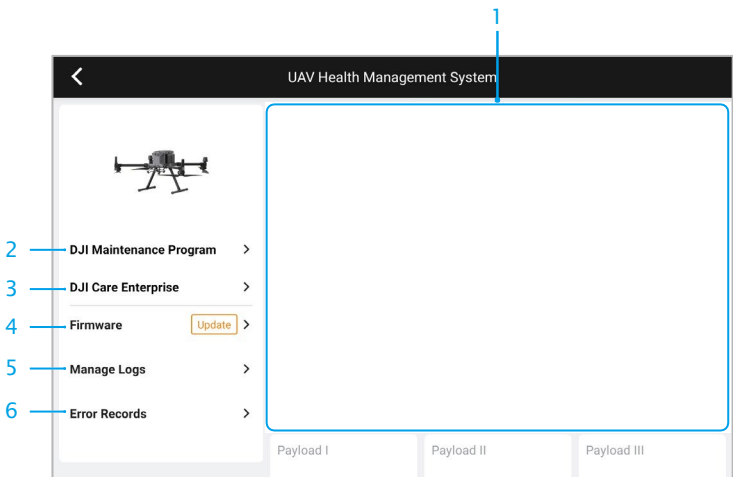
Sisenege missiooni teeki, valige redigeerimiseks või vaatamiseks loodud lennumarsruut.



1. Puudutage raamatukogu kuvamiseks.
2. Valige eelvaateks lennumarsruut.
3. Puudutage lennumarsruudi seadete vaatamiseks.
4. Puudutage lennumarsruudi muutmiseks.

Tervisehaldussüsteem (HMS)

HMS-süsteem sisaldab DJI hooldusprogrammi, DJI Care Enterprise'i, püsivara värskendust, logide haldamist, veakirjeid ja tõrkediagnoosi.



1. **Vea diagnoos:** õhusõiduki iga mooduli hetkeseisundi kontrollimiseks. Kasutajad saavad vigu lahendada, järgides asjakohaseid kuvatavaid juhiseid.

Värv	Olek
Roheline	Tavaline
Oranž	Ettevaatust
Punane	Hoiatus

2. **DJI hooldusprogramm:** kasutajad saavad vaadata ajaloolisi lennuandmeid ja vaadata hooldusjuhendit, et teha kindlaks, kas hooldus on vajalik.
3. **DJI hooldus:** asjakohast teavet saab vaadata, kui seade on DJI Care'iga seotud.
4. **Püsivara värskendus:** puudutage püsivara värskenduse vaatesse sisenemiseks.
5. **Logide haldamine:** kuvab viimaste lendude kaugjuhtimispuldi ja drooni logiandmed. Kasutaja saab aidata, ekstraheerides asjakohased logid kohalikku salvestusruumi või laadides need otse DJI tugipilve, et hõlbustada DJI toe tõrkeotsingut.
6. **Veakirjed:** õhusõidukite ajaloolised andmed, et teha kindlaks, kas õhusõiduki käitamise ajal on esinenud tõsiseid probleeme. See aitab kasutajatel hinnata drooni stabiilsust ja abistab DJI toel müügijärgset analüüsi.



- Akude ja akujaama kohta on saadaval veakirjed (akujaam peab olema USB-C kaabli kaudu kaugjuhtimispuldiga ühendatud).
- Akude ja akujaama jaoks on saadaval Logide haldamine (akujaam peab olema USB-C kaabli kaudu kaugjuhtimispuldiga ühendatud).

Akujaama oleku kontrollimiseks HMS lehel DJI Pilot 2 kaudu ühendage akujaam USB-C kaabli abil kaugjuhtimispuldiga. Akujaama ja aku versiooni ja hoiatusteavet saab vaadata HMS-i lehelt ning see toetab isetühjenemise seadistusi ja logi eksportimist. Akujaama ja aku püsivara värskendamiseks puudutage püsivara värskenduse ikooni.



Lisateabe saamiseks vaadake DJI FlightHub 2 kasutusjuhendit, mis on allalaadimiseks saadaval DJI ametlikult veebisaidilt <https://www.dji.com/flighthub-2/downloads>.

Püsivara värskendus

Selles peatükis tutvustatakse seadme
püsivara värskendamise meetodeid.

Püsivara värskendus

Kasutage kaugjuhtimispuldi, drooni ja muude ühendatud DJI-seadmete värskendamiseks DJI Pilot 2 või DJI Assistant 2 (Enterprise Series).

DJI Pilot 2 kasutamine

Drooni ja kaugjuhtimispuldi püsivara värskendamine

1. Lülitage droon ja kaugjuhtimispult sisse. Veenduge, et droon on kaugjuhtimispuldiga korralikult ühendatud, selle aku laetuse tase on üle 25% ja kaugjuhtimispult on Internetiga ühendatud.
2. Käivitage DJI Pilot 2. Kui uus püsivara on saadaval, kuvatakse avalehel teade. Püsivara värskenduse vaatesse sisenemiseks puudutage.
3. Puudutage valikut Värskenda kõik ja DJI Pilot 2 laadib püsivara alla ning värskendab drooni ja kaugjuhtimispulti.
4. Droon ja kaugjuhtimispult taaskäivituvad automaatselt pärast püsivara värskendamise lõpetamist.



- Värskendus võtab aega umbes 15 minutit (olenevalt võrgu tugevusest). Veenduge, et kaugjuhtimispult oleks kogu värskendusprotsessi ajal Internetiga ühendatud.
- Droonile paigaldatud intelligentsed lennuakud TB65, DJI CSM Radar ja gimbalkaamera uuendatakse uusimale püsivara versioonile.

Akujaam ja TB65 akud

Kasutage rakendust DJI Pilot 2, et värskendada nii akujaama püsivara kui ka kuni kaheksa TB65 lennuakut korraga.

1. Sisestage TB65 akud akupeassa ja lülitage akujaam sisse.
2. Ühendage akujaama USB-C hooldusport USB-C-kaabli abil kaugjuhtimispuldi USB-C-pordiga.
3. Lülitage kaugjuhtimispult sisse ja veenduge, et see oleks Internetiga ühendatud.
4. Käivitage DJI Pilot 2. Kui versiooniuuendus on saadaval, kuvatakse kodulehel teade, et akujaama püsivara on vaja värskendada. Toksake, et siseneda akujaama värskenduste lehele.
5. Värskendamise alustamiseks puudutage nuppu Värskenda kõike, mis võtab aega umbes 10 minutit. Värskendus on lõpetatud, kui kuvatakse värskenduse õnnestumise viip.



- Püsivara värskendamise ajal ÄRGE sisestage ega eemaldage patareisid, et vältida aku värskendamise ebaõnnestumist.
- Püsivara värskendamise ajal ÄRGE eemaldage USB-C kaablit, et vältida püsivara värskendamise tõrkeid.

Võrguühendusesta värskendus

Võrguühendusesta püsivara paketi saab DJI ametlikult veebisaidilt alla laadida välisele mäluseadmele, näiteks microSD-kaardile või U-kettale. Käivitage DJI Pilot 2, puudutage HMS ja seejärel Firmware Update. Puudutage Võrguühendusesta värskendus, et valida väliselt salvestusseadmelt kaugjuhtimispuldi, drooni või akujaama püsivara pakett, ja puudutage värskendamiseks valikut Värskenda kõike.

DJI Assistant 2 (Enterprise Series) kasutamine

DJI Assistant 2 (Enterprise Series) toetab drooni, kaugjuhtimispuldi ja Zenmuse H20/H20T gimbalkaamerate värskendamist, kuid mitte B565 akujaama ega Zenmuse H20N/L1/P1 gimbalkaameraid.

Droon ja kaugjuhtimispult

1. Ühendage kaugjuhtimispult või droon ükshaaval arvutiga, kuna DJI Assistant 2 ei toeta mitme DJI seadme samaaegset värskendamist.
2. Veenduge, et arvuti on Internetiga ühendatud ja DJI-seade on sisse lülitatud aku laetuse tasemega üle 25%.
3. Käivitage DJI Assistant 2, logige sisse oma DJI kontoga ja sisenege põhiliidesesse.
4. Puudutage põhiliidese vasakul küljel püsivara värskendamise nuppu.
5. Valige püsivara versioon ja puudutage värskendamiseks. Assistendi tarkvara laadib püsivara automaatselt alla ja värskendab seda.
6. Kui kuvatakse teade „Uuendus õnnestus“, on seadme värskendamine lõpule viidud ja DJI-seade taaskäivitub automaatselt.

H20-seeria püsivara värskendus

1. Paigaldage droonile H20-seeria kasulik koormus. Drooni toide. Ühendage droon C-tüüpi USB-kaabli abil arvutiga.
2. Käivitage DJI Assistant 2. Klõpsake vastavat seadme nime ja seejärel H20-seeria püsivara värskenduse silti.
3. Valige vajalik püsivara versioon. Püsivara allalaadimisel looge kindlasti Interneti-ühendus. Taaskäivitage seade pärast püsivara värskendamise lõpetamist.



• CSM Radari püsivara värskendused on kaasas drooni püsivara värskendustega.



• Aku püsivara on drooni püsivara sees. Värskendage kindlasti kõigi patareide püsivara.

• Zenmuse H20N/L1/P1 püsivara ei saa DJI Assistant 2 abil värskendada. Kui drooni püsivara värskendatakse DJI Assistant 2 abil, samal ajal kui Zenmuse H20N/L1/P1 on ühendatud, värskendatakse ainult drooni püsivara. Kasutage Zenmuse H20N/L1/P1 püsivara värskendamiseks SD-kaarti või DJI Pilot 2.

• Veenduge, et kõik DJI-seadmed on värskendamise ajal arvutiga korralikult



- Värskendusprotsessi ajal on normaalne, et gimbal lonkab, drooni olekuindikaatorid vilguvad ja droon taaskäivitub. Oodake kannatlikult, kuni värskendus on lõpule viidud.
 - Püsivara värskendamise, süsteemi kalibreerimise või parameetrite seadistamise ajal hoidke õhusõidukit inimestest ja loomadest eemal.
 - Veenduge, et kasutate uusimat püsivara versiooni.
 - Pärast püsivara värskendamise lõpetamist võivad kaugjuhtimispuldi ja drooni ühendus katkeda. Vajadusel ühendage need uuesti.
 - ÄRGE kasutage muud riistvara ja tarkvara kui tootja on määranud.
-

Püsivara versiooni info

Lisateavet püsivara värskenduse jälgitavuse kohta leiate

väljalaskemärkmetest. <https://enterprise.dji.com/matrice-350-rtk/downloads>

Lisa

See peatükk sisaldab tehnilisi andmeid.

Lisa

Spetsifikatsioonid

Droon	
Mõõtmed (lahti keeratud, ilma propelleriteta)	810 × 670 × 430 mm (P × L × K)
Mõõdud (volditud, propelleriga)	430 × 420 × 430 mm (P × L × K)
Diagonaalne teljevahe	895 mm
Kaal (ühe allapoole suunatud gimbaliga)	Ilma patareideta: ca. Kaal 3,77 kg Kahe TB65 akuga: u. 6,47 kg
Single Gimballi amortisaatori maksimaalne kandevõime	960 g
Maksimaalne stardikaal	9,2 kg
Töösagedus	2,4000-2,4835 GHz 5,150-5,250 GHz (CE: 5,170-5,250 GHz) 5,725-5,850 GHz Mõnes riigis ja piirkonnas on 5,1 GHz ja 5,8 GHz sagedusribad keelatud või 5,1 GHz sagedusriba on lubatud ainult siseruumides kasutamiseks. Lisateabe saamiseks vaadake kohalikke seadusi ja määrusi.
Saatja võimsus (EIRP)	2,4000-2,4835 GHz: < 33 dBm (FCC), < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,150-5,250 GHz (CE: 5,170-5,250 GHz): < 23 dBm (CE) 5,725-5,850 GHz: < 33 dBm (FCC/SRRC), < 14 dBm (CE)
Hõljumise täpsus (tuuletu või tuuline)	Vertikaalne: ±0,1 m (nägemispositsiooniga) ±0,5 m (koos GNSS-i positsioneerimisega) ±0,1 m (RTK positsioneerimisega) Horisontaalne: ±0,3 m (nägemispositsiooniga) ±1,5 m (koos GNSS-i positsioneerimisega) ±0,1 m (RTK positsioneerimisega)
RTK positsioneerimise täpsus (RTK FIX)	1 cm + 1 ppm (horisontaalne), 1,5 cm + 1 ppm (vertikaalne)
Max nurkkiirus	Samm: 300°/s, Lengerdus: 100°/s
Maksimaalne kaldenurk	30° (N-režiimis ja sisselülitatud ettepoole suunatud nägemissüsteemiga: 25°)
Maksimaalne tõusukiirus	6 m/s
Maksimaalne laskumiskiirus (vertikaalne)	5 m/s
Maksimaalne laskumiskiirus (kallutamine)	7 m/s

Maksimaalne horisontaalne kiirus	23 m/s
Maksimaalne lennukõrgus	5000 m (2110ndate propellerite kasutamisel ja stardimassiga $\leq 7,4$ kg) 7000 m (kui kasutate 2112 High-Altitude Low-Noise Propellerid ja stardimassiga $\leq 7,2$ kg)
Maksimaalne tuuletakistus	12 m/s
Maksimaalne lennuaeg	55 minutit (möödetuna Matrice 350 RTK-ga, mis lendab tuulevaiks keskkonnas ilma kandevoimeta kiirusega ligikaudu 8 m/s, kuni aku laetuse tase saavutas 0%. Andmed on ainult viitamiseks. Tegelik kasutusaeg võib olenevalt lennurežiimist, tarvikutest ja keskkonnast erineda. Pöörake tähelepanu rakenduse meeldetuletustele)
Toetatud DJI Gimbals	Zenmuse H20, Zenmuse H20T, Zenmuse H20N, Zenmuse P1 ja Zenmuse L1
Toetatud gimballi konfiguratsioonid	Üks allapoole suunatud gimbal Ühekordne ülespoole suunatud gimbal Kaks allapoole suunatud gimballi Üks allapoole suunatud gimbal + üks ülespoole suunatud gimbal Kaks allapoole suunatud gimballi + üks ülespoole suunatud gimbal
Sisepääsukaitse reiting	IP55 (IP reiting ei ole püsivalt efektiivne ja võib toote kulumise tõttu väheneda)
GNSS	GPS+GLONASS+BeiDou+Galileo
Töötemperatuur	-20° kuni 50°C (-4° kuni 122° F)
Kaugjuhtimispuht	
Üldine	
Ekraan	7,02-tolline LCD puuteekraan; eraldusvõime: 1920x1200; maksimaalne heledus: 1200 niti
Kaal	u. 1,25 kg (ilma WB37 akuta) ca. 1,42 kg (koos WB37 akuga)
GNSS	GPS+Galileo+BeiDou
Sisseehitatud aku	Tüüp: liitiumioon (6500 mAh@7,2 v) Laadimistüüp: kasutage akujaama või USB-C kiirlaadijat maksimaalse võimsusega 65 W (maksimaalne ping 20 V). Laadimisaeg: 2 tundi Keemiline süsteem: LiNiCoAlO2
Väline aku (WB37 intelligentne aku)	Mahutavus: 4920 mAh Ping: 7,6 V Tüüp: Li-ion Energia: 37,39 Wh Keemiline süsteem: LiCoO2

Sissepääsukaitse reiting	IP54
Tööaeg	Sisseehitatud aku: u. 3 tundi ja 18 minutit Sisseehitatud aku + väline aku: u. 6 tundi

Töötemperatuur	-20° kuni 50° C (-4° kuni 122° F)
Töösagedus	2,4000–2,4835 GHz, 5,725–5,850 GHz
Saatja võimsus (EIRP)	2,4 GHz: < 33 dBm (FCC), < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: < 33 dBm (FCC), < 14 dBm (CE), < 23 dBm (SRRC)

O3 ülekanne

Antenn	4 videoedastusantenni, 2T4R
Maksimaalne edastuskaugus (takistusteta, häireteta)	20 km (FCC), 8 km (CE/SRRC/MIC)

Maksimaalne edastuskaugus (koos häiretega)	Madalad häired ja hoonete poolt takistatud: u. 0-0,5 km Madalad häired ja puude poolt takistatud: u. 0,5-3 km Tugevad häired ja takistusteta: linnamaastik, u. 1,5-3 km Keskmine häire ja takistusteta: äärelinna maastik, u. 3-9 km Madalad häired ja takistusteta: äärelinn/mereäär, u. 9-20 km Mõõdetud FCC vastavusega takistusteta keskkondades tüüpiliste häiretega umbes 120 m lennukõrgusel. Andmed on ainult viitamiseks. Tegelik edastuskaugus võib olenevalt keskkonna takistustest ja häiretest erineda. Pöörake tähelepanu rakenduse meeldetuletustele.
--	--

Wi-Fi

Protokoll	WiFi 6
Töösagedus	2,4000-2,4835 GHz; 5,150-5,250 GHz; 5,725–5,850 GHz

Bluetooth

Protokoll	Bluetooth 5.1
Töösagedus	2,4000-2,4835 GHz

Nägemissüsteem

Takistuste tuvastamise ulatus	Edasi / tagasi / vasakule / paremale: 0,7–40 m üles / alla: 0,6–30 m
FOV	Edasi/tagasi/all: 65° (horisontaalne), 50° (vertikaalne) Vasak/paremale/üles: 75° (horisontaalne), 60° (vertikaalne)
Töökeskkond	Tuntavate mustrite ja piisava valgustusega pinnad (lux > 15)

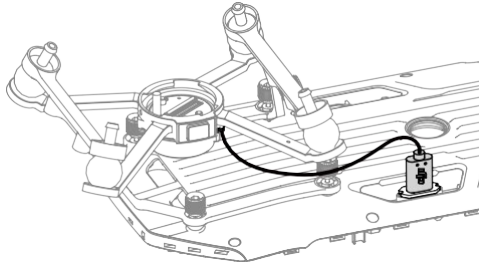
Infrapuna sensorsüsteem

Takistuste tuvastamise ulatus	0,1-8 m
FOV	30° (±15°)

Töökeskkond	Suured, hajusad ja peegeldavad takistused (peegeldusvõime >10%)
LED lisavalgusti	
Efektiivne valgustuskaugus	5 m
Valgustuse tüüp	60 Hz, pidev helendus
FPV kaamera	
Resolutsioon	1080p
FOV	142°
Kaadrisagedus	30 kaadrit sekundis
Intelligentne lennuaku	
Mudel	TB65
Mahutavus	5880 mAh
Pinge	44,76 V
Aku tüüp	Liitium-ioon
Energia	263,2 Wh
Netokaal (üksik)	u. 1,35 kg
Töötemperatuur	-20° kuni 50° C (-4° kuni 122° F)
Ideaalne säilitustemperatuur	22–30 °C (71,6–86 °F)
Laadimistemperatuur	-20° kuni 40° C (-4° kuni 104° F) Kui ümbritseva õhu temperatuur on alla 5°C (41°F), käivitab aku automaatsoojendusfunktsiooni. Madalatel temperatuuridel laadimine võib aku eluiga lühendada. Soovitav on laadida temperatuuril 15° kuni 35° C (59° kuni 95° F).
Laadimisaeg	220 V toiteallikaga kulub kahe TB65 intelligentse lennuaku täislaadimiseks umbes 60 minutit ja nende 20% kuni 90% laadimiseks umbes 30 minutit. 110 V toiteallikaga kulub kahe TB65 intelligentse lennuaku täislaadimiseks umbes 70 minutit ja nende laadimiseks umbes 40 minutit 20% kuni 90%.

Ülessuunalise gimbalipistiku kasutamine

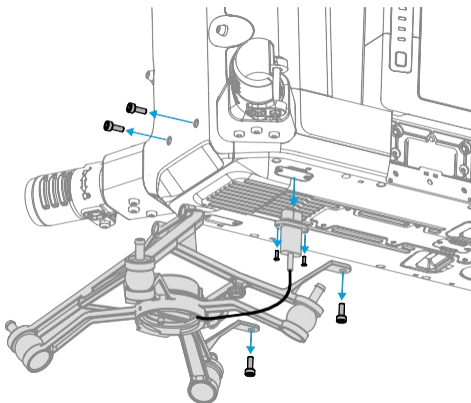
Matrice 350 RTK ülespoole suunatud karkassikonektorit kasutatakse ühilduva kandevoime kinnitamiseks Matrice 350 RTK drooni ülaossa. Selle disain annab sellele IP44 sissepääsukaitse (ainult veekindla kandevoimega varustatud) vastavalt ülemaailmsele IEC 60529 standardile.



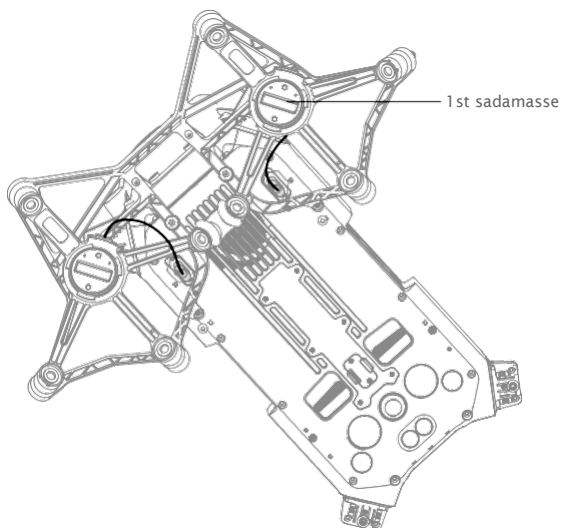
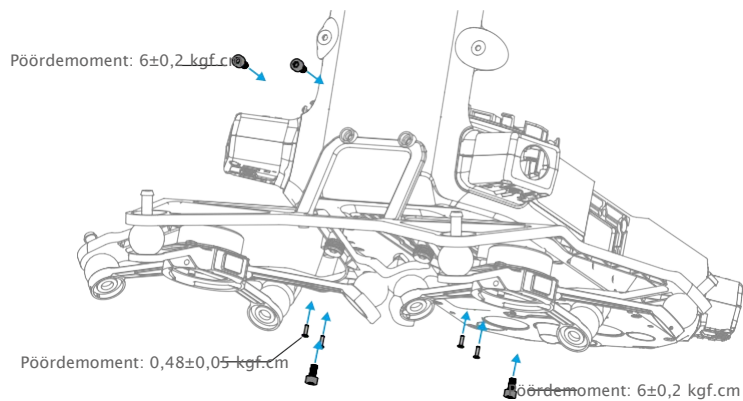
Dual Gimbal Connectori kasutamine

Matrice 350 RTK Dual Gimbal Connectorit kasutatakse ühilduva kandevoime paigaldamiseks Matrice 350 RTK drooni põhja. Selle disain annab sellele IP44 sissepääsukaitse (ainult veekindla kandevoimega varustatud) vastavalt ülemaailmsele IEC 60529 standardile.

1. Eemaldage üks allapoole suunatud gimballi pistik.



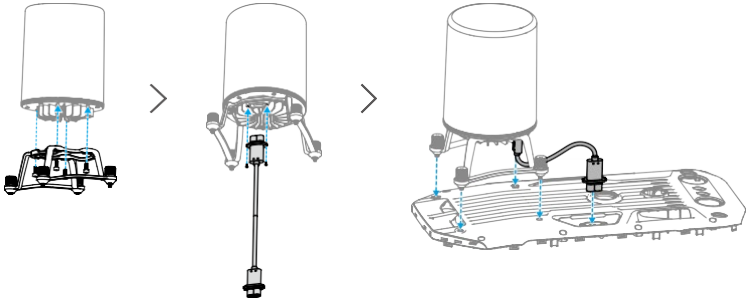
2. Ühendage topeltklamber ja ühendage kaablid.



CSM-radari kasutamine

Paigaldamine ja ühendamine

CSM Radarit saab kasutada koos M350 RTK-ga. Selle installimiseks ja ühendamiseks järgige allolevaid samme.

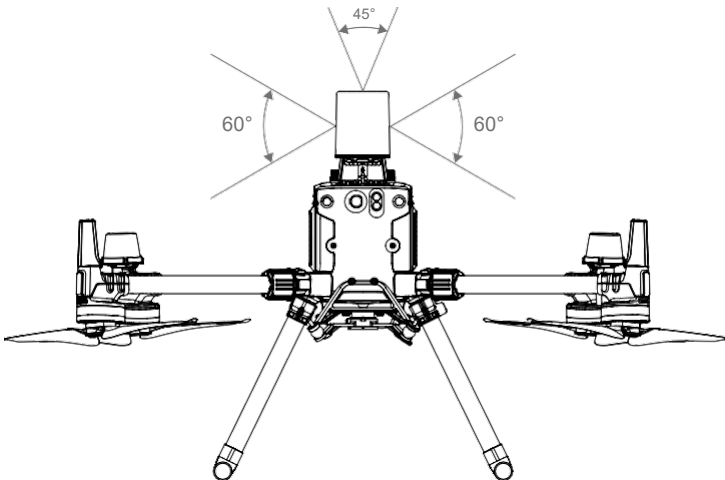


Kasutamine

Täiendava ohutusmeetme jaoks saab drooni peale paigaldada ümmarguse skaneerimise millimeeterlainne (CSM) radari, mille tuvastamisulatus on vahemikus 1,5–30 m.

Tuvastamisulatus

Tuvastamismurk: 360° horisontaalsuunas, 60° vertikaalsuunas ja 45° ülemises suunas.
Tuvastamiskaugus: 1,5–30 m.





- Pange tähele, et droon ei suuda tuvastada takistusi, mis ei ole tuvastusulatuses. Lendage ettevaatlikult.
 - Efektiivne tuvastamiskaugus sõltub takistuse suurusest ja materjalist. Näiteks tugevalt peegeldavate objektide (nagu hooned) tuvastamisel on efektiivne tuvastamiskaugus umbes 30 m. Nõrgalt peegeldavate objektide (nt kuivad puuksad) tuvastamisel on kaugus umbes 15 m. Takistuste tuvastamine võib toimida valesti või olla kehtetu piirkondades, mis jäävad väljapoole tõhusat tuvastamiskaugust.
-

Takistuste vältimise funktsiooni kasutamine

Radari takistuste vältimise funktsioon peaks olema rakenduses DJI Pilot 2 lubatud. Seadistage rakenduses õhusõiduki ohutuskaugus (soovitavalt suurem kui 2,5 meetrit). Säilitage radarimooduli kasutamise ajal lennukiirus alla 10 m/s. Parema takistuse vältimise saavutamiseks on soovitatav lennata kõrgemal kui 4 meetrit.



- ÄRGE puudutage ega laske oma kätel ega kehal radarimooduli metallosi sisselülitamisel või vahetult pärast lendu kokku puutuda, kuna need võivad olla kuumad.
 - Manuaalrežiimis on kasutajatel täielik kontroll õhusõiduki üle. Töötamisel pöörake tähelepanu lennukiirusele ja -suunale. Olge teadlik ümbritsevast keskkonnast ja vältige radarimooduli pimealasid.
 - Kui droonile on paigaldatud mõni muu seade, vältige radari FOV blokeerimist. Kui radari FOV on blokeeritud, võib radari takistuste vältimise jõudlus väheneda. Palun lennata ettevaatusega.
 - Takistuste vältimine on hoiakurežiimis keelatud.
 - Säilitage kogu aeg õhusõiduki üle täielik kontroll ja ÄRGE lootke radarimoodulile ja DJI Pilot 2 rakendusele. Hoidke õhusõidukit alati VLOS-i piires. Kasutage õhusõiduki käsitsi juhtimiseks, et vältida takistusi.
 - Radarimoodulite tundlikkust saab vähendada, kui käitatakse mitu radariga varustatud drooni üksteisest lühikese vahemaa kaugusel. Lendage ettevaatlikult.
 - Enne kasutamist veenduge, et radarimoodul on puhas ja et välimine kaitsekate poleks möranenud, möranenud, sissevajunud ega muutunud.
 - ÄRGE proovige lahti võtta ühtki radarimooduli osa, mis on juba enne saatmist paigaldatud.
 - Radarimoodul on täppisinstrument. ÄRGE pigistage, koputage ega lööge radarimoodulit.
-



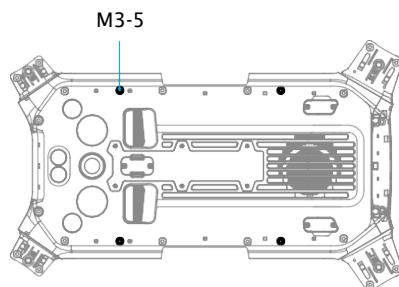
- Kui radarimoodul tuvastab sageli takistusi valesti, kontrollige, kas kinnitusklamber ja drooni telik on korralikult kinnitatud. Kui radarimoodul ikka ei tööta, võtke ühendust DJI toega või DJI volitatud edasimüüjaga.
 - Hoidke radarimooduli kaitsekate puhtana. Enne uuesti kasutamist puhastage pind pehme niiske lapiga ja kuivatage õhu käes.
-

Tehnilised andmed

Mudel	DR2424R
Töösagedus	24,05-24,25 GHz
Energiatarve	12 W
Saatja võimsus (EIRP)	SRRC: <13 dBm NCC/MIC/KCC/CE/FCC: <20 dBm
IP reiting	IP45
Mõõtmed	75×75×105,4 mm
Kaal (ilma kinnitusklambri ja kaabliteta)	336 g
Töötemperatuur	-20° kuni 50°C (-4° kuni 122° F)

Kruviavade kirjeldus

Kruviava keerme kahjustamise vältimiseks kasutage ettenähtud kruvi. Veenduge, et tarvikud on kindlalt paigaldatud.



Veaotsingu protseduurid

1. Miks ei tohi akut enne esimest lendu kasutada?
Aku tuleb enne esmakordset kasutamist laadimisega aktiveerida.
2. Kuidas lahendada gimballi triivimise probleem lennu ajal?
Kalibreerige IMU ja kompass rakenduses DJI Pilot 2. Kui probleem püsib, võtke ühendust DJI toega.
3. Funktsioon puudub
Kontrollige, kas intelligentse lennu aku ja kaugjuhtimispult on laadimisel aktiveeritud. Kui probleemid püsivad, võtke ühendust DJI toega.
4. Sisselülitamise ja käivitamise probleemid
Kontrollige, kas akul on toide. Kui jah, võtke ühendust DJI toega, kui seda ei saa normaalselt käivitada.
5. SW värskenduse probleemid
Püsivara värskendamiseks järgige kasutusjuhendis toodud juhiseid. Kui püsivara värskendamine ebaõnnestub, taaskäivitage kõik seadmed ja proovige uuesti. Kui probleem püsib, võtke ühendust DJI toega.
6. Tehase vaikeseadetele või viimase teadaoleva töökonfiguratsiooni lähtestamise protseduurid
Kasutage tehase vaikeseadetele lähtestamiseks rakendust DJI Pilot 2.
7. Väljalülitamise ja väljalülitamise probleemid
Võtke ühendust DJI toega.
8. Kuidas tuvastada hooletut käsitsemist või ladustamist ebaturvalistes tingimustes
Võtke ühendust DJI toega.

Riskid ja hoiatused

Kui õhusõiduk tuvastab pärast sisselülitamist ohu, kuvatakse DJI Pilot 2-s hoiatus. Pöörake tähelepanu allolevale olukordade loendile.

1. Kui asukoht ei sobi õhkutõusmiseks.
2. Kui lennu ajal tuvastatakse takistus.
3. Kui asukoht pole maandumiseks sobiv.
4. Kui kompass ja IMU kogevad häireid ja neid on vaja kalibreerida.
5. Järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid, kui seda küsitakse.

Utiliseerimine

Õhusõiduki ja kaugjuhtimispuldi utiliseerimisel järgige elektroonikaseadmetega seotud kohalikke eeskirju.

Aku kõrvaldamine



Visake akud spetsiaalsetesse ringlussevõtu konteineritesse alles pärast täielikku tühjenemist. ÄRGE visake akusid tavalisse prügikasti. Järgige rangelt kohalikke eeskirju akude utiliseerimise ja ringlussevõtu kohta.

Visake aku kohe ära, kui seda ei saa pärast liigset tühjenemist sisse lülitada.

Kui akul olev aku taseme nupp on keelatud ja akut ei saa täielikult tühjendada, võtke edasise abi saamiseks ühendust professionaalse aku kõrvaldamise/ringlussevõtuga.

C3 sertifikaatsioon

Matrice 350 RTK vastab C3 sertifikaadile, Matrice 350 RTK kasutamisel Euroopa Majanduspiirkonnas (EMP, st EL pluss Norra, Island ja Liechtenstein) kehtivad mõned nõuded ja piirangud.

UAS klass	C3
Helivõimsuse tase	97 dB(A)
Propelleri maksimaalne kiirus	4700 pööret minutis

MTOM avaldus

Matrice 350 RTK (mudel M350 RTK) MTOM, mis sisaldab kahte akut, gimbalikaamerat, objektiivi, nelja propellerit ja kolmekümne osapoole kandevõimet, ei ole C3 nõuete täitmiseks suurem kui 9,2 kg.

Kasutajad peavad MTOM C3 nõuete täitmiseks järgima alltoodud juhiseid. Vastasel juhul ei saa õhusõidukit kasutada UAV-na C3:

1. Veenduge, et MTOM ei oleks ühelgi lennul suurem kui 9,2 kg.
2. ÄRGE kasutage mittekvalifitseeritud varuosi, nagu propeller, intelligentne lennuaku jne.
3. ÄRGE paigaldage drooni tagantjärele.

Kasuliku koorma lisamisel veenduge, et suurus ja paigaldusasend on õiged, maksimaalsed kandevõime mõõtmed on 0,2 m × 0,2 m × 0,2 m ning kasulik koormus ei tohiks blokeerida nägemissüsteeme, infrapunaanduri süsteeme ega soojuse hajumise ala. Kasuliku koormuse raskusjõud peaks olema drooni keskel.

Otsene kaug-ID

1. Transpordimeetod: Wi-Fi majakas.
2. UAS-i käitaja registreerimisnumbri õhusõidukisse üleslaadimise meetod: sisestage DJI Pilot 2>GEO Zone Map> UAS Remote Identification ja laadige seejärel üles UAS-i käitaja registreerimisnumber.
3. Vastavalt kohaldatavatele eeskirjadele peavad käitajad esitama lennu ajal edastamiseks õige registreerimisnumbri. Enne väljumist veenduge, et olete reeglitest aru saanud ja järgige neid.

Toodete loend, sealhulgas kvalifitseeritud tarvikud

Kiirvabastusega propellerid (paar) (mudel: DJI 2110s, 70 g)

TB65 intelligentne aku (mudel: TB65-5880mAh-44,76V, 1,35 kg)

Zenmuse H20 (mudel: ZH20, 678±5 g)

Zenmuse H20T (mudel: ZH20T, 828±5

g) Zenmuse H20N (mudel: ZH20N,

878±5 g) Zenmuse P1 (mudel: ZP1, 800

g) Zenmuse L1 (mudel: ZL1, 930±10 g)

Ülessuunav gimbalkonnektor (150 × 123 × 60 mm,

121,3 g) allapoole suunatud gimbalkonnektor (155 ×

152 × 90 mm, 111,4 g) Topelt gimbalkonnektor (337 ×

162 × 78 mm, 240 g)

Varuosade ja varuosade loend

Kiirvabastusega propellerid (paar) (mudel: DJI 2110s)

TB65 intelligentne aku (mudel: TB65-5880mAh-44,76V)

Kaugjuhtimispuldi hoiatused

Kaugjuhtimispuldi indikaator põleb punaselt pärast seda, kui olete õhusõiduki küljest lahti ühendanud rohkem kui 2 sekundit.

DJI Pilot 2 annab hoiatuse pärast õhusõiduki küljest lahtiühendamist.

Kui kaugjuhtimispulti ei kasutata viie minuti jooksul, kui see on sisse lülitatud, kuid puutekraan on välja lülitatud ja see pole drooniga ühendatud, kuvatakse hoiatus. See lülitub automaatselt välja järgmise 30 sekundi pärast. Hoiatuse tühistamiseks liigutage juhtnuppe või tehke mõni muu kaugjuhtimispuldi toiming.



- Vältige häireid kaugjuhtimispuldi ja muude juhtmeta seadmete vahel. Lülitage lähedalasuvates mobiilseadmetes kindlasti Wi-Fi välja. Häirete korral maanduge droon esimesel võimalusel.
 - Kasutajad vastutavad ekraani heleduse õige reguleerimise eest, kui nad kasutavad kaugjuhtimispulti lennu ajal otsese päikesevalguse käes.
 - Ootamatu toiminguga korral vabastage juhtnupud või vajutage lennupausi nuppu.
-

GEO teadlikkus

Droonide geotsoonid ja DJI geotsoonid

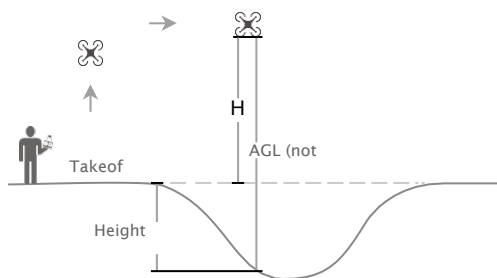
DJI on pühendunud turvalise lennukeskkonna säilitamisele. See hõlmab kohalike eeskirjade ja ELi riiklike ametiasutuste määratletud mehitamata geograafiliste tsoonide (UGZ) järgimist. DJI-l on oma georuumilise keskkonna võrgusüsteem (GEO), millel on laiemad geograafilised tsoonid, sealhulgas reguleeritud alad, kus lendamine võib tekitada probleeme. DJI GEO süsteem on edukalt töötanud aastaid, kaitstes tõhusalt lennuohutust ja avalikku turvalisust ametlike UGZ andmebaaside puudumisel.

Tulevikus eksisteerivad DJI Geo tsoonid koos EL-i UGZ-dega, kuna UGZ-d pole paljudes riikides endiselt saadaval. Kasutajad vastutavad kohalike eeskirjade ja lennupiirangute kontrollimise eest seal, kus nad kavatsevad lennata.

Kasutusjuhendis ja DJI ametlikul veebisaidil mainitud GEO tsoonid viitavad DJI Geo tsoonidele ja Geo piirdefunktsioonile, mitte eeskirjadega nõutavale UGZ-dele Geo teadlikkuse tõstmise funktsioonile.

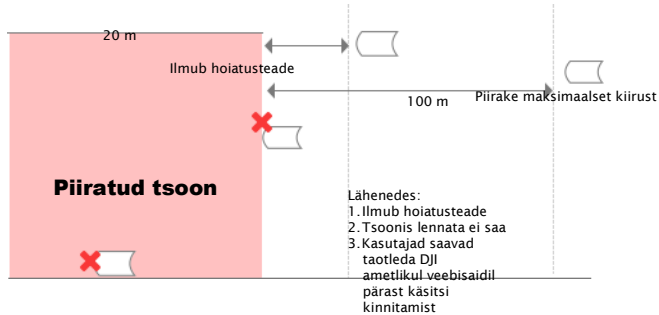
AGL (maapealne) avaldus

Geo-Awarenessi vertikaalsed piirangud võivad kasutada AMSL-i kõrgust või AGL-i kõrgust. Valik nende kahe viite vahel määratakse iga UGZ jaoks eraldi. See toode ei toeta ei AMSL-i kõrgust ega AGL-i kõrgust. Rakenduse kaameravaates kuvatakse H (kõrgus), mis on kõrgus drooni stardipunkti droonini. Kõrgust stardipunkti kõrgemal võib kasutada ligikaudsena, kuid see võib konkreetse UGZ jaoks etteantud kõrgusest/kõrgusest enam-vähem erineda. Kaugpiloot vastutab selle eest, et ta ei rikuks UGZ vertikaalseid piire.



Piiratud tsoonid

Nendes tsoonides, mis kuvatakse DJI rakenduse punasena, kuvatakse kasutajatele hoiatus ja lend on takistatud (UA ei saa seda tüüpi tsoonis sisse ega õhku tõusta). Kui arvate, et teil on piirangutsoonis tegutsemiseks luba, võtke ühendust flysafe@dji.com või võrgus avamine.

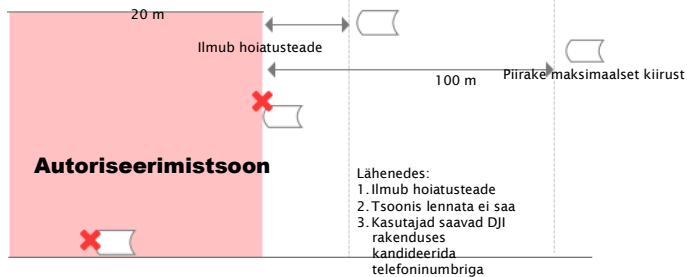


Maapind

- õhku tõusmisel:
1. Ilmub hoiatusteade
 2. Ei saa õhku tõusta
 3. Kasutajad saavad taotleda DJI ametlikul veebisaidil pärast käitsi kinnitamist

Autorisatsioonitsoonid

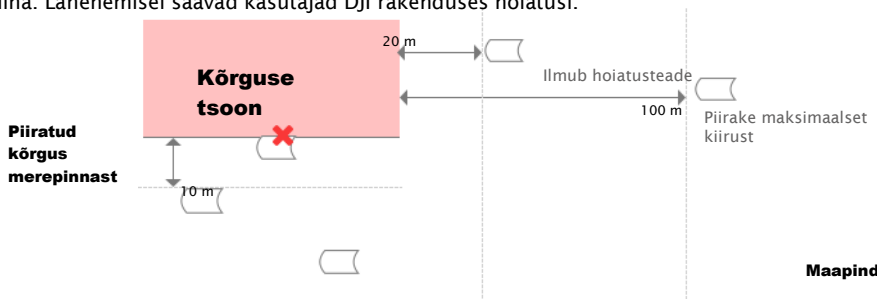
Nendes tsoonides, mis kuvatakse DJI rakenduses sinisena, kuvatakse kasutajatele hoiatus ja lend on vaikimisi piiratud. UA ei saa seda tüüpi tsoonis sisse ega õhku tõusta ilma loata. Volitatud kasutajad võivad DJI kinnitatud kontot kasutades autoriseerimistsoone avada.



Maapind

Kõrguspiirkonnad

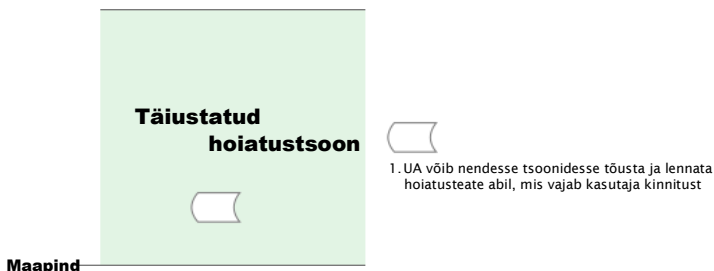
Kõrgusvööndid tähendab, et tsoonidel on piiratud kõrgus merepinnast, mis kuvatakse kaardil hallina. Lähenedes saavad kasutajad DJI rakenduses hoiatusi.



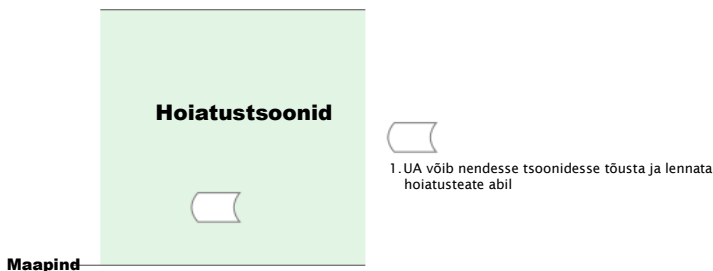
Piirake maksimaalset kiirust

1. UA võib
tõusta ja
lennata
nendesse
tsoonide
sse
kindlal
kõrgusel
koos
hoiatuste
adetega
2. Kasutaj
a saab
pärast
käsitsi
kinnita
mist
taotled
a luba
DJI
ametlik
ul
veebisa
idil

Täiustatud hoiatustsoonid: kasutajale kuvatakse hoiatusteade, kui droon jõuab tsoonide servani.



Hoiatustsoonid: kasutajale kuvatakse hoiatusteade, kui droon jõuab tsoonide servani.



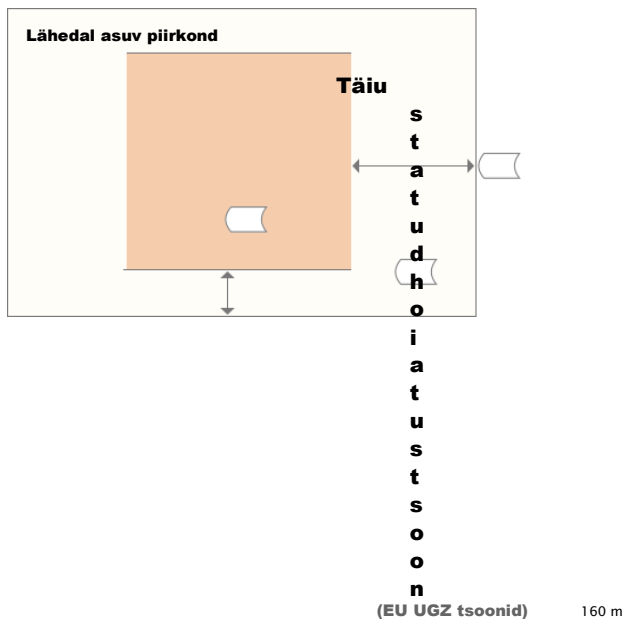
Regulatiivsed piirangutsoonid:

Kohalike eeskirjade ja poliitika tõttu on lennud mõnes eripiirkonnas keelatud. (Näide: vangla)

Kerge mehitamata õhusõidukite jaoks heakskiidetud tsoonid (Hiina):

Heakskiidetud tsoonide puhul ei pea 120 m või madalamal kõrgusel lendavate kerge mehitamata õhusõidukite piloodid lendamiseks luba hankima. Piloodid, kes plaanivad lennata keskmise suurusega mehitamata õhusõidukitega kinnitatud tsoonides kõrgemal kui 120 m kõrgusel või GEO tsoonides, mis ei ole heaks kiidetud tsoonid, peavad enne õhkutõusmist hankima loa UTMISsi kaudu.

UGZ tsoon geoteadlikkuse funktsiooni jaoks



1. UA võib tõusta ja lennata EU UGZ tsoonidesse ja selle lähipiirkonda koos hoiatusteadetega

EASA teatis

Enne kasutamist lugege kindlasti pakendis sisalduvat drooniteabe dokumenti.

EASA jälgimise kohta lisateabe saamiseks minge allolevale aadressile.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/drones-information-märkused>

FAR Remote ID vastavusteave

Droon vastab 14 CFR osa 89 nõuetele:

- Droon käivitab enne õhukutõusmist automaatselt kaug-ID süsteemi lennueelse enesetest (PFST) ja ei saa õhku tõusta, kui see ei läbi PFST.^[1] Remote ID süsteemi PFST tulemusi saab vaadata DJI lennujuhtimisrakenduses nagu DJI Pilot.

Droon jälgib Remote ID süsteemi funktsionaalsust lennueelsest kuni väljalülitamiseni. Kui kaug-ID süsteemis esineb tõrkeid või tõrge, kuvatakse DJI lennujuhtimisrakenduses, nt DJI Pilot, - häire.

- Kasutaja peab hoidma DJI lennurakendust töös esiplaanil ja võimaldama tal alati saada kaugjuhtimispuldi asukohateavet.

- Arendajad, kes arendavad DJI Mobile SDK-l põhinevaid kolmandate osapoolte rakendusi, peavad hankima ja kuvama PFST tulemused ja kaug-ID süsteemi tõrkeoleku töötamise ajal, helistades konkreetsetele API-dele. ^[2].

[1] PFST läbimise kriteeriumiks on Remote ID nõutava andmeallika riist- ja tarkvara ning Remote ID süsteemi saatja raadio toimimine.

[2] Üksikasjaliku API-teabe saamiseks külastage aadressi <https://developer.dji.com/mobile-sdk>.

Müügijärgne teave

Külastage <https://www.dji.com/support> et saada lisateavet müügijärgse teeninduse poliitika, remonditeenuste ja toe kohta.



Terminid HDMI, HDMI High Definition Multimedia Interface ja HDMI logo on ettevõtte HDMI Licensing Administrator, Inc. kaubamärgid või registreeritud kaubamärgid.



Võtke ühendust

DJI TUGI

See sisu võib muutuda.

<https://enterprise.dji.com/matrice-350-rtk/downloads>

Kui teil on selle dokumendi kohta küsimusi, võtke
ühendust DJI-ga, saates sõnumi aadressile

DocSupport@dji.com.

DJI ja MATRICE on DJI kaubamärgid.

Autoriõigus © 2023 DJI Kõik õigused
kaitstud.