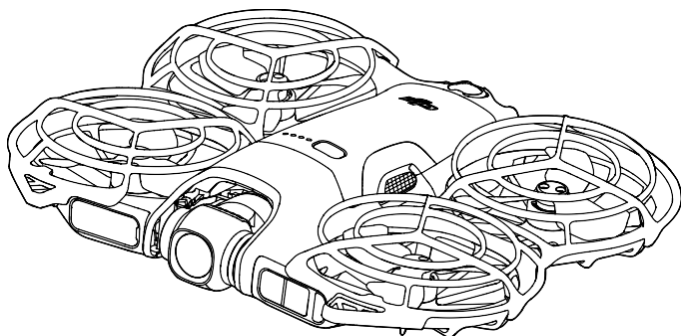


dji NEO 2

Kasutusjuhend

v1.0

2025.10





See dokument on DJI autoriõigustega kaitstud ja kõik õigused reserveeritud. Kui DJI ei ole andnud teisiti luba, ei ole teil õigust dokumenti ega selle ühtegi osa kasutada ega lubada teistel seda kasutada dokumendi reprodutseerimise, edastamise või müümise teel. Viidake sellele dokumendile ja selle sisule ainult DJI toodete kasutamise juhistena. Dokumenti ei tohiks kasutada muul otstarbel.

Erinevate versioonide lahknevuste korral on ülimuslik ingliskeelne versioon.

Märksõnade otsimine

Teema leidmiseks otsi märksõnu nagu „aku” ja „paigaldamine”. Kui kasutate selle dokumendi lugemiseks Adobe Acrobat Readerit, vajutage otsingu alustamiseks Windowsis Ctrl+F või Macis Command+F.

Teema juurde navigeerimine

Täieliku teemade loendi leiате sisukorrast. Sellele jaotisele liikumiseks klõpsake teemal.

Selle dokumendi printimine

See dokument toetab suure eraldusvõimega printimist.

Selle käsiraamatu kasutamine

Legend

 Oluline

 Näpunäited ja nõuanded

 Viide

Enne kasutamist lugege

DJI™ pakub sulle õppevideoid ja järgmisi dokumente:

1. *Ohutusjuhised*
2. *Kiirjuhend*
3. *Kasutusjuhend*

Soovitatakse vaadata kõiki õppevideoid ja lugeda *Ohutusjuhised* enne esmakordset kasutamist. Vaadake kindlasti üle *Kiirjuhend* enne esmakordset kasutamist ja vaadake seda *Kasutusjuhend* lisateabe saamiseks.

Videoõpetused

Õpetavate videote vaatamiseks, mis näitavad toote ohutut kasutamist, minge allolevale aadressile või skannige QR-koodi:



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Laadige alla DJI Fly rakendus

Lennu ajal kasutage kindlasti DJI Fly rakendust. Uusima versiooni allalaadimiseks skannige QR-koodi.





- Ekraaniga puldil on DJI Fly rakendus juba installitud. Ekraanita puldi kasutamiseks peate oma mobiilseadmesse alla laadima DJI Fly rakenduse.
 - DJI Fly toetatud Androidi ja iOS-i operatsioonisüsteemide versioonide kontrollimiseks külastage veebilehte <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>.
 - DJI Fly liides ja funktsioonid võivad tarkvaraversiooni uuendamisel erineda. Tegelik kasutuskogemus sõltub kasutatavast tarkvaraversioonist.
 - Ohutuse suurendamiseks on lennukõrgus piiratud 30 m (98,4 jala) ja ulatusega 50 m (164 jala) ulatuses, kui lennu ajal pole rakendusse ühendatud või sisse logitud.
 - Rakenduse sisselogimine kehtib 90 päeva. Kui kehtivusaeg on möödas, looge ühendus internetiga ja logige uuesti sisse.
-

Laadige alla DJI Assistant 2

Laadige alla DJI ASSISTANT™ 2 (tarbijadronide seeria) aadressilt:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>



- Selle toote töötemperatuur on -10° kuni 40° C. See ei vasta sõjaväelise rakenduse standardsele töötemperatuurile (-55° kuni 125° C), mis on vajalik suuremate keskkonnamuutuste talumiseks. Kasutage toodet asjakohaselt ja ainult rakendustes, mis vastavad selle klassi töötemperatuuri vahemiku nõuetele.
-

Sisukord

Selle käsiraamatu kasutamine	3
Legend	3
Enne kasutamist lugege	3
Videoõpetused	3
Laadige alla DJI Fly rakendus	3
Laadige alla DJI Assistant 2	4
1 Tooteprofiil	10
1.1 Lennuki esmakordne kasutamine	10
ja ettevalmistamine	10
DJI RC-N3 ettevalmistamine	11
DJI Goggles N3 ja DJI RC Motion 3 ettevalmistamine	12
Prillide sisselülitamine	12
Prillide kandmine	13
DJI RC Motion 3 aktiveerimise	14
Ettevalmistamine	14
Püsivara värskendus	15
DJI Neo 2 digitaalse saatja-vastuvõtja ettevalmistamine	15
1.2 Ülevaade	17
Lennuk	17
DJI RC-N3 kaugjuhtimispult DJI	17
Goggles N3	18
DJI RC Motion 3	19
2 Lennuohutus	21
2.1 Lennupiirangud	21
GEO (Geospatial Environment Online) süsteemi	21
lennupiirangud	21
Lennukõrguse ja -kauguse piirangud	21
GEO tsoonid	23
GEO-tsoonide avamine	23
2.2 Lennukeskkonna nõud	23
2.3 Õhusõiduki vastutustundlik käitamine	25
2.4 Lennueelne kontrollnimekiri	25
3 Lennuoperatsioon	28
3.1 Peopesa juhtimine	28
Teade	28
Režiimide vahetamine ja sätete muutmine.	30
Peopesaga pildistamine ja nutikad klõpsud.	30

Žestide juhtimine	32
Palmi juurde tagasi pöördumine	34
3.2 Mobiilirakenduse haldamise	35
teade	36
DJI Neo 2 hääljuhtimise	36
ühendamine	37
3.3 Kaugjuhtimispuldi juhtimine	37
Automaatne õhkutõusmine	37
Automaatne maandumine	37
Mootorite käivitamine/peatamine	38
Mootorite käivitamine	38
Mootorite peatamine	38
Mootorite peatamine lennu ajal	39
Lennuki juhtimine	39
Õhkutõusmis-/maandumisprotseduurid	40
ja intelligentsed lennurežiimid	41
FocusTrack	41
Kiirvõtted	44
Püsikiiruse hoidja	45
Heli salvestamine rakenduse kaudu	45
3.4 Kaasahaarava liikumisjuhtimise	46
põhilennud	46
Õhkutõusmine, pidurdamine ja	48
maandumine Edasi- ja tagasilendamine	48
Lennuki suuna reguleerimine	49
Lennuki tõusmine või laskumine nurga all, kasutades	50
stabilisaatorit ja kaamerat	51
Pea jälgimine	51
Lihtne ACRO	52
Slaid	54
180° triiv	54
Pööramine	54
3.5 Videosalvestuse soovitusel ja näpunäited	55

4 Lennuk 57

4.1 Lennurežiimid	57
4.2 Õhusõiduki oleku indikaator	58
4.3 Koju naasmise teade	58
	59
Täiustatud RTH	61
Päästiku meetod	61
RTH protseduur	62

RTH-seaded	63
Maandumiskaitse	65
4.4 Andurisüsteem	66
Teade	67
4.5 Täiustatud piloodi abisüsteemide teade	68
	69
Maandumiskaitse	69
4.6 Propellerite ja propellerikaitsete	70
eemaldamine ja paigaldamine	70
Teade	74
4.7 Intelligentse lennuaku teade	75
	75
Aku paigaldamine/eemaldamine	77
aku abil	77
Aku laadimine	78
Laadija kasutamine	79
Laadimiskeskuse aku	79
kaitsemehhanismide kasutamine	82
4.8 Gimbali ja kaamera	82
gimbali teade	82
Gimbali nurk	83
Gimbali töörežiimid	83
Kaamera teade	84
4.9 Fotode ja videote salvestamine ja eksportimine	84
Salvestamine	84
Eksportimine	84
4.10 Kiirülekanne	85
5 DJI RC-N3	87
5.1 Toimingud	87
Sisse-/väljalülitamine	87
Aku laadimine	87
Gimbali ja kaamera lennurežiimi lüüti	87
juhtimine	88
Lennu pausi/RTH nupp	88
Kohandatav nupp	88
5.2 Aku taseme LED-id	89
5.3 Kaugjuhtimispldi hoiatus	89
5.4 Optimaalne edastusvöönd	89
5.5 Kaugjuhtimispldi linkimine	90
6 Lisa	92

6.1 Spetsifikatsioonid	92
6.2 Ühilduvus	92
6.3 Püsivara värskendus	92
6.4 Lennuregistraator	93
6.5 Lennujärgne kontrollnimekiri	93
6.6 Hooldusjuhised	93
6.7 Veaotsingu protseduurid	94
6.8 Riskid ja hoiatused	95
6.9 Jäätmekäitlus	95
6.10 CO sertifitseerimine	96
Kaugjuhtimispuldi hoiatused	97
EASA teade	97
Algsed juhised	97
6.11 Müügijärgne teave	97

Tooteprofiil

1 Tooteprofiil

1.1 Esimene kasutamine

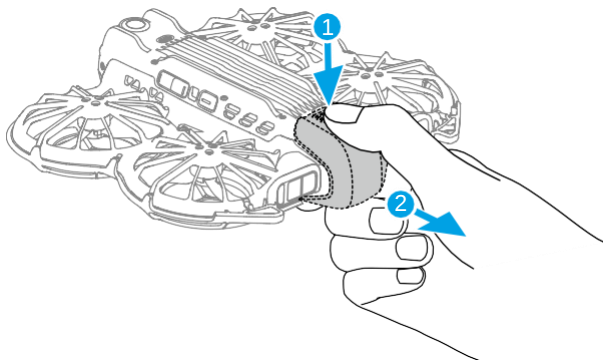
Õppevideote vaatamiseks klõpsake lingil või skannige QR-koodi.



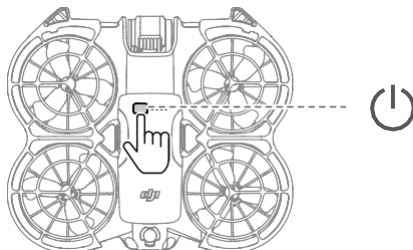
<https://www.dji.com/neo-2/video>

Lennuki ettevalmistamine

Eemaldage kaameralt stabilisaatori kaitse.



Vajutage ja seejärel hoidke DJI Neo 2 sisselülitamiseks toitenuppu all.

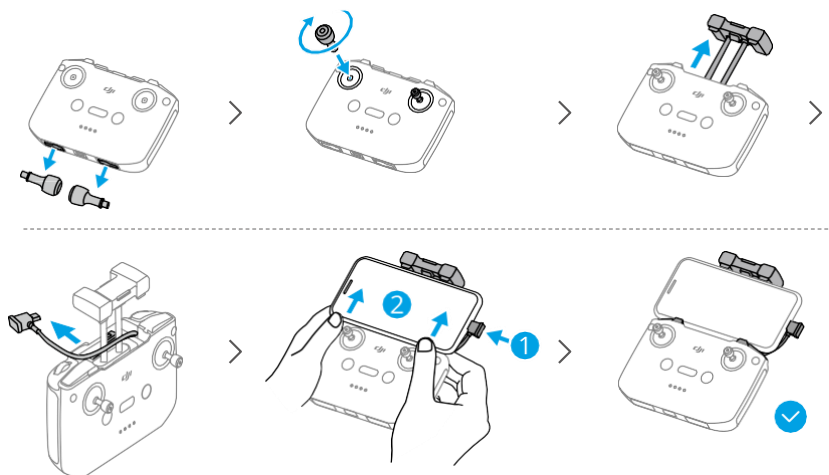




- Intelligentse lennuaku laadimiseks on soovitatav kasutada DJI laadijat. Lisateabe saamiseks külastage DJI ametlikku veebisaiti.
- Enne drooni sisselülitamist veenduge, et stabilisaatori kaitse on eemaldatud. Vastasel juhul võib see mõjutada drooni enesediagnostikat.
- Soovitatav on kinnitada stabilisaatori kaitse, kui lennumasinat ei kasutata.

DJI RC-N3 ettevalmistamine

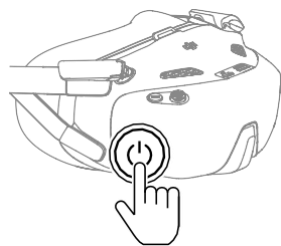
1. Eemaldage juhtkangid hoiupesadest ja kinnitage need kaugjuhtimispuldile.
2. Tõmba mobiilseadme hoidik välja. Vali sobiv kaugjuhtimispuldi kaabel vastavalt oma mobiilseadme pordi tüübile (vaikimisi on ühendatud USB-C-pistikuga kaabel). Aseta mobiilseade hoidikusse ja ühenda kaabli see ots, millel pole kaugjuhtimispuldi logo, oma mobiilseadmega. Veendu, et mobiilseade on kindlalt paigas.



- Kui Android-mobiilseadme kasutamisel kuvatakse USB-ühenduse viip, valige ainult laadimise suvand. Muud valikud võivad ühenduse ebaõnnestumist põhjustada.
- Reguleerige mobiilseadme hoidikut, et veenduda mobiilseadme kindlas kinnituses.

DJI Goggles N3 ja DJI RC Motion 3 ettevalmistamine

Gogglesi sisselülitamine

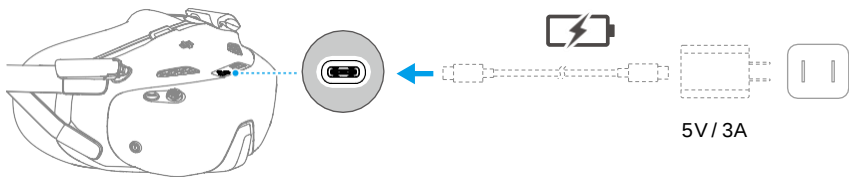


Aku praeguse taseme kontrollimiseks vajutage üks kord toitenuppu.

Prillide sisse- või väljalülitamiseks vajutage üks kord ja seejärel hoidke kaks sekundit all.

Vilkuv muster	Aku tase
 ____ Põnev roheline	40–100%
 ____ Ühtlane kollane	11–39%
 ____ Ühtlane punane	1–10%

Kui aku on madal, on soovitatav seadme laadimiseks kasutada USB-laadijat.



Allolev tabel näitab aku taset laadimise ajal:

Vilkuv muster	Aku tase
 Kollased kaunviljad	1–39%
 Rohelised kaunviljad	40–99%
 ____ Põnev roheline	100%

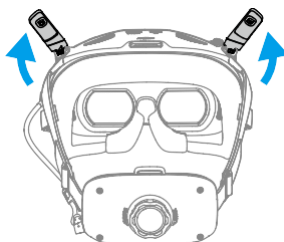
 • Prillide kasutamine ei vasta visuaalse vaatevälja (VLOS) nõudele. Mõned riigid või piirkonnad nõuavad lennu ajal visuaalse vaateleja abi. Prillide kasutamisel järgige kindlasti kohalikke seadusi ja eeskirju.

Kaitseprillide kandmine

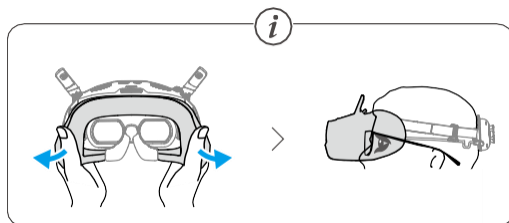
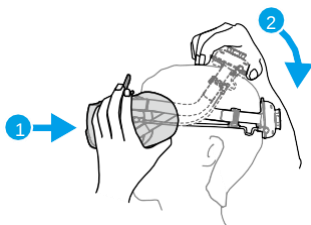


- Kui kaitseprille ei kasutata, voltige antennid kahjustuste vältimiseks kokku.
- ÄRGE rebige ega kriimustage vahtpolstrit, akupesa pehmet külge ega muid komponente teravate esemetega.
- Toitejuhet ei saa eemaldada. ÄRGE tõmmake toitejuhet jõuga, et vältida kahjustusi.

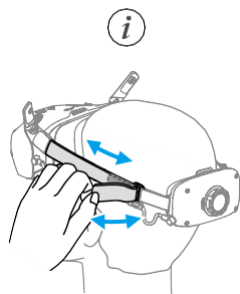
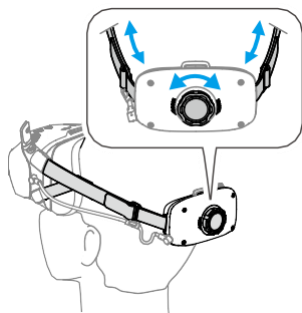
1. Voltige antennid lahti.



2. Pärast seadmete sisselülitamist pange kaitseprillid ette.

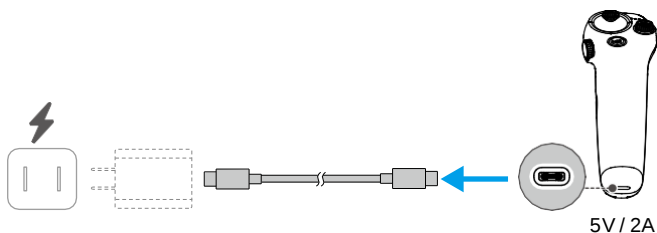


3. Peavõru pikkuse reguleerimiseks keerake patareipesa peavõru reguleerimisnuppu.



DJI RC Motion 3 ettevalmistamine

Aku laetuse taseme kontrollimiseks vajutage üks kord toitenuppu. Kui aku laetuse tase on liiga madal, laadige seda enne kasutamist.



Aktiveerimine

Enne esmakordset kasutamist tuleb toode DJI Fly rakenduse abil aktiveerida. Aktiveerimiseks on vaja internetiühendust. Aktiveerimismeetod varieerub olenevalt ostetud tootekomplektist. Toote aktiveerimiseks järgige vastavaid juhiseid.

DJI Neo 2

Vajutage ja seejärel hoidke DJI Neo 2 sisselülitamiseks toitenuppu all. Puudutage **Ühenduse juhend** Valige DJI Fly avakuva paremas alanurgas seadme mudel ja järgige seejärel ühenduse loomiseks ja aktiveerimiseks ekraanil kuvatavaid juhiseid.

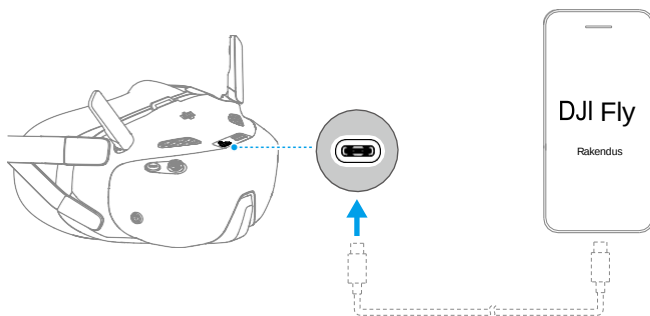
Lenda rohkem kombo

Vajutage ja seejärel hoidke toitenuppu all, et vastavalt droon ja kaugjuhtimispuhlt sisse lülitada. Veenduge, et nutitelefon on kaugjuhtimispuhldiga ühendatud, ja seejärel järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid, et droon DJI Fly abil aktiveerida.

Samuti võite drooni rakendusega ühendamiseks ja drooni aktiveerimiseks järgida eelmises jaotises kirjeldatud DJI Neo 2 aktiveerimise meetodit. Kui see on tehtud, saab drooni puldiga kasutada.

Liikumine Fly More Combo

Vajutage üks kord toitenuppu ja seejärel hoidke seda kaks sekundit all, et droon, prillid ja liikumiskontroller sisse lülitada. Ühendage prillid mobiilseadmega sobiva andmesidekaabli abil. Käivitage mobiilseadmest DJI Fly ja järgige DJI seadmete aktiveerimiseks juhiseid. Kui mobiilseadet ei õnnestu ühendada, järgige prillidel kuvatavaid juhiseid.



Püsivara värskendus

DJI Fly's kuvatakse teade, kui püsivara värskendus on saadaval. Värskenda püsivara alati, kui seda küsitakse. Vastasel juhul ei pruugi mõned funktsioonid saadaval olla.

DJI Neo 2 digitaalse saatja-vastuvõtja ettevalmistamine



- Enne kaugjuhtimispuhldi või liikumiskontrolleri kasutamist veenduge, et DJI Neo 2 digitaalne saatja-vastuvõtja on droonile kindlalt paigaldatud.
- Komplektina ostetud seadmed on eelnevalt ühendatud ja sisselülitamisel kasutusvalmis. Vastasel juhul järgige seadmete installimiseks ja ühendamiseks alltoodud samme.

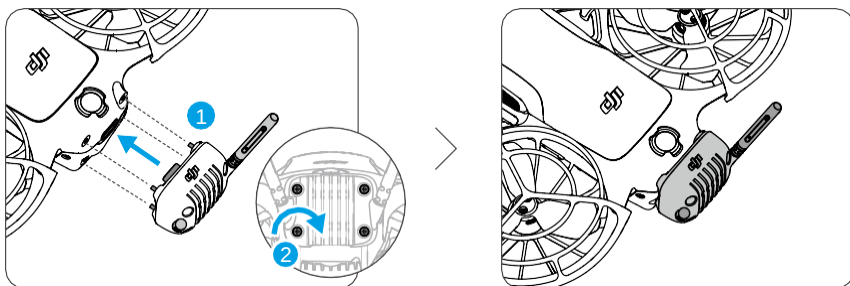


Õppevideote vaatamiseks klõpsake lingil või skannige QR-koodi.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Paigaldamine



• Kruvide eemaldamiseks ja paigaldamiseks kasutage lennukipakendis olevat kruvikeerajat. Sobimatud kruvikeerajad võivad kruvisid kahjustada.

• See toode ei toeta käigult vahetamist. Enne drooni sisselülitamist veenduge, et saatja-vastuvõtja on kindlalt paigaldatud.

• Vältige antennile välise jõu rakendamist, et vältida deformatsiooni.

• Kontrollige iga 30 lennutunni (umbes 60 lendu) järel, et saatja-vastuvõtja kruvid oleksid pingutatud.



• Pärast paigaldamist saab drooni laadida või arvutiga ühendada otse transiiveri USB-C pordi kaudu ilma lahti võtmata.

Linkimine

1. Lülitage õhusõiduk sisse ja oodake, kuni süsteemi enesediagnostika on lõppenud.

2. Luba nutitefonis Bluetooth, Wi-Fi ja asukohateenused.

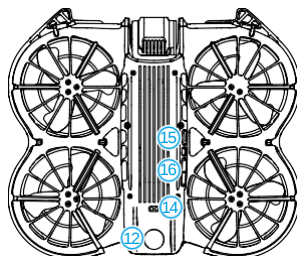
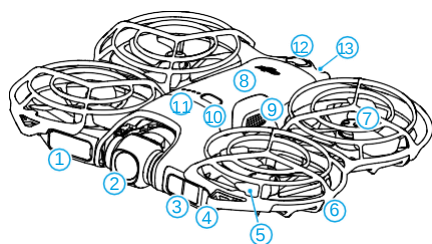
3. Puudutage **Ühenduse juhend** Valige DJI Fly avakuva paremas alanurgas drooni mudel, valige ühendusmeetod ja seejärel järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid drooniga ühenduse loomiseks.



Kui lennumasin ei suuda ühenduse loomist luua, veenduge, et kruvid on kindlalt kinni, seejärel taaskäivitage lennumasin.

1.2 Ülevaade

Lennuk

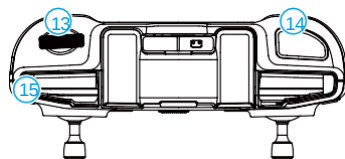
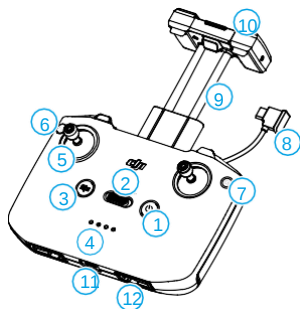


1. Ekraan
2. Gimballi ja kaamera
3. Ettepoole suunatud LiDAR^[1]
4. Olekuindikaator
5. Propellerid
6. Propellerikaitse
7. Mootorid
8. Nutikas lennuaku
9. Aku lukk
10. Toitenupp
11. Aku taseme LED-id
12. Mitmesuunaline monokulaarne nägemissüsteem^[2]
13. USB-C port
14. Allapoole suunatud infrapunaandurite süsteem
15. Õhkutõusu nupp
16. Vali nupp

[1] Ettepoole suunatud LiDAR vastab 1. klassi lasertoodete inimsilma ohutusnõuetele.

[2] Kõiksuunaline monokulaarne nägemissüsteem suudab tuvastada takistusi horisontaalsuunas ja kõrgemal.

DJI RC-N3 kaugjuhtimispuhl

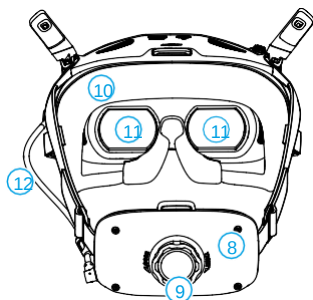
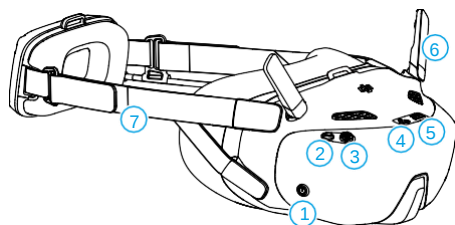


1. Toitenupp
2. Lennurežiimi lüliti

- | | |
|---|---------------------------|
| 3. Lennu pausi/koju naasmise (RTH) nupp | 9. Mobiilseadme hoidik |
| 4. Aku taseme LED-id | 10. Antennid |
| 5. Juhtpulgad | 11. USB-C port |
| 6. Kohandatav nupp ^[1] | 12. Juhtpulga hoiupesad |
| 7. Foto/video nupp | 13. Gimbal-ketas |
| 8. Kaugjuhtimispuhli kaabel | 14. Katiku-/salvestusnupp |
| | 15. Mobiilseadme pesa |

[1] Nupu funktsiooni vaatamiseks ja seadistamiseks minge DJI Fly kaameravaatesse ja puudutage ***** > Juhtimine > Nupp Kohandamine**.

DJI prillid N3

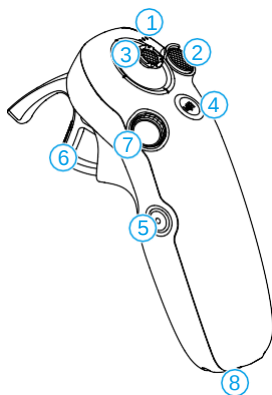


- | | |
|------------------------|-------------------------------|
| 1. Toitenupp | 7. Peapael |
| 2. Tagasi-nupp | 8. Akupesa |
| 3. 5D nupp | 9. Peavõru reguleerimise nupp |
| 4. USB-C port | 10. Vahtpolster |
| 5. microSD-kaardi pesa | 11. Objektiiv |
| 6. Antennid | 12. Toitekaabel |

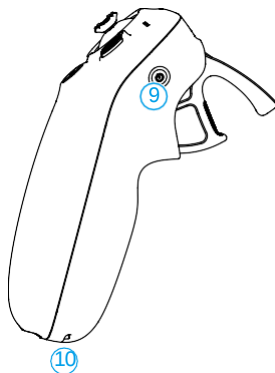


• Kui prillid on ühendatud nutitelefoni või arvutiga ja seadmed pärast ühendamist ei reageeri, minge prillide menüüsse ja valige **Seaded > Teave** ja minge OTG-juhtmega ühenduse režiimi. Kui seadmed pärast ühendamist ikka veel ei reageeri, kasutage teist andmesidekaablit ja proovige uuesti.

DJI RC Motion 3



1. Aku taseme LED-id
2. Lukustusnupp
3. Juhtkang
4. Režiiminupp
5. Katiku-/salvestusnupp



6. Kiirendi
7. Vali
8. USB-C port
9. Toitenupp
10. Kaelarihma auk

Lennuohutus

2 Lennuohutus

Pärast lennueelse ettevalmistuse lõpetamist on soovitatav treenida oma lennuoskusi ja harjutada ohutut lendamist. Valige sobiv lennupiirkond vastavalt järgmistele lennunõuetele ja -piirangutele. Lennu ajal järgige rangelt kohalikke seadusi ja eeskirju. Lugege *Ohutusjuhised* enne lendu, et tagada toote ohutu kasutamine.

2.1 Lennupiirangud

GEO (geospatial Environment Online) süsteem

DJI Geospatial Environment Online (GEO) süsteem on globaalne infosüsteem, mis pakub reaajas teavet lennuohutuse ja piirangute värskenduste kohta ning takistab mehitamata õhusõidukite (UAV) lendamist piiratud õhuruumis. Erandjuhtudel saab piiratud alasid lendude lubamiseks avada. Enne seda peate esitama avamistaotluse, mis põhineb kavandatud lennupiirkonna praegusel piirangutasemel. GEO süsteem ei pruugi täielikult vastata kohalikele seadustele ja määrustele. Teie vastutate oma lennuohutuse eest ja peate enne piiratud ala avamise taotlemist konsulteerima kohalike omavalitsustega asjakohaste juriidiliste ja regulatiivsete nõuete osas. Lisateavet GEO süsteemi kohta leiate aadressilt <https://fly-safe.dji.com>.

Lennupiirangud

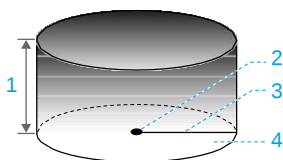
Ohutuse huvides on lennupiirangud vaikimisi lubatud, et aidata teil õhusõidukit ohutult juhtida. Saate määrata lennupiirangud kõrgusele ja distantstile. Kõrguspiirangud, distantspiiirangud ja GEO-tsoonid toimivad samaaegselt lennuohutuse tagamiseks, kui globaalne navigatsioonisatelliitide süsteem (GNSS) on saadaval. Kui GNSS pole saadaval, saab piirata ainult kõrgust.

Lennukõrguse ja -distanti piirangud

Maksimaalne kõrgus piirab drooni lennukõrgust, maksimaalne kaugus aga lennuraadiust drooni kodupunkti ümber. Neid piiranguid saab DJI Fly rakenduses muuta, et parandada lennuohutust.



- Palm Controlli ja mobiilirakenduse abil juhtimise kasutamisel on maksimaalne lennukõrgus 60 m ja maksimaalne lennudistsant ei ole piiratud. Neid piiranguid ei saa DJI Fly rakenduses muuta. Järgnev teave on asjakohane drooni kasutamisel kaugjuhtimisseadmetega.
-



1. Maksimaalne kõrgus
2. Kodupunkt (horisontaalne asend)
3. Maksimaalne kaugus
4. Õhusõiduki õhkutõusmiskõrgus

Tugev GNSS-signaal

	Lennupiirangud	Viip DJI Fly rakenduses
Maksimaalne kõrgus	Lennuki kõrgus ei tohi ületada DJI Fly's seatud väärtust.	Maksimaalne lennukõrgus saavutatud.
Maksimaalne kaugus	Lennuki ja kodupunkti vaheline sirgjooneline kaugus ei tohi ületada DJI Fly-s seatud maksimaalset lennudistantsi.	Maksimaalne lennudistants on saavutatud.

Nõrk GNSS-signaal

	Lennupiirangud	Viip DJI Fly rakenduses
Maksimaalne kõrgus	• Piisava valgustuse korral on stardipunktist kõrgus piiratud 30 meetriga. • Kui valgustus pole piisav ja allapoole suunatud infrapunaandurite süsteem töötab, on kõrgus maapinnast piiratud 2 meetriga. • Kui valgustus pole piisav ja allapoole suunatud infrapunaandurite süsteem ei tööta, on kõrgus õhkutõusmispunktist piiratud 30 meetriga.	Maksimaalne lennukõrgus saavutatud.
Maksimaalne kaugus	Piiranguid pole	



• Iga kord, kui lennumasin sisse lülitatakse, eemaldatakse kõrgusepiirang automaatselt, kui GNSS-signaal muutub tugevaks (GNSS-signaali tugevus ≥ 2), ja piirang ei jõustu isegi siis, kui GNSS-signaal pärast nõrgeneb.

• Kui lennuk lendab inertsitõttu seatud lennuulatusest välja, saate seda küll endiselt juhtida, kuid te ei saa seda enam kaugemale lennutada.

GEO tsoonid

DJI GEO süsteem määrab ohutud lennukohad, annab üksikute lendude kohta riskitasemeid ja ohutushoiatusi ning pakub teavet piiratud õhuruumi kohta. Kõiki piiratud lennualasid nimetatakse GEO-tsoonideks, mis jagunevad omakorda piirangutsoonideks, autoriseerimistsoonideks, hoiatustsoonideks, täiustatud hoiatustsoonideks ja kõrgustsoonideks. Seda teavet saate reaalajas vaadata DJI Fly-s. GEO-tsoonid on konkreetset lennualad, sealhulgas, kuid mitte ainult, lennujaamad, suured ürituste toimumiskohad, avaliku hädaolukorra (näiteks metsatulekahjude) asukohad, tuumaelektrijaamad, vanglad, valitsuse omandi ja sõjaväerajatised. Vaikimisi piirab GEO-süsteem õhukutõusmisi ja lende tsoonides, mis võivad põhjustada ohutusprobleeme. GEO-tsoonide kaart, mis sisaldab põhjalikku teavet GEO-tsoonide kohta üle maailma, on saadaval DJI ametlikul veebisaidil: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

GEO-tsoonide avamine

Iselukustuv on mõeldud autoriseerimistsoonide avamiseks. Iseavamiseks peate esitama avamistaotluse DJI FlySafe veebisaidi kaudu aadressil <https://flysafe.dji.com> Kui avamistaotlus on heaks kiidetud, saate avamislitsentsi DJI Fly rakenduse kaudu sünkroonida. Tsooni avamiseks võite teise võimalusena lennumasina otse heakskiidetud autoriseerimistsooni õhku lasta või lennutada ja tsooni avamiseks DJI Fly juhiseid järgida.

Kohandatud avamine on kohandatud erivajadustega kasutajatele. See määrab kasutaja määratletud kohandatud lennualad ja pakub erinevate kasutajate vajadustele vastavaid lennulusi. See avamisvõimalus on saadaval kõigis riikides ja piirkondades ning seda saab taotleda DJI FlySafe'i veebisaidi kaudu aadressil <https://fly-safe.dji.com>.



- Lennuohutuse tagamiseks ei saa õhusõiduk pärast lukustamata tsooni sisenemist sellest välja lennata. Kui kodupunkt asub väljaspool lukustamata tsooni, ei saa õhusõiduk koju naasta.
-

2.2 Lennukeskkonna nõuded

1. ÄRGE lennake rasketes ilmastikutingimustes, näiteks tugeva tuule, lume, vihma ja udu korral.
2. Lennake avatud aladel. Kõrged hooned ja suured metallkonstruktsioonid võivad mõjutada pardakompassi ja GNSS-süsteemi täpsust. Kui kasutate lennumasinat kaugjuhtimispuldiga, veenduge pärast õhukutõusmist, et teid teavitatakse enne lennu jätkamist teatega, et kodupunkt on uuendatud. Kui lennumasin on õhku tõusnud hoonete lähedalt, ei saa kodupunkti täpsust garanteerida. Sellisel juhul pöörake automaatse RTH ajal tähelepanelikult tähelepanu lennumasina praegusele asukohale. Kui lennumasin on lähedal...

Kodupunktiks olemise korral on soovitatav automaatne RTH tühistada ja juhtida õhusõidukit käsitsi, et see maanduks sobivasse kohta.

3. Lennake õhusõidukiga visuaalse vaatevälja (VLOS) piires. Vältige mägesid ja puid, mis blokeerivad GNSS-signaale. Kõik lennud väljaspool visuaalset vaatevälja (BVLOS) on lubatud ainult siis, kui õhusõiduki lennuomadused, piloodi teadmised ja oskused ning käitumise ohutusjuhtimine vastavad kohalikele BVLOS-i eeskirjadele. Vältige takistusi, rahvahulki, puid ja veekogusid (soovitatav on hoida veest vähemalt 1 m kaugusel). Ohutuse huvides ÄRGE lennake õhusõidukiga lennujaamade, maanteed, raudteejaamade, raudteeliinide, kesklinnade või muude tundlike alade lähedal, välja arvatud juhul, kui kohalike eeskirjade kohaselt on saadud luba või kinnitus.
4. Kui GNSS-signaal on nõrk, lendage õhusõidukiga hea valgustuse ja nähtavusega keskkonnas. Nägemissüsteem ei pruugi halbade valgustingimuste korral korralikult töötada. Lendage õhusõidukiga ainult päevasel ajal.
5. Minimeerige häireid, vältides kõrge elektromagnetismiga alasid, näiteks elektriliinide, tugijaamade, elektrialajaamade ja ringhäälingutornide lähedal asuvaid kohti.
6. Olge ettevaatlik, kui lennate 2 km (6560 jala) või kõrgemal merepinnast, kuna aku ja drooni jõudlus võib väheneda. ÄRGE lennake üle määratud kõrguse.
7. Lennuki pidurdustekonda mõjutab lennukõrgus. Mida suurem on kõrgus, seda pikem on pidurdustekond. Suurel kõrgusel lendumisel tuleks lennuohutuse tagamiseks jätta piisav pidurdustekond.
8. GNSS-i ei saa õhusõidukil polaaraladel kasutada. Kasutage selle asemel nägemissüsteemi.
9. ÄRGE tõuske õhku liikuvatelt objektidelt, näiteks autodelt, laevadelt ja lennukitelt.
10. ÄRGE tõuske õhku ühevärvilistelt pindadelt või tugevalt peegeldavatelt pindadelt, näiteks autokatuselt.
11. Olge kõrbes või rannalt õhkutõusmisel ettevaatlik, et liiv ei satuks lennukisse.
12. ÄRGE kasutage õhusõidukit tule- või plahvatusohtlikus keskkonnas.
13. Kasutage õhusõidukit ja sellega seotud seadmeid kuivas keskkonnas.
14. ÄRGE kasutage õhusõidukit ja sellega seotud seadmeid järgmistes keskkondades: õnnetuspaigad, tulekahjud, plahvatused, üleujutused, tsunamid, laviinid, maalihked, maavärinad, tolmused alad või liivatormid. Töötamise ajal vältige kokkupuudet soolalahuse ja hallitusega.
15. ÄRGE juhtige õhusõidukit linnuparvede lähedal.

2.3 Õhusõiduki vastutustundlik käitamine

Tõsiste vigastuste ja varalise kahju vältimiseks järgige järgmisi reegleid:

1. Veenduge, et te EI OLE anesteesia, alkoholi ega narkootikumide mõju all ega kannata pearingluse, väsimuse, liivelduse või muude seisundite all, mis võivad kahjustada õhusõiduki ohutut juhtimist.
2. Pärast maandumist lülitage esmalt välja lennumasin ja seejärel kaugjuhtimispult.
3. ÄRGE pillake, laske õhku, tulistage ega muul viisil heitke ohtlikke koormaid hoonetele, inimestele ega loomadele, mis võib põhjustada kehavigastusi või varalist kahju.
4. ÄRGE kasutage õhusõidukit, mis on kogemata kahjustada saanud, alla kukkunud või pole heas seisukorras.
5. Veenduge, et olete piisavalt koolitatud ja teil on olemas varuplaanid hädaolukordadeks või intsidendi korral.
6. Veenduge, et teil oleks lennuplaan. ÄRGE lennake lennukiga hoolimatult.
7. Kaamera kasutamisel austa teiste privaatsust. Järgi kindlasti kohalikke privaatsusseadusi, -eeskirju ja moraalinorme.
8. ÄRGE kasutage seda toodet muul otstarbel peale üldise isikliku otstarbe.
9. ÄRGE kasutage seda ebaseaduslikel või sobimatutel eesmärkidel, näiteks luureks, sõjalisteks operatsioonideks või volitamata uurimisteks.
10. ÄRGE kasutage seda toodet teiste inimeste laimamiseks, väärkohtlemiseks, ahistamiseks, jälitamiseks, ähvardamiseks või muul viisil seaduslike õiguste, näiteks privaatsuse ja avalikustamise õiguse rikkumiseks.
11. ÄRGE tungige teiste eraomandile.

2.4 Lennueelne kontrollnimekiri

1. Eemaldage kaameralt stabilisaatori kate.
2. Veenduge, et intelligentne lennuaku, propellerid ja propellerikaitsed on õigesti paigaldatud ja kindlalt kinnitatud.
3. Veenduge, et kaugjuhtimispult, mobiilseade ja intelligentne lennuaku on täielikult laetud.
4. Veenduge, et stabilisaator ja kaamera töötaksid normaalselt.
5. Veenduge, et mootorite tööd ei takista miski ja et need töötavad normaalselt.
6. Veenduge, et kõik kaamera objektiivid ja sensorid oleksid puhtad.

7. Enne kaugjuhtimispuldi või liikumisanduri kasutamist veenduge, et DJI Neo 2 digitaalne saatja-vastuvõtja on droonile kindlalt paigaldatud.
8. Palm Controli kasutamisel veenduge, et DJI Neo 2 on eelnevalt teie nutitelefonis DJI Flyga Wi-Fi kaudu ühenduse loonud ja rakendus töötab korralikult.
Puldi kasutamisel veendu, et pult ja DJI Fly on drooniga edukalt ühendatud.
9. Veendu, et takistuste vältimise toiming on DJI Fly's või prillides (kui neid kasutatakse) seadistatud ja **Maksimaalne kõrgus Maksimaalne kaugus** ja **Automaatne RTH kõrgus** on kõik õigesti seadistatud vastavalt kohalikele seadustele ja määrustele.
10. ÄRGE paigaldage sertifitseerimata tarvikuid ega väliseid seadmeid, kuna see võib toodet kahjustada või ohutusriske tekitada.

Lennuoperatsioonid

3 Lennuoperatsioon

DJI Neo 2 toetab mitut juhtimismeetodit erinevate stsenaariumide jaoks, et see vastaks teie vajadustele. Enne lendu veenduge, et olete iga juhtimismeetodi kohta käiva teabe ja kasutusviisiga tutvunud.



- ÄRGE puudutage DJI Neo 2 lennu ajal. Vastasel juhul võib DJI Neo 2 triivida ja kokkupõrge tekkida.
 - ÄRGE lennutage DJI Neo 2-ga kohe pärast kokkupõrget, tugevat lööki või raputust. DJI Neo 2 ei pruugi olla võimeline stabiilset lendu sooritama.
-

3.1 Peopesa juhtimine



Õppevideo vaatamiseks klõpsa lingil või skanni QR-koodi.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Palm Controlis on toetatud peopesaga õhukutõusmine ja maandumine. DJI Neo 2 nuppude abil saab teha mitu nutikat klõpsu. DJI Neo 2 lendab salvestamise ajal automaatselt pärast objekti kinnitamist. Iga režiimi parameetrite reguleerimiseks saate luua ühenduse DJI Fly rakendusega WiFi kaudu. Näitena kasutatakse vaikesätteid.

Teade



- Enne palmjuhtimise kasutamist lülitage drooniga ühendatud kaugjuhtimisseadmed ja kaitseprillid välja.



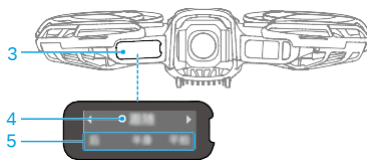
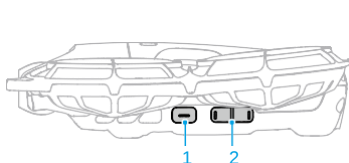
- Veenduge, et lennukeskkond vastab lennunõuetele ning et saate probleemi ilmnmisel või hädaolukorras DJI Neo 2 koheselt juhtida ja kätte saada. Olukordades, kus DJI ei pruugi olla võimeline juhtumi põhjust analüüsima, ei pruugi DJI-l olla võimalik pakkuda garantiid ja muid müügijärgseid teenuseid.

- Enne Palm Controli kasutamist veenduge, et droon on eelnevalt teie nutitelefonis DJI Flyga Wi-Fi kaudu ühenduse loonud. Palm Controli kasutamisel ilma selleta

Rakenduse abil saate lennu ajal rikke korral selle DJI Fly'ga WiFi kaudu ühendada ja õnnetuse vältimiseks käsitsi juhtida. Kui teie nutitelefon ei saa lennuga ühendust luua (nt WiFi-ühenduse katkemise tõttu), lülitage juhtimise üle lennuga ühendatud kaugjuhtimispuhast.

- Veenduge, et lendaksite avatud ja takistusteta keskkonnas, kus pole WiFi-signaali häireid.
 - Palm Controli kasutamisel on maksimaalne lennukõrgus 60 m. Ohutuse tagamiseks hoidke visuaalset otsenähtavust (VLOS) kontrollitud alal.
 - DJI Neo 2 maandub automaatselt järgmistes olukordades. Jälgige kindlasti töökeskkonda, et vältida maandumisest tingitud kaotust või kahjustumist.
 - Aku on kriitiliselt tühi.
 - Positsioneerimine ebaõnnestub ja seade lülitub asendirežiimi.
 - tuvastab kokkupõrke, aga ei satu alla.
 - Peopesalt õhkutõusmisel või sellele maandumisel järgige järgmisi reegleid:
 - Lennukit tuleks võimaluse korral juhtida tuulevaikses keskkonnas.
 - Õhkutõusmisel hoidke lennuki kere külgi altpoolt. Vigastuste või kahjustuste vältimiseks ÄRGE pange sõrmi propellerikaitsetesse ega propelleri pöörlemisalas.
 - ÄRGE sooritage õhkutõusu ega maandumist liikumise ajal. Vastasel juhul võib lennuk triivida ja toimuda kokkupõrge. Maandumise ajal ei pruugi mootorid käe liikumise ajal peatuda.
 - ÄRGE visake lennukit õhkutõusmise ajal.
 - ÄRGE proovige lennumasinat haarata selle lennu ajal.
 - Peopesale maandumiseks asetage käsi lennumasina alla, et see pärast maandumist maha ei kukuks.
 - Tõuse õhku piisavalt valgustatud ja rikkaliku tekstuuriga pinnaga keskkonnas. ÄRGE lennake keskkonda, mille valgustus erineb oluliselt praegusest asukohast.
 - Kui droon ei suuda palmidega õhkutõusu või maandumist sooritada, järgige tõrkeotsinguks drooni hääluhiseid või looge üksikasjade saamiseks ühendus DJI Fly rakendusega. Hääluhised toetavad inglise või mandariini keelt vastavalt rakenduse keeleseadele viimase ühenduse jaoks. Teisi keeli ei toetata.
-

Režiimide vahetamine ja sätete muutmine



1. Õhkutõusu nupp
2. Vali nupp
3. Ekraan
4. Pildistamisrežiim
5. Pildistamisparameetrid

Pildistamisrežiimide vahetamine

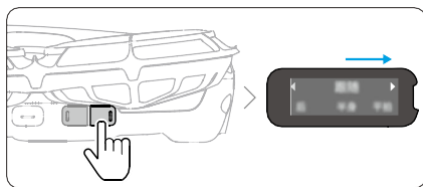
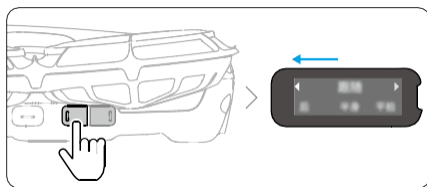
Pärast drooni esmakordset sisselülitamist on vaikerežiimiks Jälgimine. Teiste režiimide, näiteks Dronie või Ringrežiim, vahetamiseks vajutage valimisnuppu* ja palju muud.

Pärast režiimide vahetamist annab lennumasin hääljuhisega teada valitud režiimist, samal ajal kui ekraanil kuvatakse praegune režiim ja parameetrid.

* Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel on saadaval intelligentsemad pildistamisrežiimid. Värskendage drooni püsivara uusimale versioonile; vastasel juhul ei pruugi mõned pildistamisrežiimid saadaval olla.

Pildistamisparameetrite määramine

1. Parameetrite sätetesse sisenemiseks vajutage ja hoidke valimisnuppu 2 sekundit all. Ekraanil vilkuv üksus on see, mida saab reguleerida.
2. Väärtuse reguleerimiseks vajutage valikunuppu.



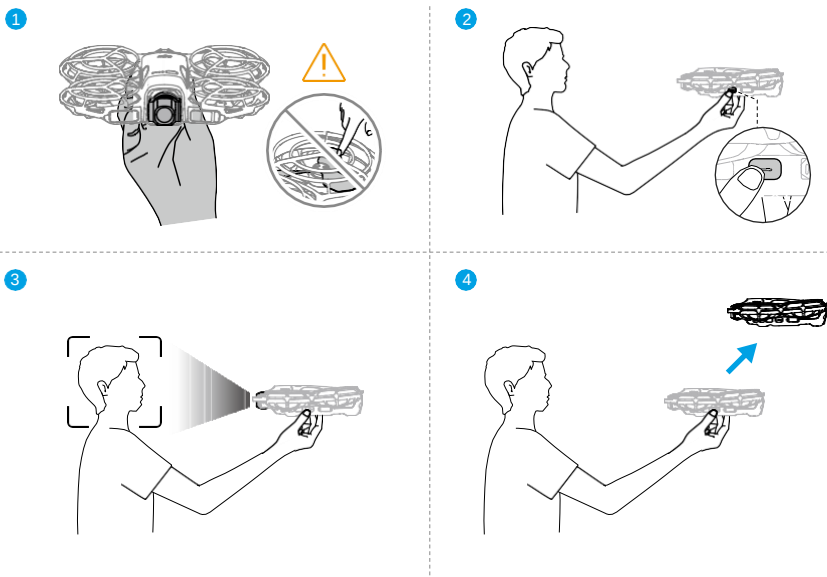
3. Järgmise sätteüksuse juurde liikumiseks vajutage uuesti valimisnuppu ja hoidke seda all.
4. Praeguste sätete salvestamiseks ja väljumiseks vajutage õhkutõusmisnuppu.

Palm Takeoff ja Smart Snaps

⚠ • Smart Snapsi kasutamisel järgige kindlasti kohalikke privaatsusseadusi ja -määrusi.

- Smart Snaps toetab ainult inimeste jälgimist.
- Peopesaga õhkutõusmist ja maandumist toetatakse peopesaga juhtimise, mobiilirakenduse juhtimise ja kaugjuhtimispuuldiga juhtimise puhul. Erinevus seisneb selles, et kaugjuhtimispuuldi kasutamisel ei toetata peopesaga juhtimiseks mõeldud nutikaid klõpse ja enne õhkutõusmist ei ole vaja subjekti kinnitust.

1. Lülitage DJI Neo 2 sisse. Hoidke seda paigal ja oodake, kuni süsteemi enesediagnostika on lõppenud.
2. Veenduge, et jätke piisavalt ruumi manööverdamiseks vastavalt eelseadistatud parameetritele, nagu kaugus ja kõrgus. Soovitud režiimi valimiseks vajutage valimisnuppu.
3. Peopesaga õhkutõusmiseks järgige alltoodud samme.



- a. Peopesaga õhkutõusmiseks on vaja katsealuse kinnitust. Hoidke lennuki kere külgi altpoolt, kaamera objekti poole. Veenduge, et teie käsi ei blokeeriks kaamerat ja õhkutõusul poleks takistusi.

⚠ • ÄRGE asetage sõrmi propellerite pöörlemisalasse.

- b. Siruta käsi välja, suuna kaamera objekti poole ja hoida seda paigal.

Vajutage ja hoidke all õhkutõusmisnuppu. Lennuk annab hääljuhiseid valitud režiimist ja loendurist ning seejärel tõuseb automaatselt õhku. Õhkutõusu tühistamiseks vajutage uuesti õhkutõusmisnuppu enne loenduse lõppu.



- Kui objekti varjab takistus või keskkonnavalgustus ei ole sobiv, võib objekti kinnitamine ebaõnnestuda.
 - Peopesaga õhkutõusmisel lendab lennuk pärast õhkutõusmist lühikese vahemaa tagurpidi. Lennuohutuse tagamiseks pöörake tähelepanu lennumasina tagaosale.
-

4. DJI Neo 2 alustab salvestamist või pildistamist vastavalt valitud režiimile ja selle eelseadistatud parameetritele.

5. Salvestatud materjali vaatamiseks ja lühikeste videote loomiseks ühenda DJI Neo 2 DJI Flyga.

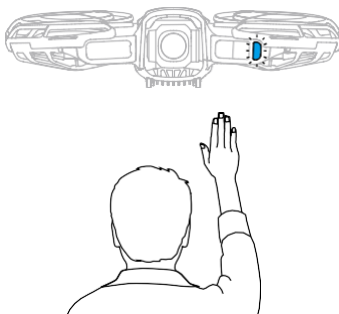
Žestide juhtimine

Lennuki asukoha muutmiseks Spotlighti ja ActiveTracki ajal kasutage žeste.



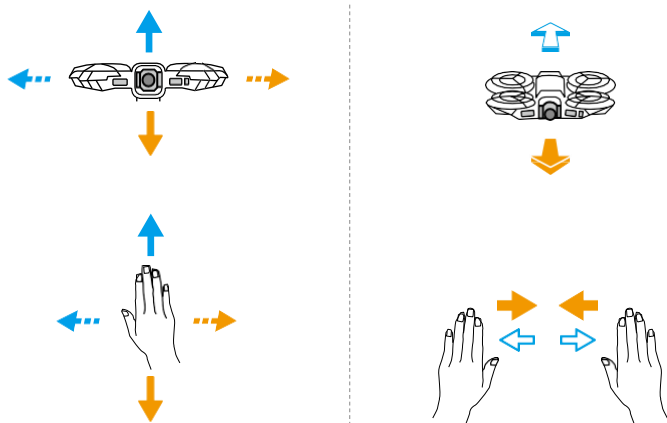
- Žestijuhtimine on vaikselt keelatud. Žestijuhtimise lubamiseks looge ühendus DJI Fly rakendusega ja järgige selle funktsiooni avamiseks õpetust.
 - Enne žestijuhtimise kasutamist veenduge, et kõik järgmised tingimused on täidetud.
 - Ainult hetkel jälgitav või fookuseeritud objekt saab lennumasinat juhtida.
 - Hoidke drooni ja oma peopesa vahel horisontaalselt 2–5 m kaugust.
 - Objekt peab olema kaamera vaateväljas täielikult ja selgelt nähtav, ilma igasuguste takistusteta.
 - Hoidke sõrmed sirged ja vältige paksude või labakindade kandmist.
-

Tõstke peopesa kaamera poole. Kui olekuindikaator muutub siniseks, saate lennumasinat žestidega juhtida.

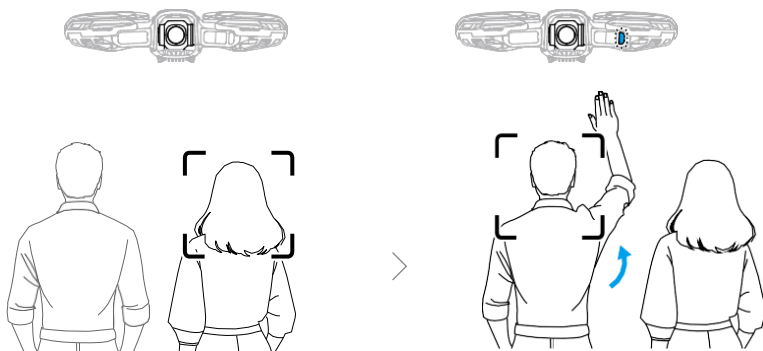


- Lennuki suuna juhtimiseks liigutage peopesa üles, alla, vasakule või paremale.

- Hoidke mõlemad peopesad lennumasina poole. Kui olekuindikaator vilgub kaks korda siniselt, liigutage käsi teineteisest lähemale või kaugemale ja hoidke neid sellises asendis, et lennumasin edasi või tagasi lendaks.



- Žestjuhtimisest väljumiseks suruge käsi rusikasse või langetage see. Olekuindikaator kustub ja lennumasin jääb hõljuma. Edasine jälgimine toimub korrigeeritud suunas ja kaugusel.
- Jälgimisobjekti vahetamiseks peaks algne objekt jääma paigale ja žestide juhtimise režiimist väljuma. Uus objekt peaks seisma algse objekti kõrval (poole kehapikkuse ulatuses), sirutama ühe käe, peopesa drooni poole, ja hoidma seda asendit üle 2 sekundi. Pärast edukat vahetamist jääb olekuindikaator siniseks ja lennumasin jälgib uut objekti.

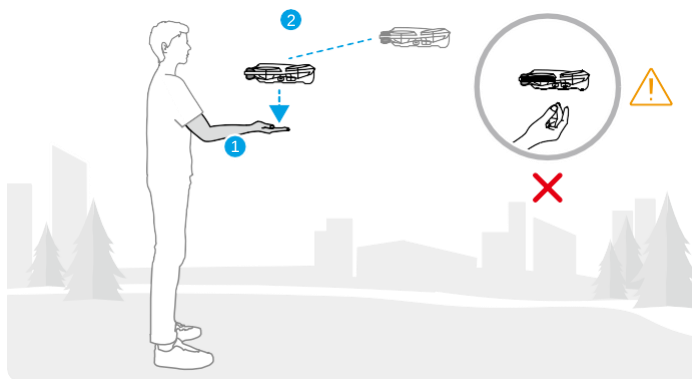




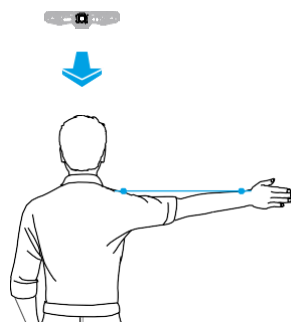
- Lennumasin ei suuda vältida liikuvaid objekte, näiteks inimesi, loomi või sõidukeid. Žestjuhtimise kasutamisel pöörake lennuohutuse tagamiseks tähelepanu ümbritsevale keskkonnale.
- ÄRGE kasutage žestjuhtimist aladel, kus on väikeseid või peeneid objekte (nt puuksad või elektriliinid), läbipaistvaid objekte (nt vesi või klaas) või ühevärvilisi pindu (nt valged seinad).
- Žestjuhtimine võib liiga pimedates või liiga eredates valgustingimustes ebaõnnestuda. Kasutage žestidega seotud funktsioone sobivas valgusvahemikus (5–100 000 luksi).

Palmi juurde tagasi pöördumine

Veendu, et lennuk hõljub paigal. Pööra näoga lennumasina poole, peopesa välja sirutatud. Veendu, et su käsi on lennumasina kõrgusest madalamal. Hoia peopesa sirgelt ja kindlalt, kõik sõrmed täielikult välja sirutatud. Oota, kuni lennuk naaseb ja maandub su käele.



Kui õhusõiduk on kaugel, pöörake esmalt näoga õhusõiduki poole ja sirutage üks käsi küljele, et anda sellele märku tagasipöördumiseks. Kui õhusõiduk on lähemale lennanud, sirutage peopesa ja oodake, kuni see teie käele maandub.



- Maandumisel sirutage kindlasti sõrmed täielikult välja, et vältida propellerite puudutamist. ÄRGE proovige maandumise ajal lennuki kere külgedest haarata samamoodi nagu õhkutõusmisel.
- Peopessa naasmise sooritamisel hoidke drooni ja peopesa vahel horisontaalselt 2–5 m kaugust ja vertikaalselt 2 m kaugust.
- Kui lennumasin ei saa lähedalt vaadates peopessa naasta, siis muutke oma asukohta või lennumasina asendit žestide abil, et vältida lennumasina pimealasid, ja proovige seejärel uuesti.
- Lennuki tagasikutsumiseks ühe külili sirutatud käega hoidke lennumasinat horisontaalselt oma käest 10 m kaugusel. Veenduge, et teie käsi oleks tõstmisel täielikult sirutatud. ÄRGE tõstke mõlemat kätt korraga.



- Peopesaga maandumise ajal võib õhusõiduk veidi tõusta ja seejärel peopesale maanduda. Hoidke oma käsi paigal ja sõrmi välja sirutatud.
- Jälgimis- ja prožektorrežiimides jääb lennumasin paigale hõljuma, kui kaamera salvestamise ajal objekti kaotab. Lennu ajal ühenduse loomiseks käivitage nutitefonis WiFi kaudu DJI Fly. Ühenduse loomiseks peab nutitefon olema eelnevalt DJI Flyga ühendatud. Veenduge juhtnuppude vaates, et ülesanne on juba peatatud, valige **Käsitsi juhtimine** režiimiloendist ja maandage seejärel lennuk virtuaalsete juhtkangide abil.

3.2 Mobiilirakenduse juhtimine



Õppevideo vaatamiseks on soovitatav klõpsata alloleval lingil või skannida QR-koodi.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Mobiilirakenduse juhtimise kasutamiseks ühenda DJI Neo 2 nutitefonis WiFi kaudu DJI Fly rakendusega ja juhi DJI Neo 2 rakendusest. Mobiilirakenduse juhtimises on saadaval kõik palmijuhtimise funktsioonid. Rakenduses saab määrata parameetreid ja teha nutikaid klõpse. Toetatud on ka muud funktsioonid, näiteks käsitsi juhtimine, heli salvestamine ja hääljuhtimine.

Teade



- Enne mobiilirakenduse juhtimise kasutamist veenduge järgmises:
 - Lülitage drooniga ühendatud kaugjuhtimisseadmed välja, et otsevaadet saaks mobiilirakendusse lülitada.
 - Lülitage Bluetooth ja Wi-Fi välja kõigis teistes nutitefonides, mis on varem drooniga ühenduse loonud, et vältida ühenduse häireid või ülevõtmist.
- Mobiilirakenduse juhtimine toetab RTH-d. Vaadake [Tagasi koju](#) üksikasjade saamiseks.



- Veenduge, et lendaksite avatud ja takistusteta keskkonnas, kus pole WiFi-signaali häireid. Vastasel juhul võib rakenduse ühendus DJI Neo 2-ga katkeda, mis võib mõjutada lennuohutust.
- Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel on DJI Neo 2 maksimaalne lennukõrgus 60 m. Ohutuse tagamiseks hoidke visuaalset otsenähtavust (VLOS) kontrollitud alal.
- DJI Neo 2 maandub automaatselt järgmistes olukordades. Jälgige kindlasti töökeskkonda, et vältida DJI Neo 2 kadumist või kahjustumist maandumise ajal.
 - Aku on kriitiliselt tühi.
 - Positsioneerimine ebaõnnestub ja seade lülitub asendirežiimi.
 - tuvastab kokkupõrke, aga ei satu alla.

DJI Neo 2 ühendamine

1. Lülitage DJI Neo 2 sisse ja oodake, kuni süsteemi enesediagnostika on lõppenud.
2. Luba nutitefonis Bluetooth, Wi-Fi ja asukohateenused.

3. Puudutage **Ühenduse juhend** rakenduse avakuva paremas alanurgas valige seadme mudel ja seejärel **Ühenduse loomine mobiilseadme kaudu**.

4. Valige otsingutulemustest soovitud seade. Pärast edukat ühendamist kuvatakse juhtnuppude vaade. Nutitelefoni esmakordsel DJI Neo 2-ga ühendamisel vajutage kinnitamiseks DJI Neo 2 toitenuppu ja hoidke seda all.



- WiFi-ühenduse loomiseks võite DJI Fly avakuval puudutada ka QuickTransferi või Wi-Fi-seadmete paneeli.
- DJI Neo 2-ga ühendatud nutitelefoni vahetamiseks keelake enne DJI Neo 2 ühendamist uue nutitelefoni hetkel ühendatud nutitelefoni Bluetooth ja Wi-Fi.

Hääljuhtimine

Juhtelementide vaates puudutage valikut



ekraani paremal küljel otsevaate all, et lubada häälkäsklused

juhtimine. DJI Neo 2 juhtimiseks kasutage häälkäsklust. Levinud käskluste kuvamiseks puudutage hüpikaknas vastavat nuppu. Häälkäsklused toetavad loomuliku keele sisendit.



- Hääljuhtimine toetab rakenduse keele järgi inglise või mandariini keelt.
- Hääljuhtimise kasutamisel optimaalse kogemuse saamiseks keerake telefoni helitugevust üles.

3.3 Kaugjuhtimispuuldi juhtimine

Automaatne õhkutõusmine

1. Käivitage DJI Fly ja sisenege kaameravaatesse.

2. Täitke kõik lennueelse kontrollnimekirja etapid.

3. Puudutage . Kui õhkutõusmiseks on tingimused ohutud, vajutage kinnitamiseks nuppu ja hoidke seda all.

4. Lennuk tõuseb õhku ja hõljub maapinna kohal.

Automaatne maandumine

1. Kui maandustingimused on ohutud, puudutage , seejärel puudutage ja hoidke all  kinnitamiseks.

2. Automaatse maandumise saab tühistada, puudutades .

3. Kui allapoole suunatud nägemissüsteem töötab normaalselt, on maandumiskaitse lubatud.

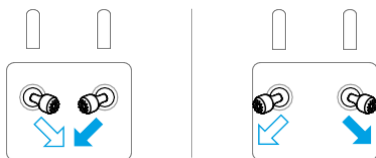
4. Mootorid peatuvad pärast maandumist automaatselt.

⚠ • Valige maandumiseks sobiv koht.

Mootorite käivitamine/peatamine

Mootorite käivitamine

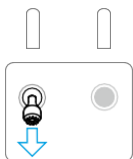
Mootorite käivitamiseks tehke ühte allpool näidatud kombineeritud kangikäsklustest (CSC). Kui mootorid on hakanud pöörlema, vabastage mõlemad kangid samaaegselt.



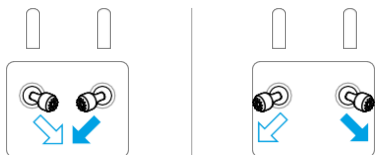
Mootorite peatamine

Mootoreid saab peatada kahel viisil:

1. meetod: Kui lennuk on maandunud, lükake gaasihoob alla ja hoidke seda all, kuni mootorid seiskuvad.



2. meetod: Kui õhusõiduk on maandunud, sooritage üks allpool näidatud CSC-dest, kuni mootorid seiskuvad.



Mootorite peatamine lennu ajal

⚠ • Mootorite seiskamine lennu ajal põhjustab lennuki allakukkumise.

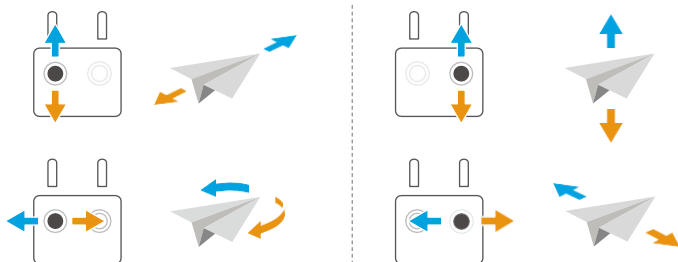
Vaikimisi säte **Propelleri avariipeatus** DJI Fly rakenduses on **Ainult hädaolukorras**, mis tähendab, et mootoreid saab lennu ajal peatada ainult siis, kui õhusõiduk tuvastab hädaolukorra, näiteks kui õhusõiduk on kokkupõrkes, mootor on seiskunud, õhusõiduk rullub õhus või on juhitavuse kaotanud ja tõuseb või laskub väga kiiresti. Mootorite lennu ajal peatamiseks tehke sama CSC, mida kasutati mootorite käivitamiseks. Pange tähele, et mootorite peatamiseks peate CSC sooritamise ajal juhtkangide all hoidma kaks sekundit. **Propelleri avariipeatus** saab muuta **lgal ajal** rakenduses. Kasutage seda valikut ettevaatlikult.

Lennuki juhtimine

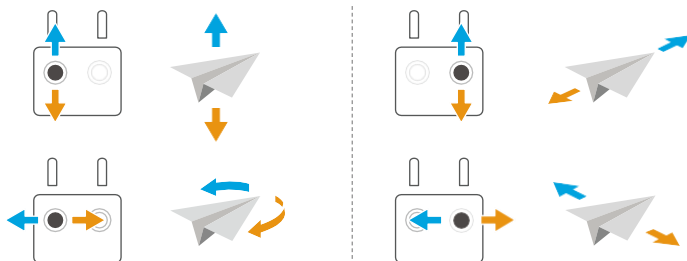
Lennuki liikumise juhtimiseks saab kasutada kaugjuhtimispuldi juhtkangide funktsioone. Juhtkangide režiimid on 1, 2 või 3, nagu allpool näidatud.

Kaugjuhtimispuldi vaikerežiimiks on režiim 2. Selles kasutusjuhendis kasutatakse režiimi 2 näitena juhtkangide kasutamise illustreerimiseks. Mida rohkem kang keskelt eemale lükatakse, seda kiiremini lennumasin liigub.

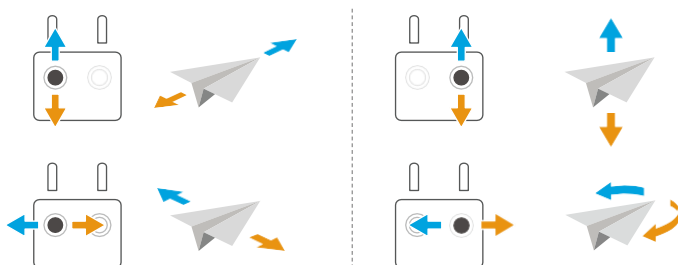
Režiim 1



2. režiim



Režiim 3



Õhkutõusmise/maandumise protseduurid



- ÄRGE õhku laske õhusõidukit peopesast ega seda käes hoides.
- ÄRGE juhtige lennumasinat, kui valgustus on liiga hele või liiga tume, et lennu jälgimist puldiga jälgida. Teie vastutate ekraani heleduse ja otsese päikesevalguse hulga õige reguleerimise eest, et vältida ekraani selge nägemise raskusi.

1. Lennueelne kontroll-leht on loodud selleks, et aidata teil ohutult lennata. Vaadake enne iga lendu läbi täielik lennueelne kontroll-leht.
2. Asetage lennumasin avatud ja tasasele pinnale, nii et lennumasina tagaosa on teie poole.
3. Lülitage kaugjuhtimispuul ja lennumasin sisse.
4. Käivitage DJI Fly ja sisenege kaameravaatesse.
5. Oodake, kuni drooni enesediagnostika on lõppenud. Kui DJI Fly ei kuva ühtegi ebaregulaarset hoiatust, võite mootorid käivitada.
6. Õhkutõusmiseks lükake gaasihooba aeglaselt üles.
7. Maandumiseks hõljuge tasase pinna kohal ja lükake gaasihoob alla, et laskuda.
8. Pärast maandumist vajutage gaasihoob alla ja hoidke seda all, kuni mootorid seiskuvad.
9. Lülitage lennumasin enne kaugjuhtimispuuldi välja.



- Kaugjuhtimispuuldi kasutamisel on peopesaga õhkutõusmine endiselt toetatud, kui DJI Neo 2 õhkutõusmisnuppu all hoida. Lennuki maandumiseks saab teha ka peopesaga maandumise. Peopesaga juhtimise nutikad klõpsud ei ole toetatud. Seotud teade ja juhised on sarnased peopesaga juhtimise omadega. Erinevus seisneb selles, et enne õhkutõusmist ei ole vaja subjekti kinnitust. Vaadake [Peopesa kontrolli](#) lisateabe saamiseks vaadake jaotist.

Intelligentsed lennurežiimid

FocusTrack



- Lennuk ei tee FocusTracki kasutamise ajal automaatselt fotosid ega videoid. Fotode tegemiseks või videote salvestamiseks juhtige lennumasinat käsitsi.

Tähelepanu keskpunktis

Võimaldab gimbal-kaameral kogu aeg objekti poole pöörduda, samal ajal kui sa lendu käsitsi juhid.

Kui nägemissüsteem töötab normaalselt, möödub õhusõiduk takistusest või pidurdab selle tuvastamisel vastavalt takistuse vältimise toimingu seadistusele. **Möödaviik** või **Pidur** DJI Fly's.



Sportrežiimis on takistuste vältimine keelatud.

Toetatud õppeained:

- Statsionaarsed objektid
- Liikuvad objektid (ainult sõidukid ja inimesed)

Huvipunkt (POI)

Võimaldab õhusõidukil objekti ümber lennata.

Kui nägemissüsteemid töötavad normaalselt, möödub lennumasin takistustest olenemata lennurežiimidest või DJI Fly takistuste vältimise toimingute sätetest.

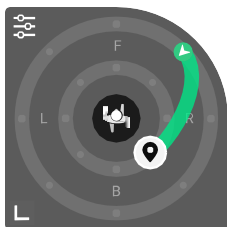
Toetatud õppeained:

- Statsionaarsed objektid
- Liikuvad objektid (ainult sõidukid ja inimesed)

ActiveTrack

Jälgimissuuna muutmiseks puudutage või libistage jälgimisiratast ja lennumasin lendab automaatselt oma praegusest asukohast mööda  genereeritud trajektoori sihtkohta. valitud jälgimissuuna  ja jätka jälgimist. Kasutajad saavad jälgimissuunda, kõrgust ja kaugust ka käsitsi reguleerida juhtkangide abil. Puudutage nuppu FocusTrack

Rakenduses  jälgimisparameetreite määramiseks klõpsake seadete ikooni.



Kui nägemissüsteemid töötavad normaalselt, möödub lennumasin takistustest olenemata lennurežiimidest või DJI Fly takistuste vältimise toimingute sätetest.

Toetatud õppeained:

Liikuvad objektid (ainult sõidukid ja inimesed). Automaatrežiim toetab ainult sõidukeid ja inimesi.

Kui objekt on inimene, saab lennumasin automaatselt sobitada erinevaid pildistamisrežiime.

stseenid. Kasutajad saavad pildistamisstseeni ikooni  puudutades käsitsi pildistamisstseeni vahetada. Valitud stseeni põhjal rakendab õhusõiduk vastavaid jälgimisparameetreid.



- ÄRGE määrake suusatades pildistamisstseeni käsitsi tavalisele või jalgrattasõidule. Vastasel juhul ei saa jälgimise efekti ja lennuohutust garanteerida.

ActiveTracki toetatud kauguse ja kõrguse vahemikud õhusõiduki ja objekti vahel on täpsustatud allpool.

Teema	Inimesed	Sõidukid/paadid
Horisontaalne kaugus	4–20 meetrit	4–50 m
Kõrgus	0,5–15 m	0,5–50 m



- Lennumasin lendab toetatud vahemaa ja kõrguse vahemikku, kui vahemaa ja kõrgus on ActiveTracki käivitamisel vahemikust väljas.
- Dünaamilise objekti kiirus ei tohiks ületada 12 m/s; vastasel juhul ei suuda õhusõiduk korralikult jälgida.

Teade



- Lennumasin ei suuda vältida liikuvaid objekte, näiteks inimesi, loomi või sõidukeid. FocusTracki kasutamisel pöörake lennuohutuse tagamiseks tähelepanu ümbritsevale keskkonnale.

- ÄRGE kasutage FocusTracki piirkondades, kus on väikeseid või peeneid objekte (nt puuoksad või elektriliinid), läbipaistvaid objekte (nt vesi või klaas) või ühevärvilisi pindu (nt valged seinad).
 - Kui õhusõiduk jälgib objekti, vältige objekti järske ja kiireid pidurdusi. Õhusõiduk ei pruugi inertsi tõttu õigeaegselt pidurdada, mis võib viia kokkupõrkeni.
 - Olge alati valmis vajutama kaugjuhtimispuldi lennupausi nuppu või Hädaolukorras drooni käsitsi juhtimiseks **Stop** puudutage DJI Fly's .
 - Olge FocusTracki kasutamisel eriti valvas järgmistes olukordades:
 - Jälgitav objekt ei liigu tasasel tasapinnal.
 - Jälgitav objekt muudab liikumise ajal drastiliselt kuju.
 - Jälgitav objekt on pikemat aega vaateväljast väljas.
 - Jälgitav objekt asub suurtel monokroomsetel aladel, näiteks kõrbetes.
 - Jälgitava objektil on ümbritseva keskkonnaga sarnane värv või muster.
 - Valgustus on äärmiselt tume (<5 luksi) või ere (>100 000 luksi).
 - FocusTracki kasutamisel järgige kindlasti kohalikke privaatsusseadusi ja -määrusi.
 - Soovitatakse jälgida ainult sõidukeid ja inimesi (kuid mitte lapsi). Teiste objektide jälgimisel olge ettevaatlik.
 - Toetatud liikuvate objektide puhul viitavad sõidukid autodele. ÄRGE jälgige kaugjuhtimisega autot.
 - Jälgitav objekt võib kogemata teise objekti vastu vahetada, kui nad teineteisest lähedalt mööduvad.
-

FocusTracki kasutamine

Enne FocusTracki lubamist veenduge, et lennukeskkond on avatud ja takistusteta ning piisavalt valgustatud.

Puudutage FocusTracki ikooni  kaameravaate vasakul pool või valige objekt

ekraanil, et FocusTrack lubada. Pärast lubamist puudutage FocusTracki ikooni  uuesti väljumiseks.



Kasutamise ajal vajutage objekti valiku tühistamiseks kaugjuhtimispuldil nuppu „Lennu paus“.

Kiirvõtted

QuickShots sisaldab mitut pildistamisrežiimi. Lennumasin salvestab automaatselt vastavalt valitud pildistamisrežiimile ja genereerib lühikese video.

Teade



- Boomerangi kasutamisel veenduge, et teil oleks piisavalt ruumi.
 - Kasutage QuickShotsi kohtades, kus pole hooneid ega muid takistusi. Veenduge, et lennutrajektoril ei oleks inimesi, loomi ega muid takistusi.
 - Pöörake alati tähelepanu õhusõiduki ümber olevatele objektidele ja kasutage kaugjuhtimispulti, et vältida kokkupõrkeid või õhusõiduki takistamist.
 - ÄRGE kasutage QuickShotsi üheski järgmistest olukordadest:
 - Kui objekt on pikemat aega varjatud või visuaalsest vaateväljast väljas.
 - Kui objekt asub suurtel monokroomsetel aladel, näiteks lumega kaetud aladel või kõrbetes.
 - Kui objekt on ümbrusega sarnase värvi või mustriaga.
 - Kui objekt on õhus.
 - Kui objekt liigub kiiresti.
 - Valgustus on äärmiselt tume (<5 luksi) või ere (>10 000 luksi).
 - ÄRGE kasutage QuickShotsi hoonete lähedal või nõrga GNSS-signaaliga kohtades. Vastasel juhul muutub lennutrajektor ebastabiilseks.
 - QuickShotsi kasutamisel järgige kindlasti kohalikke privaatsusseadusi ja -määrusi.
-

QuickShotsi kasutamine

1. Puudutage kaameravaate paremal küljel olevat võtterežiimi ikooni ja valige Kiirvõtted.
2. Pärast ühe alamrežiimi valimist puudutage plussikooni või lohistage objekt ekraanil. Seejärel puudutage pildistamise alustamiseks. Lennuk salvestab materjali, sooritades valitud valiku kohaselt eelseadistatud lennuliigutust, ja genereerib seejärel video. Kui salvestamine on lõppenud, lendab lennuk tagasi algasendisse.
3. Puudutage või vajutage üks kord kaugjuhtimispuldi lennupausi nuppu. Lennumasin väljub kohe kiirrežiimist ja hõljub.

Püsikiiruse hoidja

Püsikiiruse hoidja võimaldab lukustada lennukiirust ja stabilisaatori pöörlemiskiirust, muutes juhtimise lihtsamaks ja kaamera liikumise sujuvamaks. Rohkem kaamera liigutusi, näiteks spiraalselt ülespoole liikumist ja stabilisaatori pöörlemist, saab saavutada juhtkangi ja nupu sisendi suurendamise abil.



- Püsikiirusehoidja takistuste vältimise funktsioon järgib praegust lennurežiimi. Lennake ettevaatlikult.
-

Püsikiirusehoidja kasutamine

1. Seadke üks kaugjuhtimispuldi kohandatav nupp püsikiirusehoidjale.
2. Juhtkangide vajutamisel vajutage püsikiiruse hoidja nuppu ja lennumasin lendab automaatselt praeguse kiirusega.
3. Kui keerate kaugjuhtimispuldi nuppu gimballi nurga reguleerimiseks, vajutage püsikiirusehoidja nuppu ja gimbal pöörleb automaatselt vastavas suunas praeguse pöörlemiskiirusega.



- Ripatsi pöörlemine peatub, kui see jõuab oma liikumispiirini.
 - Kui reguleerite kardaani pöörlemise ajal kardaani nurka, teeb kardan vastava seadistuse ja jätkab seejärel pöörlemist.
-

4. Vajutage üks kord kaugjuhtimispuldi lennupausi nuppu või puudutage  püsikiirusehoidja režiimist väljumiseks.

Heli salvestamine rakenduse kaudu

Rakenduse kaameravaates puudutage  > **Kaamera** rakenduse salvestamise lubamiseks ja valige mürasummutusefekt. Heli salvestatakse vastava helisalvestusseadmega samal ajal, kui lennumasin videot salvestab. Mikrofoni ikoon kuvatakse otsevaates.

Toetatud helisalvestusseadmete hulka kuuluvad nutitelefoni sisseehitatud mikrofoni, DJI Mic 2 ja Bluetooth-kõrvaklapid. Ühilduvate Bluetooth-seadmete loendi leiad DJI Neo 2 ametliku veebilehe allalaadimiste lehelt. Mõnede Bluetooth-kõrvaklappide kasutamisel võib esineda helisalvestuse ühilduvusprobleeme. Enne salvestamist testige neid kindlasti.



- ÄRGE lülitage salvestamise ajal ekraani välja ega lülitage teistele rakendustele.
-



- Helisalvestuse saab lubada või keelata ainult enne salvestamist.

- DJI Fly albumivaates videote vaatamisel või allalaadimisel liidetakse helisalvestusfunktsiooniga salvestatud heli automaatselt videofailiga.

3.4 Kaasahaarav liikumiskontroll



- See osa tutvustab lennu toimimist DJI Neo 2 kasutamisel koos DJI Goggles N3 (edaspidi prillid) ja DJI RC Motion 3 (edaspidi liikumiskontroller) kaameraga. Täpsema teabe saamiseks vaadake prillide ja liikumiskontrolleri vastavaid kasutusjuhendeid.

Alltoodud sammud aitavad teil lennukit õigesti juhtida.

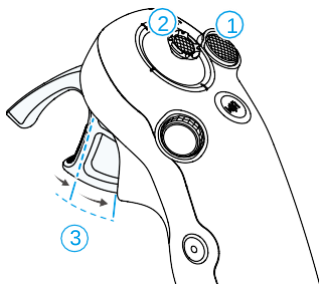
1. Asetage droon avatud ja tasasele pinnale nii, et drooni tagaosa oleks kasutaja poole.
2. Lülitage sisse prillid, kaugjuhtimispult ja lennumasin.
3. Enne prillide pähepanemist oodake, kuni drooni ekraan süttib.
4. Käivitage mootorid.
5. Kontrollige prillide lennu otsevaadet, et veenduda hoiatuste puudumises ja GNSS-signaali tugevuses.
6. Lennuki mootorite käivitamiseks vajutage kaks korda lukustusnuppu ja seejärel hoidke seda all, et lennuk õhku tõusta. Lennuk tõuseb umbes 1,2 m kõrgusele ja hõljub.
7. Lennuki automaatseks maandumiseks ja mootorite peatamiseks vajutage ja hoidke lukustusnuppu all, kui see hõljub.
8. Lülitage droon, kaitseprillid ja kaugjuhtimispult välja.

Põhilend



- Enne esimest lendu on soovitatav õppematerjali prillidega vaadata. Mine aadressile **Seaded > Juhtimine > Liikumiskontrolleri lennuõpetus**.

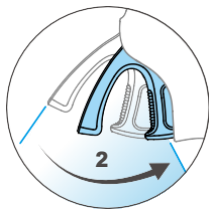
Juhtige drooni DJI RC Motion 3 lukustusnupu, juhtkangi ja gaasipedaali abil.



1. Lennuki õhkutõusmise, maandumise ja pidurdamise juhtimiseks kasutage lukustusnuppu.
2. Liigutage juhtkangi, et lennukas tõuseks, laskuks või horisontaalselt vasakule või paremale liiguks.-.
3. Gaasipedaali vajutamisel on kaks rõhutaset. Õrnalt esimese ja teise peatuse keskele vajutades on tunda märgatavat pausi. Lennuki erinevate toimingute juhtimiseks vajutage gaasipedaali erinevate peatusteni.

* Kui lihtne ACRO pole lubatud või lihtsa ACRO toiminguks on valitud Libistamine.

	Kui gaasipedaali ei vajutata, siis lennuk hõljub.
	Gaasipedaali õrnalt esimese peatumiseni vajutades saate lennukasina suunda reguleerida, kallutades liikumiskontrollerit vertikaalselt vasakule või paremale. Pane tähele, et lennuk ei lenda sel ajal edasi.



Vajuta gaasipedaali teise peatuseni, et lennuk lendaks prillides oleva ringi suunas.

Õhkutõusmine, pidurdamine ja maandumine

Õhkutõus: Lennuki mootorite käivitamiseks vajutage kaks korda lukustusnuppu, seejärel vajutage ja hoidke nuppu uuesti all, et lennuk õhku tõusta. Lennuk tõuseb umbes 1,2 m kõrgusele ja hõljub õhus.

Pidurdamine: Lennuki pidurdamiseks ja paigal hõljumiseks vajutage lennu ajal lukustusnuppu. Lennu juhtimise taastamiseks vajutage uuesti.

Maandumine: Lennuki automaatseks maandumiseks ja mootorite peatamiseks vajutage ja hoidke lukustusnuppu all, kui see hõljub.



- Pärast seda, kui lennumasin mootorid on lukustusnupu topeltvajutusega käivitatud, lükake juhtkangi aeglaselt üles, et lennumasin õhku tõusta.
- Kui Easy ACRO on keelatud ja lennuk on maandumispositsioonile jõudnud, lükake juhtkangi õrnalt allapoole, et see maanduda. Pärast maandumist lükake juhtkangi alla ja hoidke seda selles asendis, kuni mootorid seiskuvad.

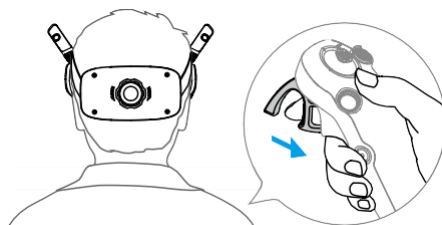
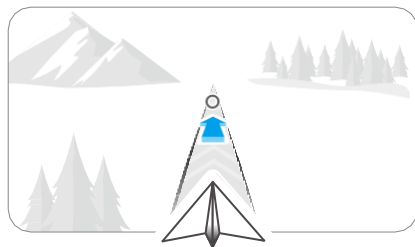


- Kui lennu ajal tekib hädaolukord (näiteks kokkupõrge või õhusõiduk on kontrolli alt väljas), käivitage lukustusnupu neli korda vajutamine funktsiooni „Stopp Motors Midflight“ (mootorite seiskamine lennu ajal), mis peatab õhusõiduki mootorid kohe. **Funktsioon „Mootori peatamine lennu ajal“ põhjustab õhusõiduki allakukkumise. Liikuge ettevaatlikult.**
- Liikumiskontrolleri kasutamisel lennuohutuse tagamiseks vajutage enne prillide kasutamist üks kord lukustusnuppu, et pidurdada ja hõljuda. Selle tegemata jätmine on ohutusrisk ja võib põhjustada õhusõiduki juhitavuse kaotamise või vigastusi.

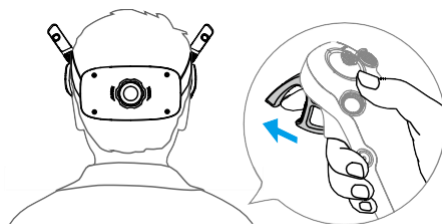
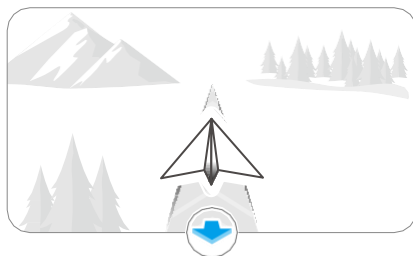
Edasi ja tagasi lendamine

Edasi või tagasi lendamiseks vajuta liikumiskontrolleri gaasipedaali. Kiirendamiseks rakenda vajutamisel või lükkamisel suuremat survet. Peatumiseks ja hõljumiseks vabasta nupp.

Vajuta gaasipedaali teise peatuseni, et lennuk lendaks prillides oleva ringi suunas.



Lennuki tagurdamiseks lükka gaasipedaali ettepoole.



Lennuki orientatsiooni reguleerimine

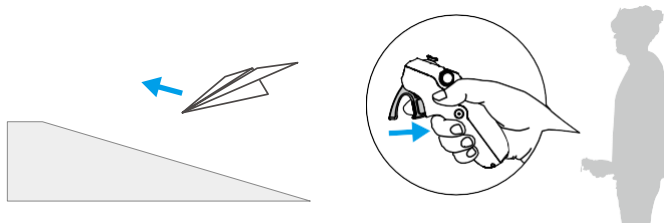
Vajutage gaasipedaali õrnalt esimese peatumiseni ja kallutage samaaegselt liikumiskontrolleri ülaosa mõlemas suunas, et lennumasin pöörleks. Mida suurem on kaldenurk, seda

Liikumiskontrollerit kasutades pöörleb lennuk kiiremini. Prillide ring liigub vasakule ja paremale ning lennu otsevaade muutub vastavalt.

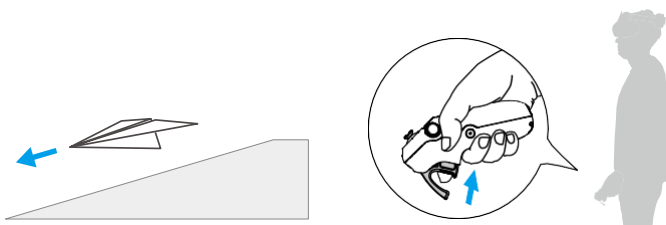


Lennuki nurga all tõusmine või laskumine

Kui lennuk peab lendama ülespoole suunatud nurga all, vajutage gaasipedaali teise peatuseni, kallutades samal ajal liikumiskontrollerit üles.

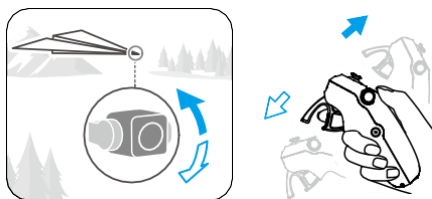


Kui lennuk peab lendama allapoole suunatud nurga all, vajutage gaasipedaali teise peatuseni, kallutades samal ajal liikumiskontrollerit allapoole.



Gimbali ja kaamera juhtimine

Lennu ajal või kui gaasipedaali ei vajutata ja lennumasin hõljub, kallutage liikumiskontrollerit üles ja alla, et juhtida stabilisaatori kallet. Stabilisaatori kalle muutub vastavalt liikumiskontrolleri kaldele ja on alati kooskõlas liikumiskontrolleri suunaga. Prillide ring liigub üles ja alla ning lennu otsevaade muutub vastavalt.



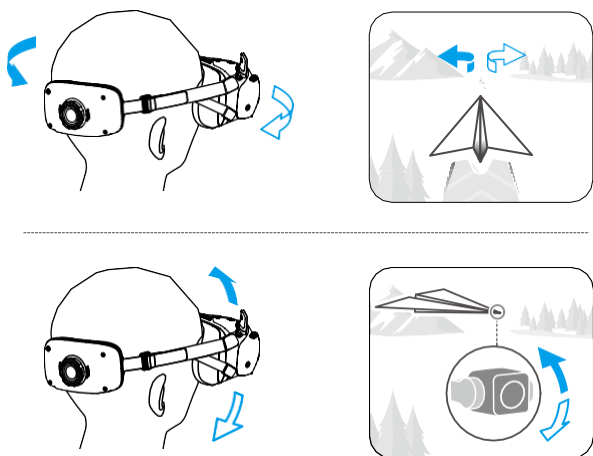
- Enne õhkutõusmist või lukustusnupu kasutamisel lennumasina hõljumiseks ei saa kardaani kallet juhtida.
- Liikumiskontrolleril oleva nupu abil kerige kaamera kallutamiseks üles või alla enne õhkutõusmist või RTH ja maandumise ajal.

Pea jälgimine

Pärast pea jälgimise lubamist saab lennu ajal pea liigutustega juhtida drooni horisontaalset orientatsiooni ja stabilisaatori kallet. Avage otseteemenüü

Lennu otsevaates avage kiirjuhtimismenüü ja klõpsake  pea jälgimise lubamiseks.

Pea jälgimise režiimis ei saa liikumiskontroller stabilisaatori kallet juhtida ja juhtimine on saadaval ainult drooni kaudu. Kasutajad saavad drooni suunda endiselt juhtida liikumiskontrolleri kallutamisega ilma gaasipedaali vajutamata.



Lihtne ACRO

Kasuta liikumiskontrollerit lihtsa ACRO-toimingute sooritamiseks, sh ettepoole salto, tagasi salto, rullumine ja 180° triiv.



- Takistuste vältimine on keelatud, kui lihtne ACRO on lubatud. Takistuste vältimine jätkub automaatselt, kui lihtne ACRO on keelatud. Enne lihtsa ACRO toimingute tegemist pöörake tähelepanu ümbrusele ja veenduge, et läheduses pole takistusi.

- Lihtne ACRO pole järgmistel juhtudel saadaval:

- Õhusõiduk tõuseb õhku, hõljub õhus, maandub või naaseb koju;
- Lennuk on sportrežiimis;
- Lennuki aku tase on alla 35%;
- Lennuki lennukõrgus on alla 1,5 m;
- Tuule kiirus on üle 4 m/s;
- Positioneerimise jõudlus on halb (GNSS ja nägemissüsteem pole saadaval);
- Lennuk asub piirangutsooni või kõrgustsooni puhvervööndis või läheneb maksimaalsele lennudistsantsile.

- Kasutage Easy ACRO-t ettevaatusega järgmistes olukordades:

- Kui õhusõiduki asendinurk suureneb (näiteks pöörte tegemisel, kiirel kiirendamisel või aeglustamisel või kui tuule kiirus on üle

2 m/s), tuleb samuti suurendada lennuki kõrgust. Vastasel juhul ei pruugi Easy ACRO saadaval olla.

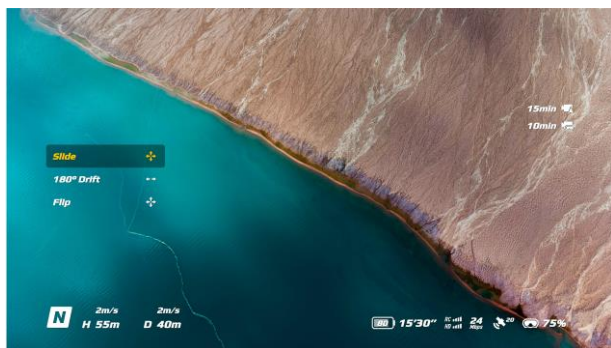
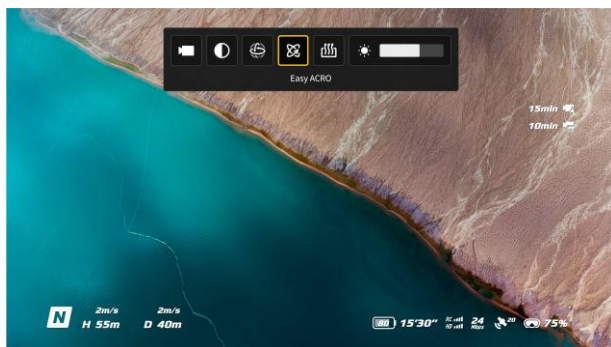
- Kui õhusõiduki asendinurk ei ole stabiilne (näiteks pöörete tegemisel, kiirel kiirendamisel või aeglustamisel, kui tuule kiirus on üle 2 m/s või kui Easy ACRO-d pidevalt käivitatakse), võib õhusõiduk pärast Easy ACRO-toimingute sooritamist külgsuunas triivida ja selle kõrgus ei pruugi olla stabiilne. Kokkupõrgete vältimiseks pöörake tähelepanu ümbritsevale keskkonnale ja õhusõiduki kõrgusele.



• Lihtsat ACRO-d ei saa järgmistel juhtudel lubada:

- Video salvestamisel;
- Kui pea jälgimine on lubatud;
- DJI FPV kaugjuhtimispuldiga 3 kasutamisel.

1. Avage kontekstimenüü ja valige **Lihtne ACRO**. Lennuk on lihtsas ACRO-režimis. Vaadake valitud toimingut prillide otsevaate vasakul küljel.



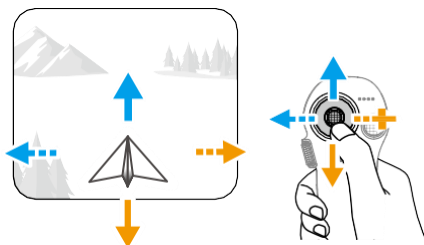
2. Lihtsate ACRO-toimingute vahel vahetamiseks kasutage liikumiskontrolleril olevat ketast.

3. Kui Easy ACRO on lubatud, liigutage juhtkangi, et teha erinevaid Easy ACRO toiminguid, nagu allpool näidatud.

Slaid

Lennuki tõusmiseks või laskumiseks lükake juhtkangi üles või alla.

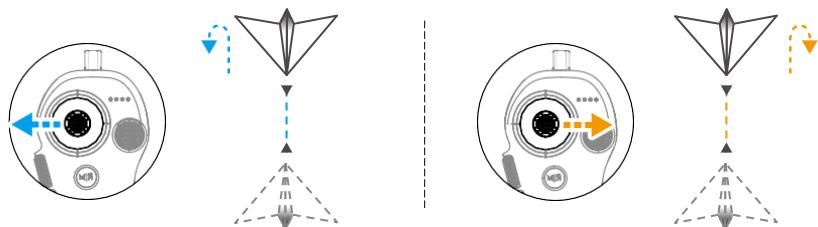
Lennuki horisontaalseks vasakule või paremale liikumiseks lükake juhtkangi vasakule või paremale.



180° triiv

Lennuki 180° vasakule või paremale triivimiseks lükake juhtkangi vasakule või paremale.

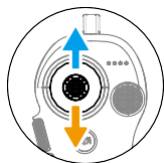
Selles režiimis ei reageeri lennumasin juhtkangi üles või alla vajutamisele.



Pööramine

Lennuki edasi-tagasi salto sooritamiseks lükake juhtkangi üles või alla.

Lükake juhtkangi vasakule või paremale, et lennumasin teeks ühe rulli vasakule või paremale.



3.5 Videosalvestuse soovitused ja näpunäited

1. Lennueelne kontroll-leht on loodud selleks, et aidata kasutajal ohutult lennata ja lennu ajal videoid filmida. Enne iga lendu vaadake läbi täielik lennueelne kontroll-leht.
2. Kaugjuhtimispuldi kasutamisel on soovitatav teha fotosid või salvestada videoid tavalises või filmirežiimis lendamise ajal.
3. ÄRGE lennake halva ilmaga, näiteks vihmasel või tuulisel päeval.
4. Valige kaamera sätted, mis vastavad teie vajadustele kõige paremini.
5. Tehke lennukatseid lennumarsruutide määramiseks ja stseenide eelvaatamiseks.
6. Sujuva ja stabiilse lennu tagamiseks juhtige DJI Neo 2 õrnalt.
7. Pärast lennu eemaldage DJI Neo 2 mõlemal küljel asuvatest õhuvõtuavadest võõrkehad, et vältida ummistust.

Lennuk

4 Lennuk

4.1 Lennurežiimid

Palm Controli ja mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel ei toeta DJI Neo 2 lennurežiimide vahetamist.

DJI RC-N3 kaugjuhtimispuldi kasutamisel saab lennurežiimi vahetada tavalise, sportliku ja filmirežiimi vahel, kasutades kaugjuhtimispuldi lennurežiimi lülitit.

Liikumiskontrolleri kasutamisel saab lennurežiimide vahel vahetada tavalise ja sportliku vahel, kasutades liikumiskontrolleril olevat režiiminuppu.

FPV kaugjuhtimispuldi kasutamisel saab lennurežiimi vahetada tavalise ja sportliku režiimi vahel, kasutades kaugjuhtimispuldi lennurežiimi lülitit.

Tavaline režiim: Lennuk suudab täpselt hõljuda ja stabiilselt lennata ning sobib enamikeks lennusihtsitatsioonideks.

Sportrežiim: Sportrežiimis suureneb lennumasina maksimaalne horisontaalne lennukiirus. Pange tähele, et takistuste vältimise funktsioon on sportrežiimis keelatud.

Kinorežiim: Kinorežiim põhineb tavarežiimil piiratud lennukiirusega, mis muudab drooni salvestamise ajal stabiilsemaks.

Lennuk lülitub automaatselt asendirežiimile (ATTI), kui nägemissüsteem pole saadaval või on keelatud ja GNSS-signaal on nõrk või kompassi töös esineb häireid. ATTI-režiimis võib ümbrus õhusõidukit kergemini mõjutada. Keskkonnategurid, näiteks tuul, võivad põhjustada õhusõiduki horisontaalset triivi, mis võib kujutada endast ohtu, eriti suletud ruumides lendamisel. Õhusõiduk ei suuda automaatselt hõljuda ega pidurdada, seetõttu peaks piloot õnnetuste vältimiseks õhusõiduki võimalikult kiiresti maanduma.



- Lennurežiimid toimivad ainult käsitsi lendamisel kaugjuhtimispuldi abil.



- Sportrežiimis suurenevad õhusõiduki maksimaalne lennukiirus ja pidurdusteecond märkimisväärselt. Tuulevaikses ilmas on vajalik minimaalne pidurdusteecond 20 m.
 - Tuulevaikses olukorras on õhusõiduki tõusmisel ja laskumisel sportrežiimis või tavarežiimis nõutav minimaalne pidurdusteecond 5 m.
 - Lennuki reageerimisvõime suureneb märkimisväärselt spordirežiimis, mis tähendab, et kaugjuhtimispuldi juhtkangi väike liigutus tähendab, et lennuk liigub suure vahemaa taha. Jälgige lennu ajal piisavat manööverdamisruumi.
 - Spordirežiimis salvestatud videotes võib esineda värisemist.
-

4.2 Õhusõiduki oleku indikaator



Lennuki olekuindikaatorite kirjeldused

Tavaline		
	Vilgub aeglaselt siniselt	Palmi/Palmi maandumise otsimine on pooleli
 × 2	Vilgub kaks korda siniselt	Mõlemad käed on žestide juhtimise ajal kinnitatud
 —	Ühtlane sinine	Žestide juhtimine
	Kaunviljad rohelsed	Käsitsi juhtimine
	Vilgub valgelt	Fotode loendur
 —	Ühtlane valge	Video salvestamine
Hoiatussundid		
	Vilgub kiiresti punaselt	Aku/GNSS ja visuaalne režiim on kriitiliselt tühi (asendirežiim lubatud)
 —	Ühtlane punane	Jälgitav objekt kadunud / õhkutõus on keelatud (nt aku tühjeneb) ^[1]
	Vilgub aeglaselt kollaselt	Käivitab automaatselt RTH, kui Smart Snaps ootamatult sulgub

[1] Kui lennumasin ei saa õhku tõusta, kui olekuindikaator on pidevalt punane, vaadake DJI Fly hoiatusteadet.

4.3 Tagasi koju

Lugege selle jaotise sisu hoolikalt läbi, et olla kursis õhusõiduki käitumisega kojunaasmise (RTH) režiimis.

Lennuki juhtimisel puldi või mobiilirakenduse abil on saadaval RTH-funktsioon. RTH-funktsioon lennutab lennuki automaatselt tagasi viimasesse salvestatud kodupunkti. RTH-funktsiooni saab käivitada kolmel viisil: kasutaja käivitab RTH aktiivselt, lennukil on tühi aku või kaugjuhtimispuldi signaal või videoülekanne signaal on kadunud (rikkekindel RTH). Kui lennuk salvestab kodupunkti edukalt ja positsioneerimissüsteem töötab normaalselt, siis RTH-funktsiooni käivitamisel lendab lennuk automaatselt tagasi ja maandub kodupunkti.



Kodupunkt: Kodupunkt salvestatakse õhkutõusmisel, kui õhusõidukil on

tugev GNSS-signaal 📶 26. Pärast kodupunkti salvestamist annab DJI Fly hääluhise. Vaikimisi on kodupunktiks seatud õhkutõusmiskoht. Lennu ajal sõltuvad kodupunkti uuendused juhtimismeetodist.

- Lennuki juhtimisel kaugjuhtimispuldiga saab kodupunkti käsitsi uuendada *** > **Ohutus** vajadusel lennu ajal DJI Fly lehel (nt kui teie positsioon on muutunud).
- Mobiilirakenduse juhtimise puhul uuendatakse kodupunkti dünaamiliselt objekti asukoha põhjal, kui kasutatakse funktsiooni Jälgi või muid objekti jälgimise funktsioone.

RTH ajal kuvatakse kaameravaates AR RTH marsruut, mis aitab teil näha tagasiteed ja tagada lennuohutuse. Kaameravaates kuvatakse ka AR kodupunkt. Kui lennumasin jõuab kodupunktist kõrgemale alale, pöörab stabilisaatori kaamera automaatselt allapoole. AR-lennuki vari ilmub kaameravaatesse, kui lennumasin läheneb maapinnale, võimaldades teil lennumasinat juhtida, et see maanduks teie eelistatud asukohta täpsemalt.

Kaameras kuvatakse AR-i kodupunkt, AR-i RTH-marsruut ja AR-i õhusõiduki vari. Vaikimisi vaade. Kuva saab muuta *** > **Ohutus** > **AR-seaded**.



- AR RTH marsruuti kasutatakse ainult viitamiseks ja see võib erinevates olukordades tegelikust lennumarsruudist erineda. Pöörake RTH ajal alati tähelepanu ekraanil kuvatavale reaalajas vaatele. Lennake ettevaatlikult.
- RTH ajal reguleerib droon automaatselt stabilisaatori kallet, et suunata kaamera vaikimisi RTH marsruudi poole. Ripatsiketta kasutamine kaamera orientatsiooni reguleerimiseks või kaugjuhtimispuldi kohandatavate nuppude vajutamine kaamera tsentreerimiseks peatab drooni stabilisaatori kalde automaatse reguleerimise, mis võib takistada AR RTH marsruudi vaatamist.

Teade



- Kui positsioneerimissüsteem töötab ebanormaalselt, ei pruugi lennumasin olla võimeline kodupunkti naasma. Failsafe RTH ajal võib lennumasin lülituda ATTI-režiimi ja maanduda automaatselt, kui positsioneerimissüsteem töötab ebanormaalselt.
- Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel sooritab õhusõiduk ainult maandumise ja ei saa RTH-d sooritada, kui GNSS-signaali pole.
- Kui GNSS-signaali pole, ÄRGE lennake üle veepindade, klaaspindadega hoonete või kohtades, kus kõrgus maapinnast on suurem

kui 10 m. Kui positsioneerimissüsteem töötab ebanormaalselt, lülitub õhusõiduk ATTI-režiimi.

- Enne iga lendu on oluline määrata sobiv RTH-kõrgus. Käivitage DJI Fly ja määrake RTH-kõrgus.
- Lennuk ei suuda RTH ajal takistusi tuvastada, kui keskkonnatingimused ei ole tuvastussüsteemile sobivad.
- GEO tsoonid võivad RTH-d mõjutada. Vältige GEO tsoonide lähedal lendamist.
- Liiga suure tuulekiiruse korral ei pruugi lennumasin suuta kodupunkti naasta. Lennake ettevaatlikult.
- Pöörake RTH ajal erilist tähelepanu väikestele või peentele objektidele (näiteks puuksad või elektriliinid) või läbipaistvatele objektidele (näiteks vesi või klaas). Hädalukorras väljuge RTH-st ja juhtige õhusõidukit käsitsi.
- Määrake täiustatud RTH väärtuseks **Eelseadistus** Kui RTH-teel on elektriline või ülekandemaste, millest õhusõiduk ei saa mööda minna, veenduge, et RTH-kõrgus on seatud kõrgemaks kui kõik takistused.
- Lennuk pidurdab ja naaseb koju vastavalt viimastele sätetele, kui **Täiustatud RTH** DJI Fly seadeid muudetakse RTH ajal.
- Kui RTH ajal reguleeritakse maksimaalset kõrgust allapoole praegust kõrgust, laskub õhusõiduk kõigepealt maksimaalsele kõrgusele ja jätkab seejärel koju naasmist.
- RTH kõrgust ei saa RTH ajal muuta.
- Kui praeguse kõrguse ja RTH kõrguse vahel on suur erinevus, ei saa akutoite hulka täpselt arvutada tuulekiiruse erinevuste tõttu erinevatel kõrgustel. Pöörake erilist tähelepanu DJI Fly akutoite viipadele ja hoiatustele.
- Kui kaugjuhtimispuldi signaal on täiustatud RTH režiimis normaalne, saab kaldenurga kangi kasutada lennukiiruse juhtimiseks, kuid suunda ja kõrgust ei saa juhtida ning lennumasinat ei saa juhtida vasakule või paremale lendama. Kaldenurga kangi pidev vajutamine kiirendamiseks suurendab aku energiatarvet. Lennumasin ei saa takistustest mööda hiilida, kui lennukiirus ületab efektiivse tuvastamiskiiruse. Kui kaldenurga kang lõpuni alla lükata, pidurdab lennumasin, hõljub paigal ja väljub RTH režiimist. Lennumasinat saab juhtida pärast kaldenurga kangi vabastamist.
- Kui lennumasin jõuab eelseadistatud RTH ajal tõustes lennumasina praeguse asukoha või kodupunkti kõrguse piirini, siis lennumasin lõpetab tõusmise ja naaseb kodupunkti praegusel kõrgusel. Pöörake RTH ajal tähelepanu lennuohutusele.

- Kui kodupunkt asub kõrgustsoonis, kuid õhusõiduk ei ole kõrgustsoonis, siis laskub õhusõiduk kõrgustsooni jõudes allapoole kõrguspiiri, mis võib olla madalam kui seatud RTH kõrgus. Lennake ettevaatlikult.
 - Lennuk väljub RTH-režiimist, kui ümbritsev keskkond on RTH lõpetamiseks liiga keeruline, isegi kui tuvastussüsteem töötab korralikult.
 - RTH-d ei saa automaatse maandumise ajal käivitada.
-

Täiustatud RTH

Kui täiustatud RTH käivitub, planeerib lennumasin automaatselt parima RTH-trajektoori, mis kuvatakse DJI Fly's ja mida kohandatakse vastavalt keskkonnale. RTH ajal kohandab lennumasin lennukiirust automaatselt vastavalt keskkonnateguritele, nagu tuule kiirus, tuule suund ja takistused.

Kui puldi ja drooni vaheline juhtimissignaal on hea, väljuge RTH-režiimist  järgmiselt: DJI Fly's koputades või puldil RTH nuppu vajutades. Pärast RTH režiimist väljumist saate drooni uuesti kontrolli alla.

Päästiku meetod

Kasutaja käivitab aktiivselt RTH

- **Peopesa kontroll:** Kui lennumasin on objektist 5 meetri raadiuses, sirutage peopesa välja; lennumasin naaseb automaatselt ja maandub teie käele, kui olete peopesaga ühenduse kinnitanud.
- **Mobiilirakenduse juhtimine:** Lennu ajal puuduta  DJI Fly kaameravaate vasakul küljel. Hüpaknase vajuta ja hoi RTH ikooni all, et RTH käivitada.
- **Kaugjuhtimispuldi kasutamine:** Lennu ajal saate RTH-d käivitada vajutades ja hoides all kaugjuhtimispuldi RTH nuppu või puudutades DJI Fly kaameravaate vasakut külge ja seejärel vajutades ja  hoides all RTH ikooni.

Kui kaugjuhtimispuldi signaal RTH ajal kaob, jätkab lennumasin RTH protseduuri olenemata eelseadistatud signaali kadumise toimingust.
- **Liikumiskontrolleri kasutamine:** RTH alustamiseks vajutage ja hoidke liikumiskontrolleri režiiminuppu all. Lennumasin lendab tagasi viimati uuendatud kodupunkti. RTH ajal vajutage RTH tühistamiseks üks kord lukustusnuppu. Pärast RTH-režiimist väljumist taastavad kasutajad lennumasina üle kontrolli.

Lennuki aku on tühi

Lennu ajal, kui aku tase on madal ja sellest piisab vaid kodupunkti lendamiseks, kuvatakse DJI Fly's hoiatusteade. Kui puudutate RTH kinnitamiseks või ei tee enne loenduri lõppu midagi, alustab droon automaatselt madala akutasemega RTH-d.

Kui tühistate aku tühjenemise RTH teate ja jätkate lennumasinaga lendamist, maandub lennumasin automaatselt, kui aku praegune tase suudab lennumasinat praeguselt kõrguselt laskumiseks toetada vaid nii kaua, kui on vaja.

Kaugjuhtimisreedmeid saab kasutada õhusõiduki horisontaalse liikumise juhtimiseks maandumisprotsessi ajal. Lennutage õhusõiduk võimalikult kiiresti maandumiseks sobivasse kohta.



- Kui intelligentse lennuaku tase on liiga madal ja koju naasmiseks pole piisavalt võimsust, maanduge õhusõiduk nii kiiresti kui võimalik. Hilinenud tegevus käivitab tõukejõu järkjärgulise vähenemise, mis võib täieliku tühjenemise korral eskaleeruda kontrollimatu laskumiseni. See võib põhjustada õhusõiduki hävimist, kolmandate isikute varalist kahju või kehavigastusi.
- ÄRGE automaatse maandumise ajal gaasihooba ülespoole suruge. Vastasel juhul väheneb lennumasin järk-järgult tõukejõuga ja aku täieliku tühjenemise järel võib see isegi alla kukkuda.

Kaugjuhtimispuldi signaali kadumine

Kui kaugjuhtimispuldi signaal kaob kauemaks kui 6 sekundiks, alustab lennumasin automaatselt hädaolukorras RTH-d, kui signaali kadumise toiming on seatud RTH-le. Toiminguks saab määrata ka hõljumise või maandumise.

Kui valgustus- ja keskkonnatingimused on nägemissüsteemi jaoks sobivad, alustab droon RTH-d, kasutades RTH sätete kohaselt täiustatud RTH-d. Droon jääb RTH-režiimi isegi siis, kui kaugjuhtimispuldi signaal taastub. DJI Fly uuendab vastavalt RTH-teed.

Kui valgustus- ja keskkonnatingimused ei sobi nägemissüsteemile, pidurdab õhusõiduk ja hõljub sealt edasi, seejärel siseneb algsele marsruudile RTH.

- Kui RTH kaugus (horisontaalne kaugus õhusõiduki ja kodupunkti vahel) on suurem kui 50 m, siis muudab õhusõiduk oma suunda ja lendab enne eelseadistatud RTH režiimi sisenemist 50 m tagasi oma algse lennumarsruudil.
- Kui RTH kaugus on suurem kui 5 m, kuid väiksem kui 50 m, muudab lennumasin oma suunda ja lendab otse horisontaalselt tagasi kodupunkti praegusel kõrgusel.
- Lennuk maandub kohe, kui RTH kaugus on alla 5 m.

RTH protseduur

Pärast täiustatud RTH käivitamist pidurdab õhusõiduk ja hõljub paigal.

- **Kui keskkond või valgustingimused on nägemissüsteemile sobivad:**

Lennumasin kohandab oma suunda kodupunkti suhtes, planeerib parima marsruudi vastavalt RTH sätetele ja naaseb seejärel kodupunkti.

- **Kui keskkond või valgustingimused ei sobi nägemissüsteemile:**

- Kui RTH kaugus on üle 5 meetri, naaseb lennumasin koju vastavalt **Eelseadistatud.**

- Lennuk maandub kohe, kui RTH kaugus on alla 5 m.

* Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel maandub lennuk kohe, kui RTH kaugus on väiksem kui 2 m.

RTH-seaded



- Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel RTH marsruudi seadeid ei toetata ja õhusõiduk naaseb alati mööda optimaalset trajektoori.

Kui valgustus on piisav ja keskkond on nägemissüsteemile sobiv, planeerib õhusõiduk automaatselt optimaalse RTH-trajektoori ja reguleerib kõrgust vastavalt keskkonnateguritele, näiteks takistustele ja edastussignaalidele.

Kui nägemissüsteem ei tööta korralikult:

- Kui objekti on juba jälgitud: kodupunkt uuendatakse dünaamiliselt objekti asukoha järgi ja RTH kõrgus seatakse madalamaks otse objekti kohal.
- Kui objekti pole jälgitud: lennumasin tõuseb etteantud ohutule kõrgusele ja naaseb koju, vältides seeläbi enamikku levinud takistusi.

RTH sätted on saadaval täiustatud RTH jaoks. Minge DJI Fly kaameravaatele või

kaitseprillid (kui neid kasutatakse), koputage *** > **Ohutus** ja kerige valikuni **Tagasi koju (RTH)**.

- **Optimaalne:**



- Kui valgustus on piisav ja keskkond on nägemissüsteemile sobiv, planeerib õhusõiduk automaatselt optimaalse RTH-trajektoori ja reguleerib kõrgust.

vastavalt keskkonnateguritele, näiteks takistustele ja edastussignaalidele, olenemata RTH kõrguse seadistusest. Optimaalne RTH-trajektoor tähendab, et droon läbib lühima võimaliku vahemaa, et vähendada aku energiatarbimist ja pikendada lennuaega.

- Kui valgustus on ebapiisav või keskkond ei sobi nägemissüsteemile, teostab droon eelseadistatud RTH-d, mis põhineb RTH kõrguse seadistusel.

• **Eelseadistus:**



RTH kaugus/kõrgus		Sobiv valgustus ja Keskkonnatingimused	Sobimatu valgustus ja keskkonnatingimused
RTH kaugus > 50 meetrit	Praegune kõrgus- tude < RTH al- kõrgus	Lennuk planeerib RTH- trajektoori, lendab takistustest mööda minnes avatud alale, tõuseb RTH-kõrgusele ja naaseb koju parimat marsruuti kasutades.	Lennuk tõuseb RTH kõrgusele ja lendab kodupunkti sirgjooneliselt RTH kõrgusel.[1]
	Praegune kõrgus- tude ≥ RTH al- kõrgus	Lennuk naaseb koju, kasutades praegusel kõrgusel parimat marsruuti.	Lennuk lendab kodupunkti sirgjooneliselt praegusel kõrgusel.[1]
RTH kaugus on 5–50 m			Lennuk lendab kodupunkti sirgjooneliselt praegusel kõrgusel.[2]

[1] Kui ettepoole suunatud LiDAR tuvastab ees takistuse, tõuseb õhusõiduk takistuse vältimiseks. See lõpetab tõusmise, kui eesolev tee on vaba, ja jätkab seejärel RTH-le tõusmist. Kui takistuse kõrgus ületab kõrguspiirangu, pidurdab õhusõiduk ja hõljub ning kasutaja peab juhtimise üle võtma.

[2] Lennuk pidurdab ja hõljub ning kasutaja peab juhtimise üle võtma.

Kui lennumasin läheneb kodupunktile ja praegune kõrgus on suurem kui RTH kõrgus, otsustab lennumasin nutikalt, kas edasi lennates laskuda, lähtudes ümbritsevast keskkonnast, valgustusest, seatud RTH kõrgusest ja

praegune kõrgus. Kui õhusõiduk jõuab kodupunkti kõrgemale alale, ei ole õhusõiduki praegune kõrgus madalam kui seatud RTH kõrgus.

Erinevate keskkondade, RTH käivitusmeetodite ja RTH sätete RTH-plaanid on järgmised:

RTH päästiku meetod	Sobiv valgustus ja keskkonnatingimused (Lennuk suudab takistustest ja GEO tsoonidest mööda minna)	Sobimatu valgustus ja keskkonnatingimused
Kasutaja aktiivselt käivitab RTH	Lennuk teostab RTH-d RTH sätete alusel: • Optimaalne • Eelseadistatud	Eelseadistus(Lennuk suudab tõusta, et mööda minna takistustest ja GEO tsoonidest.
Lennuki aku on tühi		
Kaugjuhtimispuldi signaali kadumine		Algne marsruut RTH, Eelseadistatud RTH käivitatakse signaali taastamisel.(Lennuk suudab GEO-tsoone mööda hiilida ning takistuse korral pidurdab ja hõljub õhus.

Maandumiskaitse

RTH ajal aktiveerub maandumiskaitse kohe, kui õhusõiduk hakkab maanduma.

Lennuki spetsiifiline jõudlus on järgmine:

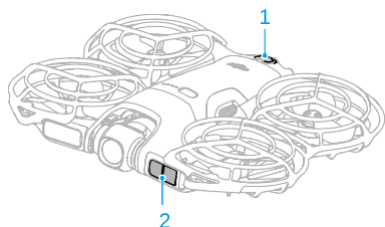
- Kui maapind leitakse maandumiseks sobivaks, maandub DJI Neo 2 otse.
- Kui maapind osutub maandumiseks sobimatuks, hõljub DJI Neo 2 hõljudes ja ootab piloodi kinnitust. Saate maanduda peopesadega või maanduda DJI Neo 2 käsitsi.
- Kui DJI Neo 2 ei suuda tuvastada, kas maa pealne keskkond sobib maandumiseks, kuvab DJI Fly või prillid maandumisjuhise, kui DJI Neo 2 laskub maapinnast 0,3 m kõrgusele. Kinnitage maandumisjuhise ja DJI Neo 2 maandub. Samuti saate maanduda peopesadega või maanduda DJI Neo 2 käsitsi.



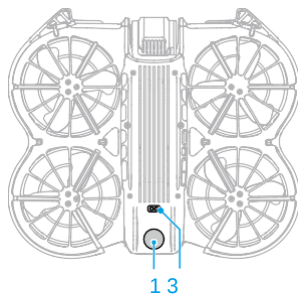
- Maandumiskaitse aitab ainult maandumiskeskonda kindlaks teha. Ohutuse tagamiseks pöörake maandumise ajal tähelepanu ümbritsevale keskkonnale.
- Järgmistes olukordades ei pruugi maandumiskaitse olla saadaval ja DJI Neo 2 võib maanduda otse sobimatu maapinnale:
 - Lendamine monokroomsete, peegeldavate või hämaras pindade, suure selge tekstuurita pinnaala või dünaamilise tekstuuriga pindade, näiteks siledade keraamiliste plaatide, ebapiisava valgusega garaažipõrandate ja tuules lehviva rohu kohal.

- Lendamine üle takistuste, millel puudub selge tekstuur, näiteks suured kivid või peegeldavad või ühevärvilised pinnad, näiteks reljeefsed plaadid.
- Lendamine üle väikeste või peente takistuste, näiteks elektriliinide ja puuokste.
- Lendamine üle tasase maapinnaga sarnaste pindade, näiteks pügatud ja tasase pinnase, tasase puulatva ja poolkerakujulise pinnase.
- Järgmistes olukordades võib maandumiskaitse kogemata käivituda ja DJI Neo 2 ei saa maanduda. Saate maanduda peopesaga või maanduda DJI Neo 2 käsitsi.
- Lendamine pindade kohal, mida nägemissüsteem võib veena segi ajada, näiteks märg maa ja lompidega alad.
- Lennatakse üle tasase pinna, kuid läheduses on selge tekstuuriga pindu (kaldus pindu või treppe).

4.4 Andurisüsteem



1. Mitmesuunaline monokulaarne nägemissüsteem



2. Ettepoole suunatud LiDAR

3. Allapoole suunatud infrapunaandurite süsteem

* Ettepoole suunatud LiDAR vastab 1. klassi lasertoodete inimsilma ohutusnõuetele.

Ettepoole suunatud LiDAR suudab tuvastada eesolevaid takistusi. Kõiksuunaline monokulaarne nägemissüsteem töötab kõige paremini piisava valgustuse ja selgelt märgistatud või tekstuuriga takistuste korral. Kõiksuunaline monokulaarne nägemissüsteem aktiveerub automaatselt, kui lennuk on tavalises või kinorežiimis ja takistuste vältimise toiming on seatud olekusse **Möödaviik** või **Pidur** DJI Fly-s. Positsioneerimisfunktsioon on rakendatav siis, kui GNSS-signaalid pole saadaval või on nõrgad.



- Kui visuaalse positsioneerimise ja takistuste vältimise funktsioon on keelatud, tugineb õhusõiduk hõljumiseks ainult GNSS-ile, igasuunaline takistuste vältimine pole saadaval ja õhusõiduk ei aeglusta maapinna lähedal laskumisel automaatselt.

Kui visuaalse positsioneerimise ja takistuste vältimise funktsioon on keelatud, on vaja olla eriti ettevaatlik.

- Visuaalse positsioneerimise ja takistuste vältimise keelamine toimib ainult käsitsi lendamisel ning ei toimi RTH, automaatse maandumise ega intelligentsete lennurežiimide kasutamisel.
 - Visuaalse positsioneerimise ja takistuste vältimise saab ajutiselt keelata pilvedes ja udus või kui maandumisel tuvastatakse takistus. Hoidke visuaalse positsioneerimise ja takistuste vältimise funktsioonid tavapärase lennusihtsioonide korral sisse lülitatud. Visuaalse positsioneerimise ja takistuste vältimise funktsioon on pärast õhusõiduki taaskäivitamist vaikimisi sisse lülitatud.
-

Teade



- Pöörake tähelepanu lennukeskkonnale. Andursüsteem töötab ainult teatud olukordades ega saa asendada inimese kontrolli ja otsustusvõimet. Lennu ajal pöörake alati tähelepanu ümbritsevale keskkonnale ja DJI Fly hoiatustele ning vastutage lennumasina üle kontrolli säilitamise eest.
- Kui GNSS-i pole saadaval, aitab õhusõiduki positsioneerimisel allapoole suunatud nägemissüsteem, mis töötab kõige paremini, kui õhusõiduk on kõrgusel 0,5–10 m. Kui õhusõiduki kõrgus on üle 30 m, on vaja olla eriti ettevaatlik, kuna see võib mõjutada visuaalse positsioneerimise toimivust.
- Allavaatesüsteem ei pruugi korralikult töötada, kui õhusõiduk lendab vee lähedal. Seetõttu ei pruugi õhusõiduk maandumisel olla võimeline aktiivselt vältima allpool asuvat vett. Soovitatav on säilitada kogu aeg lennujuhtimine, teha ümbrits eva keskkonna põhjal mõistlikke otsuseid ja vältida allavaatesüsteemile liigset lootmist.
- Nägemissüsteem ei suuda täpselt tuvastada suuri raami ja kaablitega konstruktsioone, näiteks tornkraanasid, kõrgepingeülekandetorne, kõrgepingeülekandeliine, vantsildu ja ripsildu.
- Nägemissüsteem ei saa korralikult töötada pindade lähedal, millel puuduvad selged mustri variatsioonid või kus valgustus on liiga nõrk või liiga tugev. Nägemissüsteem ei saa korralikult töötada järgmistes olukordades:
 - Monokroomsete pindade (nt puhas must, valge, punane või roheline) lähedal lendamine.
 - Lendamine tugevalt peegeldavate pindade lähedal.
 - Lendamine vee või läbipaistvate pindade lähedal.
 - Liikuvate pindade või objektide lähedal lendamine.
 - Lendamine piirkonnas, kus valgustus muutub sageli ja drastiliselt.
 - Lendamine äärmiselt tumedate (<1 luks) või heledate (>100 000 luks) pindade lähedal.

- Lendamine infrapunalaoneid tugevalt peegeldavate või neelavate pindade lähedal (nt peeglid, klaas, liiklusräidid ja asfaltkatted).
- Lendamine selgete mustrite või tekstuurideta pindade lähedal.
- Lendamine korduvate identsete mustrite või tekstuuridega pindade lähedal (nt sama kujundusega plaadid).
- Lendamine väikese pindalaga takistuste lähedal (nt aiad, puuksad ja elektriliinid).
- Lendamine väikeste postitaoliste objektide (nt elektripostid, tänavavalgustuspostid) lähedal.
- Liikuvate objektide (nt jalutajate või sõidukite) lähedal lendamine.
- Hoidke andureid alati puhtana. ÄRGE kriimustage ega muutke andureid. ÄRGE kasutage lennumasinat tolmuses või niiskes keskkonnas.
- Nägemissüsteemi kaamerad võivad pärast pikemat hoiustamist vajada kalibreerimist. DJI Fly's kuvatakse vastav teade ja kalibreerimine toimub automaatselt.
- ÄRGE lennake vihma, udu või alla 100 m nähtavuse korral.
- ÄRGE blokeeri sensorsüsteemi.
- ÄRGE sõitke kiiresti takistuse poole, et vältida ohtu, et tuvastussüsteem ei reageeri õigeaegselt, mis võib viia kokkupõrkeni.
- Kontrollige enne iga õhkutõusmist järgmist:
 - Veenduge, et sensorsüsteemi klaasil poleks kleebiseid ega muid takistusi.
 - Kui sensorsüsteemi klaasil on mustust, tolmu või vett, kasutage pehmet lappi. ÄRGE kasutage alkoholi sisaldavaid puhastusvahendeid.
 - Kui sensorsüsteemi läätsed on kahjustatud, võtke ühendust DJI toega.
- Ettepoole suunatud LiDAR ei suuda tuvastada takistusi, mille peegelduvus on alla 10%, ega peegeldavaid objekte, näiteks klaasi.

4.5 Täiustatud piloodi abisüsteemid

Täiustatud piloodi abisüsteemide (APAS) funktsioon on saadaval tavarežiimis ja filmirežiimis. Kui APAS on lubatud, reageerib õhusõiduk jätkuvalt teie käsklustele ja planeerib oma trajektoori vastavalt nii juhtkangi sisenditele kui ka lennukeskkonnale. APAS muudab takistuste vältimise lihtsamaks, sujuvama kaadri saamise ja parema lennukogemuse.

Kui APAS on lubatud, saab õhusõiduki peatada kaugjuhtimispuldi lennupausi nupu vajutamisega. Õhusõiduk pidurdab ja hõljub kolm sekundit ning ootab edasisi piloodi käske.

APAS-i lubamiseks avage DJI Fly ja minge aadressile

*** > Ohutus > Takistuste käsitsi vältimine ja

Vali **Möödaviik** Määra **Möödaviigu valikud** kuni **Tavaline** või **Näpuotsaga** Sisse **Näpuotsaga** režiimis saab lennumasin lennata kiiremini, sujuvamalt ja takistustele lähemale, saades takistustest mööda minnes paremat kaadrit. Siiski suureneb takistustele otsa sõitmise oht. Lenda ettevaatlikult.

Näpuotsaga režiim ei saa järgmistel juhtudel normaalselt töötada:

- Kui õhusõiduki orientatsioon muutub takistuste lähedal lennates kiiresti.
- Kitsaste takistuste, näiteks võrade või pöösaste, kiirel kiirusel läbimisel.
- Liiga väikeste takistuste lähedal lennates, et neid tuvastada.

Teade



- Kasutage kindlasti APAS-i, kui nägemissüsteem on saadaval. Veenduge, et soovitud lennutrajektoril ei oleks inimesi, loomi, väikese pindalaga esemeid (nt puuoksi) ega läbipaistvaid objekte (nt klaasi või vett).
- Kasutage APAS-i kindlasti siis, kui allapoole suunatud vaatesüsteem on saadaval või GNSS-signaal on tugev. APAS ei pruugi korralikult töötada, kui õhusõiduk lendab üle vee.
- Olge eriti ettevaatlik lennates äärmiselt pimedas (<5 luksi) või eredas (>100 000 luksi) keskkonnas.
- Pöörake tähelepanu DJI Fly'le ja veenduge, et APAS töötab normaalselt.
- APAS ei pruugi korralikult töötada, kui õhusõiduk lendab lennupiirangute lähedal või GEO-tsoonis.
- Kui valgustus muutub ebapiisavaks ja nägemissüsteem on osaliselt kättesaamatu, lülitub lennuk takistuste möödahiilimiselt pidurdamisele ja hõljumisele. Peate juhtkangi keskele viima ja seejärel lennumasina juhtimist jätkama.

Maandumiskaitse

Kui takistuste vältimise toiming on seatud väärtusele **Möödaviik** või **Pidur**

Maandumiskaitse aktiveerub, kui vajutate gaasihoova alla, et lennuk maanduda.

Maandumiskaitse aktiveerub, kui lennuk hakkab maanduma.

- Kui maapind tunnistatakse maandumiseks sobivaks, maandub õhusõiduk otse.

- Kui maapind osutub maandumiseks sobimatuks, jääb õhusõiduk hõljuma, kui õhusõiduk laskub teatud kõrgusele maapinnast. Hoidke gaasihooba vähemalt viis sekundit all ja õhusõiduk maandub takistusi vältimata.

4.6 Propellerid ja propellerikaitsed

DJI Neo 2-l on eemaldatavad propellerikaitsed, mis vähendavad kokkupõrgete korral propellerite kahjustusi. Enne propellerite eemaldamist või paigaldamist on vaja eemaldada DJI Neo 2 peal olevad propellerikaitsed.

Eemaldamine ja paigaldamine



Õppevideote vaatamiseks klõpsake lingil või skannige QR-koodi.

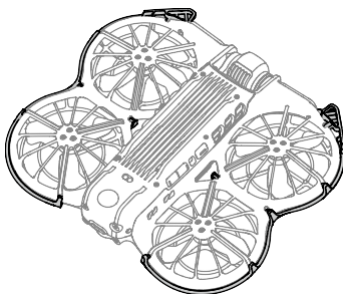


<https://www.dji.com/neo-2/video>

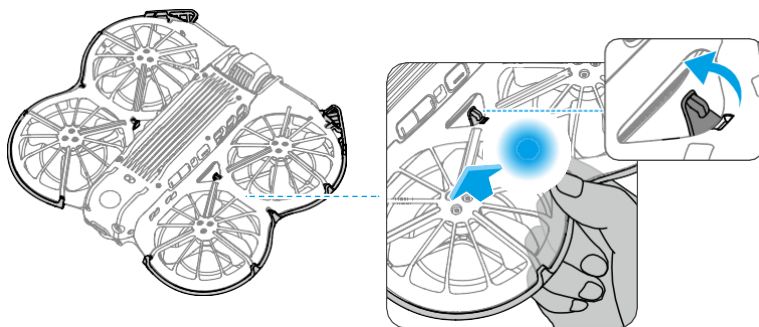
Propelleri kaitse

Veendu, et DJI Neo 2 on välja lülitatud. Eemalda propellerikaitsed alltoodud samme järgides.

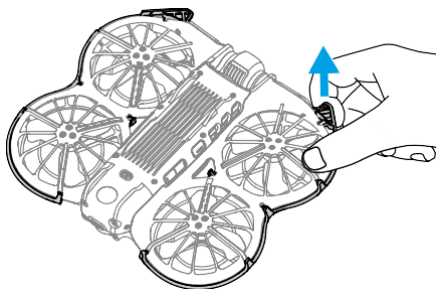
1. Asetage lennumasin tagurpidi.



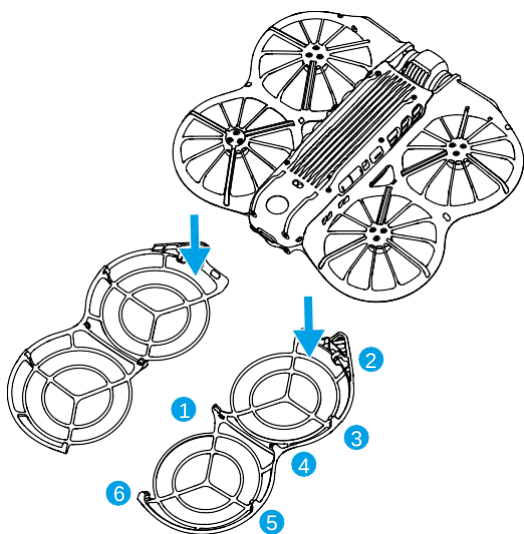
2. Luku avamiseks vajutage kaitsme keskosa, et see vabastada.



3. Tõstke kaitse eesmist eenduvat osa üles, et pandla vabastada.

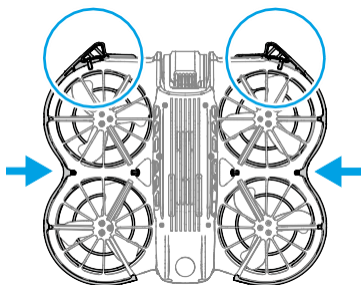


4. Liigutage mööda serva, et ülejäänud pandlad vabastada.

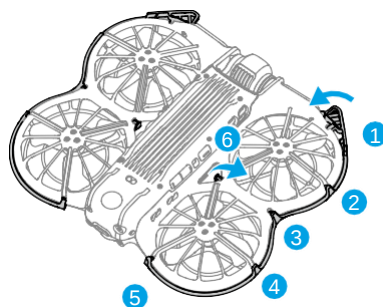


Paigaldage propellerikaitset alltoodud samme järgides.

1. Kontrollige propellerikaitset ja veenduge, et eesmine end oleks joondatud õhusõiduki esiosaga.



2. Kinnitage kõik ülejäänud pandlad lennuki kere külge, et tagada kindel paigaldus.

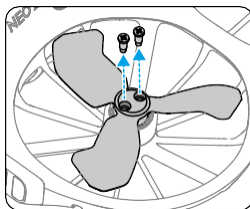


-
- 💡 Veenduge, et propellerikaitse on õigesti paigaldatud ja pandlad kindlalt kinnitatud. Vastasel juhul võib ettepoole suunatud LiDAR olla takistatud, mis omakorda võib takistada takistuste vältimist.
-

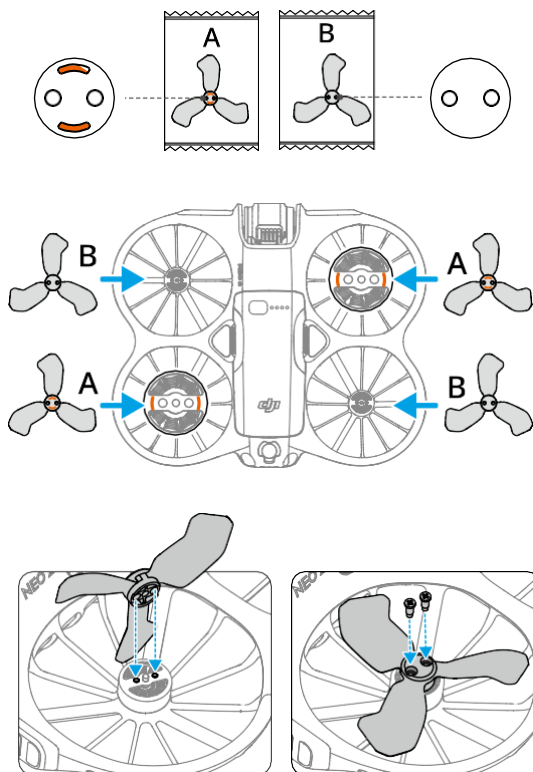
Propellerid

Propellerite paigaldamiseks ja eemaldamiseks kasutage DJI Neo 2 karbis olevat kruvikeerajat. Enne propellerite paigaldamist ja eemaldamist on vaja eemaldada propellerikaitseid.

1. Kasutage kruvikeerajat propellerite mootoritele eemaldamiseks.



2. Paigaldage märgistatud propellerid märgistatud raamiõlade mootoritele ja märgistamata propellerid märgistamata raamiõlade mootoritele. Kasutage propellerite kinnitamiseks pakendis olevaid kruvisid. Veenduge, et kruvid oleksid kindlalt kinni.



3. Pärast propellerite paigaldamist paigaldage propellerikaitse tagasi.

Teade



- ÄRGE paigaldage ega eemaldage propellerikaitset jõuga, et vältida kahjustusi.
- Kahjustuste vältimiseks ÄRGE vajutage õhusõiduki all asuvatele propellerikaitse tugipostidele.
- Propelleri paigaldamiseks kasutage ainult lennukikomplekti kuuluvat kruvikeerajat. Teiste kruvikeerajate kasutamine võib kruvisid kahjustada.
- Kruvide pingutamise ajal veenduge, et need oleksid vertikaalselt. Kruvid ei tohiks olla kinnituspinnas suhtes kaldu. Pärast paigaldamise lõppu kontrollige, kas kruvid on tasapinnal, ja pöörake propellereid, et kontrollida ebanormaalse takistuse suhtes.

- Kontrollige iga 30 lennutunni (umbes 60 lendu) järel, et propellerite kruvid oleksid pingutatud.
- Kruvikeeraja on mõeldud ainult propellerite paigaldamiseks. ÄRGE kasutage kruvikeerajat lennuki lahtivõtmiseks.
- Kui propeller on katki, eemaldage vastava mootori propellerid ja kruvid ning visake need ära.
- Propelleri labad on teravad. Käsitsege ettevaatlikult, et vältida kehavigastusi või propelleri deformeerumist.
- Enne iga lendu veenduge, et propellerid ja mootorid on kindlalt paigaldatud.
- Kasutage ainult ametlikke DJI propellereid. ÄRGE segage eri tüüpi propellereid.
- Propellerid on kuluvad komponendid. Vajadusel ostke lisapropellerid.
- Enne iga lendu veenduge, et kõik propellerid on heas seisukorras. ÄRGE kasutage vananenud, mõranenud või katkiseid propellereid. Puhastage propellerid pehme ja kuiva lapiga, kui nende külge on jäänud võõrkehi.
- Vigastuste vältimiseks hoiduge pöörlevatest propelleritest või mootoritest eemale.
- Propellerite kahjustamise vältimiseks asetage lennumasin transportimise või hoiustamise ajal õigesti. ÄRGE pigistage ega painutage propellereid. Kui propellerid on kahjustatud, võib see mõjutada lennuomadusi.
- Veenduge, et mootorid on kindlalt kinnitatud ja pöörlevad sujuvalt. Kui mootor lennu ajal ülekoormab või seiskub, maanduge kohe.
- ÄRGE proovige mootorite konstruktsiooni muuta.
- ÄRGE puudutage ega laske kätel ega kehaosadel pärast lendu mootoritega kokku puutuda, kuna need võivad olla kuumad.
- ÄRGE katke kinni ühtegi mootorite ega lennuki kere ventilatsiooniava.
- Veenduge, et ESC-d kostavad sisselülitamisel normaalset heli.

4.7 Nutikas lennuaku

Teade

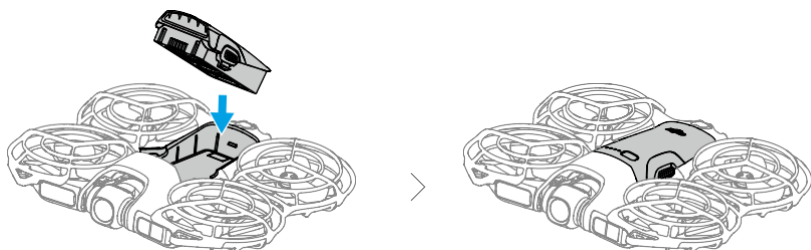


- Lugege ja järgige rangelt selles kasutusjuhendis ja pakendi infolehel olevaid juhiseid. *Ohutusjuhised* ja aku kleebistel enne aku kasutamist. Te võtate täieliku vastutuse kõigi toimingute ja kasutamise eest.

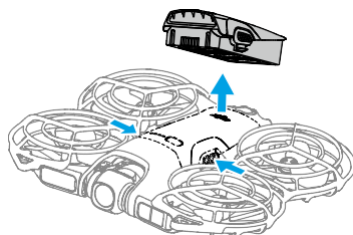
1. ÄRGE laadige intelligentset lennuakut kohe pärast lendu, kuna see võib olla liiga kuum.
Enne uuesti laadimist oodake, kuni aku on jahtunud lubatud laadimistemperatuurini.
2. Kahjustuste vältimiseks laeb aku ainult siis, kui aku temperatuur on vahemikus 5–40 °C (41–104 °F). Ideaalne laadimistemperatuur on 22–28 °C (71,6–82,4 °F). Ideaalsel temperatuurivahemikul laadimine võib pikendada aku eluiga. Laadimine peatub automaatselt, kui aku elementide temperatuur laadimise ajal ületab 55 °C (131 °F).
3. Madala temperatuuri teade:
 - Patareisid ei saa kasutada äärmiselt madala temperatuuriga keskkondades, mis on alla -10 °C (14 °F).
 - Aku mahtuvus väheneb märkimisväärselt madalatel temperatuuridel (-10° kuni 5° C) lennates. Enne õhkutõusmist laadige aku kindlasti täielikult. Pärast õhkutõusmist laske lennumasinal mõnda aega paigal hõljuda, et aku soojeneks.
 - Madala temperatuuriga keskkonnas lendamisel on soovitatav aku enne õhkutõusmist soojendada vähemalt 10 °C-ni (50 °F). Aku soojendamiseks on ideaalne temperatuur üle 20 °C (68 °F).
 - Madala temperatuuriga keskkonnas vähenenud aku mahtuvus vähendab drooni tuulekiiruse vastupidavust. Lennake ettevaatlikult.
 - Olge eriti ettevaatlik, kui lennate kõrgel kõrgusel ja madalal temperatuuril.
4. Täislaetud aku tühjeneb automaatselt, kui see on teatud aja jooksul jõude seisnud. Pange tähele, et aku soojuse eraldamine tühjenemisprotsessi ajal on normaalne.
5. Aku korrashoiuks laadige seda vähemalt kord kolme kuu jooksul täielikult. Kui akut pikka aega ei kasutata, võib see mõjutada aku jõudlust või põhjustada isegi püsivaid kahjustusi. Kui akut pole kolm kuud või kauem laetud ega tühjenenud, ei kuulu aku enam garantii alla.
6. Ohutuse huvides hoidke akusid transportimise ajal madalal laetud tasemel. Enne transportimist on soovitatav akusid tühjendada 30% või vähemani.

Aku paigaldamine/eemaldamine

Paigaldamine



Eemaldamine

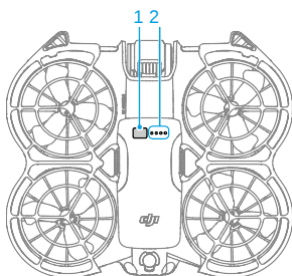


-
- ⚠ • ÄRGE sisestage ega eemaldage akut, kui lennumasin on sisse lülitatud.
- Veenduge, et aku on kindlalt kinnitatud ja kostub klõpsatus. ÄRGE laske lennumasinat õhku, kui aku pole kindlalt kinnitatud, kuna see võib põhjustada aku ja lennumasina vahelist halba kontakti ning tekitada ohtu.
-

Aku kasutamine

Aku taseme kontrollimine

Aku praeguse taseme kontrollimiseks vajutage üks kord toitenuppu.



1. Toitenupp
2. Aku taseme LED-id

Aku laetuse taseme LED-id näitavad aku laetuse taset laadimise ja tühjenemise ajal. LED-ide olekud on määratletud allpool:

-  LED põleb
-  LED vilgub
-  LED-tuli ei põle

Vilkuv muster	Aku tase
	88–100%
	76–87%
	63–75%
	51–62%
	38–50%
	26–37%
	13–25%
	0–12%

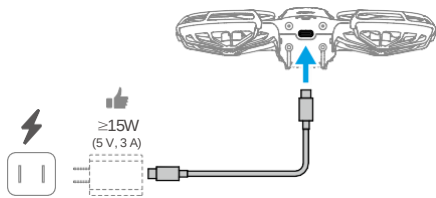
Sisse-/väljalülitamine

Lennuki sisse- või väljalülitamiseks vajutage toitenuppu ja hoidke seda all. Aku taseme LED-id näitavad aku taset, kui lennuk on sisse lülitatud. Aku taseme LED-id kustuvad, kui lennuk on välja lülitatud.

Aku laadimine

Laadige aku enne iga kasutamist täielikult. Soovitav on kasutada DJI pakutavaid laadimisseadmeid või muid laadijaid, mis toetavad USB PD kiirlaadimise protokoll.

Laadija kasutamine



-
- Akut ei saa laadida, kui lennumasin on sisse lülitatud.

Allolev tabel näitab aku taset laadimise ajal.

Vilkuv muster	Aku tase
	0–50%
	51–75%
	76–99%
	100%

-
- Aku taseme LED-ide vilkumissagedus erineb olenevalt kasutatavast USB-laadijast. Kui laadimiskiirus on kiire, vilguvad aku taseme LED-id kiiresti.
 - Neli samaaegselt vilkuvat LED-i näitavad, et aku on kahjustatud.

Laadimiskeskuse kasutamine



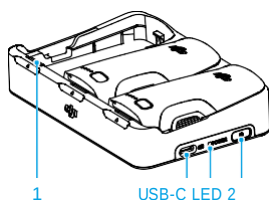
Õppevideo vaatamiseks on soovitatav klõpsata alloleval lingil või skannida QR-koodi.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

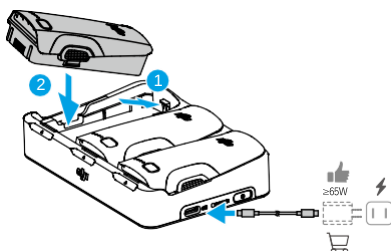
-
- Keskkonnatemperatuur mõjutab laadimiskiirust. Laadimine on kiirem hästi ventileeritavas keskkonnas temperatuuril 25 °C (77 °F).

- Laadimisjaam ühildub ainult intelligentse lennuaku teatud mudeliga. ÄRGE kasutage laadimisjaamu teiste akumudelitega.
- Asetage laadimisjaam kasutamise ajal tasasele ja stabiilsele pinnale. Veenduge, et seade on korralikult isoleeritud, et vältida tuleohtu.
- ÄRGE puudutage akuportide metallklemme.
- Puhastage metallklemmid puhta ja kuiva lapiga, kui neil on märgatavat kogunemist.



1. Akuport
2. Funktsiooninupp

Kuidas laadida



Sisestage akud laadimisjaama akuportidesse, kuni need klõpsuga paika lukustuvad.

Ühendage laadimisjaam USB-laadija abil vooluvõrku.

Laadimismeetod varieerub sõltuvalt laadija võimsusest. Lisateavet leiate allolevast tabelist.

Pärast laadimist saab akut laadimisjaamas hoida.

Laadija võimsus ≤ 30 W

30 W < laadija

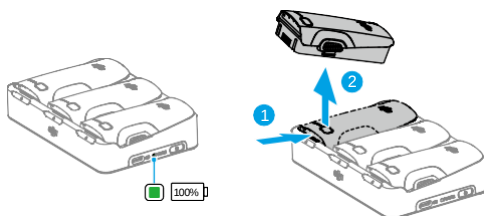
võimsus ≤ 45 W

Laeb järjekorras kõrgeimast madalaima akutasemeni.

Laeb kahte akut samaaegselt: esmalt laeb madalama laetuse tasemega akut samale tasemele kui kõrgeima laetuse taset ja seejärel laeb kahte akut samaaegselt.

Laadija toide>45 W

Laeb kolme akut samaaegselt: esmalt laeb kahte madalama laetuse tasemega akut samale tasemele kui kõrgeima laetuse tasemega akut ja seejärel laeb akusid samaaegselt.



Eemaldage vastav aku laadimiskeskusest, nagu näidatud.

Laadimiskeskuse kasutamine akupangana

1. Sisestage laadimisjaama üks või mitu akut. Ühendage USB-C-pordi kaudu väline seade, näiteks mobiiltelefon või pult.
2. Vajutage funktsiooninuppu ja laadimiskeskuse oleku LED-tuli hakkab roheliselt põlema. Esmalt tühjeneb madalaima laetuse tasemega aku, seejärel tühjenevad järjestikku ülejäänud akud. Välise seadme laadimise peatamiseks ühendage väline seade laadimiskeskusest lahti.



- Kui aku järelejäänud laetuse tase on alla 5%, ei saa aku välisseadet laadida.
- Intelligentsete lennuakude laadimisele lülitumiseks ühendage USB-C-kaabel uuesti.

Staatuse LED-ide kirjeldused

Vilkuv muster	Kirjeldus
Ühtlane kollane	Laadimiskeskus on jõudeolekus
Kaunviljad rohelised	Aku laadimine
Ühtlane roheline	Kõik akud on täielikult laetud või varustavad toidet välisseadmetega
Vilgub kollaselt	Patareide temperatuur on liiga madal või liiga kõrge (edasist toimingut pole vaja)
Ühtlane punane	Toiteallika või aku viga (eemaldage akud ja sisestage need uuesti või eemaldage laadija vooluvõrgust ja ühendage see uuesti).

Aku kaitsemehhanismid

Aku taseme LED-id võivad kuvada aku kaitse märguandeid, mis käivituvad ebanormaalsete laadimistingimuste korral.

LED-id	Vilkuv muster	Staat
	LED2 vilgub kaks korda sekundis	Ülekoormus tuvastatud
	LED2 vilgub kolm korda sekundis	Lühis tuvastatud
	LED3 vilgub kaks korda sekundis	Ülelaadimine tuvastatud
	LED3 vilgub kolm korda sekundis	Laadija tuvastas ülepinge
	LED4 vilgub kaks korda sekundis	Laadimistemperatuur on liiga madal
	LED4 vilgub kolm korda sekundis	Laadimistemperatuur on liiga kõrge

Kui mõni aku kaitsemehhanismidest aktiveerub, eemaldage laadija vooluvõrgust ja ühendage see uuesti, et laadimist jätkata. Kui laadimistemperatuur on ebanormaalne, oodake, kuni see normaliseerub. Aku jätkab laadimist automaatselt ilma, et peaksite laadijat vooluvõrgust lahti ja uuesti ühendama.

4.8 Gimballi ja kaamera

Gimbali teade

-
- Enne õhkutõusmist veenduge, et stabilisaatoril poleks kleebiseid ega esemeid. ÄRGE koputage ega lööge stabilisaatorit pärast drooni sisselülitamist. Ripatsi kaitsmiseks laske droon stardipositsioonil avatud ja tasasel pinnal.
 - Eemaldage enne drooni sisselülitamist stabilisaatori kaitse. Kinnitage stabilisaatori kaitse siis, kui drooni ei kasutata.
 - Gimballi täppiselemendid võivad kokkupõrke või löögi tagajärjel kahjustuda, mis võib põhjustada gimballi ebanormaalset toimimist.
 - Vältige tolmu või liiva sattumist kardaanile, eriti kardaanmootoritesse.
 - Kardaanmootor võib minna kaitsejärgi, kui kardaan takistavad muud esemed, kui droon asetatakse ebatasasele pinnale või murule, või kui kardaanile mõjub liigne väline jõud, näiteks kokkupõrke ajal. Oodake, kuni kardaan normaliseerub või taaskäivitage seade.
 - ÄRGE rakendage stabilisaatorile välist jõudu pärast drooni sisselülitamist.
 - ÄRGE lisage stabilisaatorile peale ametliku lisatarviku muid lisakoormusi, kuna see võib põhjustada stabilisaatori ebanormaalset toimimist või isegi püsivaid mootorikahjustusi.

- Tihedas udus või pilvedes lendamine võib stabilisaatori märjaks teha, mis võib põhjustada ajutise rikke. Stabilisaator taastub täielikult pärast kuivamist.
 - Tugeva tuule korral võib stabilisaator salvestamise ajal vibreerida.
 - Kui pärast sisselülitamist ei ole droon pikemat aega tasapinnal või kui seda oluliselt raputatakse, võib stabilisaator töötamise lõpetada ja minna kaitseriežiimi. Sellisel juhul asetage droon tasapinnale ja oodake, kuni see taastub.
 - ÄRGE kasutage lennumasinat vihmase või lumise ilmaga. Kui lennu ajal sajab vihma või lund, maanduge lennumasin kohe ja puhastage koheselt kardaanriputi ja kardaanmootori pind.
 - Kui kardaanvõlli kaldenurk on suur:
 - Kui lennumasin kiirenduse või aeglustuse tõttu ettepoole kaldub, läheb stabilisaator piirkaitse režiimi ja reguleerib nurka automaatselt allapoole.
 - Kui lennumasin külgiirenduse või -aeglustuse tõttu külili veereb, võib kardaanriputi lengerdustelg jõuda liikumispääriini.
 - Lennuk piirab oma kiirust pildistabilisaatori säilitamiseks. Tugeva tuulega piiratakse lennukiirust veelgi. Lennuki kaldenurga sobiva vähendamisega saab saavutada suurema lennukiiruse.
 - Lennuki kere võib ilmuda otsevaate serva.
-

Gimbali nurk

Gimbali kalde reguleerimiseks kasutage kaugjuhtimispuldi gimballi nuppu. Teise võimalusena saate seda teha DJI Fly kaameravaate kaudu. Hoidke ekraani all, kuni ilmub gimballi reguleerimisriba. Gimballi nurga reguleerimiseks lohistage riba.

Gimbali töörežiimid

Saadaval on kaks stabilisaatori töörežiimi. Saate vahetada erinevate töörežiimide vahel.

Režiimid * * * > **Kontroll**.

Jälgimisrežiim: Ripatsi nurk jääb horisontaaltasapinna suhtes stabiilseks. See režiim sobib stabiilsete piltide jäädvustamiseks.

FPV-režiim: Kui lennumasin lendab edasi, rullub stabilisaator lennumasinaga sünkroonis, pakkudes esimese isiku vaadet lennukogemusele.

Kaamera teade



- Anduri kahjustamise vältimiseks ÄRGE jätke kaamera objektiivi laserkiirtega keskkonda, näiteks lasershow'sse, ega suunake kaamerat pikaks ajaks intensiivsete valgusallikate poole, näiteks selge ilmaga päikese poole.
 - Veenduge, et temperatuur ja niiskus oleksid kaamera kasutamise ja hoiustamise ajal sobivad.
 - Kasutage objektiivi puhastamiseks objektiivipuhastusvahendit, et vältida kahjustusi või halba pildikvaliteeti.
 - ÄRGE katke kaamera ventilatsiooniavasid kinni, kuna tekkiv kuumus võib seadet kahjustada või vigastusi põhjustada.
-

4.9 Fotode ja videote salvestamine ja eksportimine

Säilitamine

Lennukil on sisemälu. Fotosid ja videoid saab salvestada sisemällu.



- Enne kasutamist kontrollige kaamera sätteid, et need oleksid õigesti konfigureeritud.
 - Enne oluliste fotode või videote tegemist tehke paar pilti, et kontrollida, kas kaamera töötab korralikult.
 - Veenduge, et seade oleks õigesti välja lülitatud. Vastasel juhul kaamera parameetreid ei salvestata ja salvestatud videod võivad muutuda. DJI ei vastuta masinloetamatutel viisidel salvestatud piltide või videote põhjustatud kahjude eest.
-

Eksportimine

- Kasutage videomaterjali mobiilseadmesse eksportimiseks QuickTransferit. Lisateavet leiate järgnevast jaotisest.
- Ühendage lennuk andmesidekaabli abil arvutiga ja eksportige salvestis lennuki sisemällu. Eksporti ajal ei pea lennuk olema sisse lülitatud.

4.10 Kiirülekanne

DJI Neo 2 saab WiFi kaudu otse nutitelefoni ühenduda, mis võimaldab teil DJI Neo 2-st fotosid ja videoid nutitelefoni alla laadida.

Pärast nutitelefoni ühendamist DJI Neo 2-ga minge mobiilirakenduse juhtimises albumivaatesse ja minge seejärel kiirülekanne režiimi.

Kui DJI Neo 2 pole nutitelefoni ühendatud, saate DJI Fly avakuval puudutada QuickTransferi või Wi-Fi seadmete kaarti, et siseneda QuickTransferi režiimi. Saate Samuti minge oma nutitelefoni DJI Fly rakenduses albumisse ja puudutage kiirülekanne režiimi sisenemiseks paremas ülanurgas .

Nutitelefoni esmakordsel DJI Neo 2-ga ühendamisel vajutage kinnitamiseks DJI Neo 2 toitenuppu ja hoidke seda all.



- Maksimaalset allalaadimiskiirust saab saavutada ainult riikides ja piirkondades, kus 5,8 GHz sagedus on seaduste ja määrustega lubatud, kui kasutatakse seadmeid, mis toetavad 5,8 GHz sagedusriba ja Wi-Fi-ühendust, ning keskkonnas, kus puuduvad häired või takistused. Kui kohalikud eeskirjad ei luba 5,8 GHz sagedusriba (näiteks Jaapanis) või teie mobiilseade ei toeta 5,8 GHz sagedusriba või keskkonnas on tugevad häired, siis kasutab QuickTransfer 2,4 GHz sagedusriba ja selle maksimaalne allalaadimiskiirus väheneb 12 MB/s-ni.
- QuickTransferi kasutamisel ei ole ühenduse loomiseks vaja mobiilseadme seadete lehel Wi-Fi parooli sisestada. Käivitage DJI Fly ja kuvatakse seadme ühendamiseks viip.
- Kasutage QuickTransferit takistusteta keskkonnas, kus pole häireid, ja hoidke eemale häireallikatest, nagu traadita ruuterid, Bluetooth-kõlarid või kõrvaklapid.



- Albumi vaatamisel kiirtransferi režiimis lülitub DJI Neo 2 temperatuuri tõustes üle teatud väärtuse automaatselt ökorežiimile. Selle maksimaalne allalaadimiskiirus väheneb 30 MB/s-ni. Pöörake tähelepanu rakenduses kuvatavale juhisele.
-

DJI RC-N3

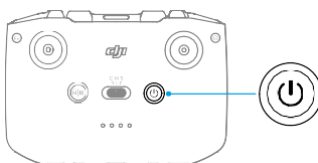
5 DJI RC-N3

5.1 Toimingud

Sisse-/väljalülitamine

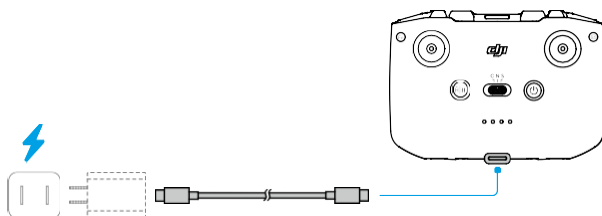
Aku praeguse taseme kontrollimiseks vajutage üks kord toitenuppu.

Vajutage , seejärel vajutage ja hoidke all, et kaugjuhtimispult sisse või välja lülitada.



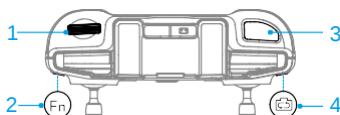
Aku laadimine

Ühenda laadija kaugjuhtimispuldi USB-C-porti.



- Laadige enne iga lennu kaugjuhtimispult täielikult. Kaugjuhtimispult annab aku tühjenemise korral helisignaali.
- Aku korrashoiuks laadige akut vähemalt kord kolme kuu jooksul täielikult.

Gimbali ja kaamera juhtimine

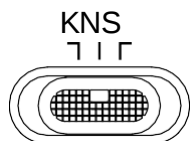


1. **Gimbali ketas:**Kontrolli gimballi kallet.

2. **Kohandatav nupp:** Vajutage ja hoidke all kohandatavat nuppu ning seejärel suumige sisse või välja gimbal-ketta abil.
3. **Katiku/salvestusnupp:** Foto tegemiseks või salvestamise alustamiseks või peatamiseks vajutage üks kord.
4. **Foto/video nupp:** Foto- ja videorežiimi vahel vahetamiseks vajutage üks kord.

Lennurežiimi lüliti

Soovitud lennurežiimi valimiseks lülitage lüliti sisse.

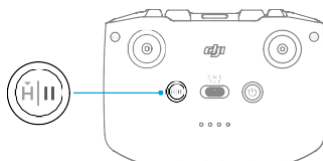


Positsioon	Lennurežiim
C	Kinorežiim
N	Tavaline režiim
S	Sportrežiim

Lennu pausi/RTH nupp

Vajutage üks kord, et lennuk pidurdada ja paigal hõljuda.

Vajutage ja hoidke nuppu all, kuni kaugjuhtimispult piiksub ja alustab RTH-d. Lennuk naaseb viimasesse salvestatud kodupunkti. RTH tühistamiseks ja lennumasina juhtimise taastamiseks vajutage nuppu uuesti.

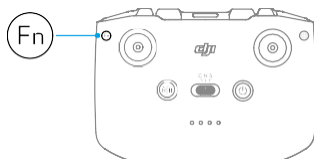


Kohandatav nupp

Nupufunktsiooni vaatamiseks ja seadistamiseks minge DJI Fly kaamera vaatesse ja puudutage

• • • > **Kontroll** >

Nuppude kohandamine.



5.2 Aku taseme LED-id

Vilkuv muster	Aku tase
	76–100%
	51–75%
	26–50%
	0–25%

5.3 Kaugjuhtimispuldi hoiatus

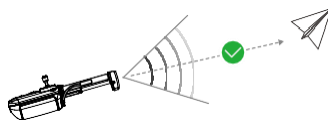
Kaugjuhtimispult annab RTH ajal hoiatuse, mida ei saa tühistada. Kaugjuhtimispult annab hoiatuse, kui selle aku tase on madal. Aku madala taseme hoiatuse saab tühistada toitenuppu vajutades. Kui aku tase on kriitiliselt madal, ei saa hoiatust tühistada.

Kui kaugjuhtimispulti ei kasutata teatud aja jooksul ja see on sisse lülitatud, kuid pole ühendatud drooni või mobiilseadmes oleva DJI Fly rakendusega, antakse hoiatus. Kaugjuhtimispult lülitub pärast hoiatuse lakkamist automaatselt välja. Hoiatuse tühistamiseks liigutage juhtkangide asendit või vajutage suvalist nuppu.

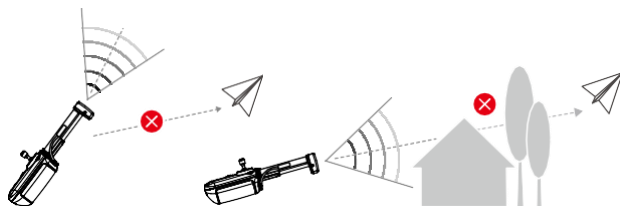
5.4 Optimaalne edastusvöönd

Lennuki ja kaugjuhtimispuldi vaheline signaal on kõige usaldusväärsem, kui antennid on lennumasina suhtes paigutatud allpool näidatud viisil. Kui signaal on nõrk, muutke kaugjuhtimispuldi suunda või lennutage lennumasinat kaugjuhtimispuldile lähemale.

Optimaalne ülekanne
Tsoon



Nõrk signaal



- ÄRGE kasutage teisi juhtmevabasid seadmeid, mis töötavad kaugjuhtimispuldiga samal sagedusel. Vastasel juhul tekib kaugjuhtimispuldi töös häireid.
- Kui lennu ajal on edastussignaal nõrk, kuvatakse DJI Fly's teade. Reguleerige kaugjuhtimispuldi suunda vastavalt asendiindikaatori ekraanile, et veenduda, et droon on optimaalses edastusulatuses.

5.5 Kaugjuhtimispuldi linkimine

Kaugjuhtimispult on koos ostmisel juba drooniga ühendatud. Vastasel juhul järgige seadmete ühendamiseks alltoodud samme.

1. Lülitage droon ja kaugjuhtimispult sisse.

2. Käivita DJI Fly.

3. Kaameravaates puudutage **••• > Juhtimine > Lennukiga uuesti sidumine** Ühendamise ajal kaugjuhtimispult kontrolleri piiksub.

4. Vajutage ja hoidke drooni toitenuppu all kauem kui neli sekundit. Droon piiksub ja selle aku taseme LED-id vilguvad järjestikku, et näidata ühenduse loomiseks valmisolekut. Kaugjuhtimispult piiksub kaks korda, et näidata ühenduse edukat loomist.



- Veenduge, et ühendamise ajal oleks kaugjuhtimispult droonist 0,5 m kaugusel.
- Juhtpult katkestab automaatselt ühenduse õhusõidukiga, kui sama õhusõidukiga lingitakse uus juhtpult.

Lisa

6 Lisa

6.1 Spetsifikatsioonid

Spetsifikatsioonidega tutvumiseks külastage järgmist veebisaiti.

<https://www.dji.com/neo-2/specs>

6.2 Ühilduvus

Ühilduvate toodete kohta teabe saamiseks külastage järgmist veebisaiti.

<https://www.dji.com/neo-2/faq>

6.3 Püsivara värskendus

Seadme värskendamiseks kasutage DJI Fly või DJI Assistant 2 (tarbijadroonide seeria).

DJI Fly kasutamine

Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel värskenda püsivara vastavalt DJI Fly avakuval kuvatavatele juhistele. Püsivara värskendamise ajal on vaja internetiühendust.

Puldi kasutamisel ühendage droon ja pult ning käivitage DJI Fly. Teile teatatakse, kui uus püsivara värskendus on saadaval. Värskenduse alustamiseks järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid. Pange tähele, et püsivara ei saa värskendada, kui pult pole drooniga ühendatud. Püsivara värskendamise ajal on vaja internetiühendust.

Kaasahaarava liikumisjuhtimise kasutamisel lülitage droon, prillid ja kaugjuhtimispult sisse ning veenduge, et kõik seadmed on ühendatud. Ühendage prillide USB-C-port nutitelefoni. Käivitage DJI Fly ja järgige värskendamiseks juhiseid. Püsivara värskendamise ajal on vaja internetiühendust.

DJI Assistant 2 kasutamine (tarbijadroonide seeria)

Kõigi seadmete eraldi värskendamiseks kasutage DJI Assistant 2 (tarbijadroonide seeria).

1. Lülitage seade sisse. Ühendage seade arvutiga USB-C-kaabli abil.
2. Käivitage DJI Assistant 2 (tarbijadroonide seeria) ja logige sisse oma DJI kontoga.
3. Valige seade ja klõpsake **Püsivara värskenduse** ekraani vasakul küljel.
4. Valige püsivara versioon.

5. Oodake püsivara allalaadimist. Püsivara värskendamine algab automaatselt. Oodake, kuni püsivara värskendamine on lõppenud.



• Aku püsivara on DJI Neo 2 püsivaras kaasas. Uuendage kindlasti kõik akud.

- Järgige kindlasti kõiki püsivara värskendamise samme, vastasel juhul võib värskendamine ebaõnnestuda.
- Veenduge, et arvuti oleks värskendamise ajal internetiga ühendatud.
- ÄRGE eemaldage USB-C-kaablit värskendamise ajal.
- Enne värskendamist veenduge, et seadme aku oleks vähemalt 20% laetud.
- Püsivara värskendamine võtab umbes 10 minutit. Värskendamise ajal on normaalne, et stabilisaator hakkab töötama, olekuindikaator vilgub ja DJI Neo 2 taaskäivitub. Oodake kannatlikult, kuni värskendus on lõppenud.

Külasta järgmist linki ja vaata *Väljalaskemärkmed* püsivara värskendusteabe saamiseks:

<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

6.4 Lennuregistraator

Lennuandmed, sh lennu telemeetria, õhusõiduki oleku teave ja muud parameetrid salvestatakse automaatselt õhusõiduki sisemisse andmesalvestisse. Andmetele pääseb ligi DJI Assistant 2 (tarbijadroonide seeria) abil.

6.5 Lennujärgne kontrollnimekiri

- Veenduge, et teostaksite visuaalse kontrolli, et droon, kaugjuhtimispult, stabilisaatorkaamera, intelligentsed lennuakud ja propellerid oleksid heas seisukorras. Kahjustuste märkamisel võtke ühendust DJI toega.
- Veenduge, et kaamera objektiiv ja nägemissüsteemi andurid on puhtad.
- Enne õhusõiduki transportimist veenduge, et see on õigesti hoiustatud.

6.6 Hooldusjuhised

Laste ja loomade tõsiste vigastuste vältimiseks järgige järgmisi reegleid:

1. Väikesed osad, näiteks kaablid ja rihmad, on allaneelamisel ohtlikud. Hoidke kõik osad lastele ja loomadele kättesaamatus kohas.

2. Hoidke intelligentset lennuakut ja kaugjuhtimispulti jahedas, kuivas ja otsese päikesevalguse eest kaitstud kohas, et sisseehitatud LiPo aku EI kuumeneks üle. Soovitav säilitustemperatuur: 22–28 °C (71–82 °F) pikema kui kolmekuulise säilitusperioodi korral. Ärge kunagi hoidke temperatuuril väljaspool -10–45 °C (14–113 °F).
3. ÄRGE laske kaameral kokku puutuda veega või muude vedelikega ega nende sisse kasta. Kui see saab märjaks, pühkige see kuivaks pehme imava lapiga. Vette kukkunud õhusõiduki käivitamine võib põhjustada komponentidele püsivaid kahjustusi. ÄRGE kasutage kaamera puhastamiseks ega hooldamiseks aineid, mis sisaldavad alkoholi, benseeni, lahusteid või muid tuleohtlikke aineid. ÄRGE hoidke kaamerat niisketes või tolmustes kohtades.
4. Kontrollige iga lennumasina osa pärast iga õnnetust või tõsist lööki. Probleemide või küsimuste korral võtke ühendust DJI volitatud edasimüüjaga.
5. Kontrollige regulaarselt aku taseme indikaatoreid, et näha aku praegust taset ja üldist tõega. Aku on ette nähtud 200 tsükliks. Pärast seda ei ole soovitatav seadet enam kasutada.
6. Väljalülitatud olekus transportige drooni käed risti.
7. Transportige kaugjuhtimispulti väljalülitatud olekus kindlasti nii, et selle antennid on kokku volditud.
8. Pikaajalise hoiustamise ajal läheb aku puhkeolekusse. Puhkeolekust väljumiseks laadige akut.
9. Hoidke lennumasinat, kaugjuhtimispulti, akut ja laadijat kuivas keskkonnas.
10. Enne lennumasina hooldamist (nt propellerite puhastamine või kinnitamine ja eemaldamine) eemaldage aku. Veenduge, et lennumasin ja propellerid on puhtad, eemaldades mustuse ja tolmude pehme lapiga. Ärge puhastage lennumasinat märja lapiga ega kasutage alkoholi sisaldavat puhastusvahendit. Vedelikud võivad tungida lennumasina korpusesse, mis võib põhjustada lühise ja hävitada elektroonika.

6.7 Veatsingu protseduurid

1. Kuidas lahendada kardaanriputi triivi probleemi lennu ajal?

Kalibreeri IMU ja kompass DJI Fly's. Kui probleem püsib, võta ühendust DJI toega.

2. Funktsioonita

Kontrollige, kas intelligentse lennusüsteemi aku ja kaugjuhtimispult aktiveeritakse laadimise teel. Kui probleemid püsivad, võtke ühendust DJI toega.

3. Sisselülitamise ja käivitamise probleemid

Kontrolli, kas aku on laetud. Kui jah, siis võta ühendust DJI toega, kui seade ei käivitu normaalselt.

4. Püsivara värskendamise probleemid

Püsivara värskendamiseks järgige kasutusjuhendis olevaid juhiseid. Kui püsivara värskendamine ebaõnnestub, taaskäivitage kõik seadmed ja proovige uuesti. Kui probleem püsib, võtke ühendust DJI toega.

5. Tehase vaikesätetele lähtestamise protseduurid

Tehase vaikesätetele lähtestamiseks kasutage DJI Fly rakendust.

6. Väljalülitus- ja toite väljalülitusprobleemid

Võtke ühendust DJI toega.

7. Kuidas tuvastada hooletu käitlemist või ohtlikes tingimustes ladustamist

Võtke ühendust DJI toega.

6.8 Riskid ja hoiatused

Kui droon tuvastab pärast sisselülitamist ohu, kuvatakse DJI Fly ekraanil hoiatusteade. Pöörake tähelepanu allolevale olukordade loendile.

- Kui asukoht ei sobi õhkutõusmiseks.
- Kui lennu ajal tuvastatakse takistus.
- Kui asukoht ei sobi maandumiseks.
- Kui kompassi ja IMU tööesineb häireid ja need vajavad kalibreerimist.
- Järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid, kui seda küsitakse.

6.9 Jäätmekäitlus



Lennuki ja kaugjuhtimispuldi utiliseerimisel järgige kohalikke elektroonikaseadmetega seotud eeskirju.

Akude utiliseerimine

Visake patareid spetsiaalsetesse taaskasutuskonteineritesse alles pärast täielikku tühjenemist. ÄRGE visake patareid tavalistesse prügikonteineritesse. Järgige rangelt kohalikke patareide utiliseerimise ja ringlussevõtu eeskirju.

Kui aku pärast ületühjenemist sisse ei saa, visake see kohe ära.

Kui toitenupp on keelatud ja akut ei saa täielikult tühjaks laadida, võtke edasise abi saamiseks ühendust professionaalse akude utiliseerimise/ringlussevõtu ettevõttega.

6.10 C0 sertifitseerimine

DJI Neo 2 vastab C0 sertifikaadi nõuetele. DJI Neo 2 kasutamisel EL-i liikmesriikides, EFTA liikmesriikides (EFTA ehk Norra, Island, Liechtenstein, Šveits) ja Gruusias kehtivad mõned nõuded ja piirangud.

Mudel	DEN225
Mehranata õhusõidukite klass	C0
Maksimaalne stardimass (MTOM)	160 g
Maksimaalne propelleri kiirus	43820 p/min

Maksimaalse lennuohutuse avaldus

DJI Neo 2 (mudel DF1A0424) maksimaalne lubatud kaal on 249 g, mis vastab C0 nõuetele.

Maksimaalse lennumassi (MTOM) nõuete täitmiseks peate järgima alltoodud juhiseid.

- ÄRGE lisage õhusõidukile mingit kasulikku koormat peale esemete loendis loetletud esemete, sh kvalifitseeritud lisatarvikute jaotises.
- ÄRGE kasutage mittekvalifitseeritud varuosi, näiteks intelligentseid lennuakusid või propellereid jne.
- ÄRGE lennukit moderniseerige.

Esemete loetelu, sh kvalifitseeritud lisatarvikud

Ese	Mudelinumber	Mõõtmed	Kaal
Propellerid	R2217S	55,88x43,18 mm	1,52 g (paar)
Propelleri kaitse	PG020	47,18x171,81 mmx16.72 mm	8,1 g (paar)
Nutikas lennuaku	BWXEN2-1606-7.16	77,43x40,72x20,21 mm	Ligikaudu 46,7 g
DJI Neo 2 digitaalne saatja-vastuvõtja	DEP1	Pole kohaldatav	Ligikaudu 9 g

Varuosade ja asendusdetailide loend

- DJI Neo 2 propellerid
- DJI Neo 2 propellerikaitse
- DJI Neo 2 intelligentne lennuaku
- DJI Neo 2 digitaalne saatja-vastuvõtja

Kaugjuhtimispuldi hoiatused

DJI RC-N3

Aku laetuse LED-tuled hakkavad pärast droonist lahtiühendamist aeglaselt vilkuma. DJI Fly annab pärast droonist lahtiühendamist hoiatuse. Pult piiksub ja lülitub automaatselt välja pärast droonist lahtiühendamist ja kui seda pikka aega ei kasutata.



- Vältige puldi ja muude traadita seadmete vahelisi häireid. Lülitage lähedalasuvate mobiilseadmete WiFi välja. Häirete korral maanduge lennumasin nii kiiresti kui võimalik.
 - Ootamatu toimingu korral vabastage juhtkangid või vajutage lennu pausi nuppu.
 - Mobiilirakenduse juhtimise kasutamisel kuvab DJI Fly pärast drooniga ühenduse katkestamist hoiatusteate.
-

EASA teade

Enne kasutamist lugege kindlasti pakendis olevat drooniteabe dokumenti.

Lisateavet EASA jälgitavuse kohta leiate allolevalt lingilt.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/dronesinformation-notice>

Algsed juhised

Selle kasutusjuhendi on esitanud SZ DJI Technology, Inc. ja selle sisu võib muutuda.

Aadress: T2 fuajee, DJI Sky City, Xianyuan Road nr 53, Xili kogukond, Xili tänav, Nanshani piirkond, Shenzhen, Hiina, 518055.

6.11 Müügijärgne teave

Külasta <https://www.dji.com/support> et saada lisateavet müügijärgse teeninduse poliitika, remonditeenuste ja toe kohta.



Kontakt

DJI TUGI

See sisu võib muutuda ette teatamata. Laadige alla
uusim versioon aadressilt



<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

Kui teil on selle dokumendi kohta küsimusi, võtke palun ühendust DJI-ga, saates sõnumi aadressile

DocSupport@dji.com.

DJI ja NEO on DJI kaubamärgid. Autoriõigus

© 2025 DJI. Kõik õigused kaitstud.